

多変数関数と偏導関数

多変数関数と偏導関数

二変数関数 $f(x, y)$ について各点 (x, y) において偏微分係数を考えることによって決まる二変数関数 $\frac{\partial f}{\partial x}(x, y)$, $\frac{\partial f}{\partial y}(x, y)$ を $f(x, y)$ の x 又は y による偏導関数とよぶ。
 $f_x(x, y)$, $f_y(x, y)$ とも書く。

多変数関数と偏導関数

二変数関数 $f(x, y)$ について各点 (x, y) において偏微分係数を考えることによって決まる二変数関数 $\frac{\partial f}{\partial x}(x, y)$, $\frac{\partial f}{\partial y}(x, y)$ を $f(x, y)$ の x 又は y による偏導関数とよぶ。
 $f_x(x, y)$, $f_y(x, y)$ とも書く。

三変数以上の多変数関数 $f(x_1, \dots, x_n)$ についても同様に偏微分係数と偏導関数

$$\frac{\partial f}{\partial x_i}(x_1, \dots, x_n), \quad \frac{\partial f}{\partial x_i}(x_1, \dots, x_n)$$

を考えることが出来る。 $f_{x_i}(x_1, \dots, x_n)$ 等と書くこともある。

多変数関数と偏導関数

二変数関数 $f(x, y)$ について各点 (x, y) において偏微分係数を考えることによって決まる二変数関数 $\frac{\partial f}{\partial x}(x, y)$, $\frac{\partial f}{\partial y}(x, y)$ を $f(x, y)$ の x 又は y による偏導関数とよぶ。
 $f_x(x, y)$, $f_y(x, y)$ とも書く。

三変数以上の多変数関数 $f(x_1, \dots, x_n)$ についても同様に偏微分係数と偏導関数

$$\frac{\partial f}{\partial x_i}(x_1, \dots, x_n), \quad \frac{\partial f}{\partial x_i}(x_1, \dots, x_n)$$

を考えることが出来る。 $f_{x_i}(x_1, \dots, x_n)$ 等と書くこともある。

[注意] $\frac{\partial f}{\partial x}(x_0, y_0)$ と $\frac{\partial f}{\partial y}(x_0, y_0)$ が存在しても f が (x_0, y_0) で全微分可能とは限らない。(詳細は適当な教科書参照。)

合成関数の偏微分

合成関数の偏微分

[定理] 全微分可能な二変数関数 $f(x, y)$ と微分可能な一変数関数 $x(t), y(t)$ の合成関数 $f(x(t), y(t))$ について次が成り立つ。

$$\frac{df}{dt} = \frac{\partial f}{\partial x} \cdot \frac{dx}{dt} + \frac{\partial f}{\partial y} \cdot \frac{dy}{dt}$$

合成関数の偏微分

[定理] 全微分可能な二変数関数 $f(x, y)$ と微分可能な一変数関数 $x(t), y(t)$ の合成関数 $f(x(t), y(t))$ について次が成り立つ。

$$\frac{df}{dt} = \frac{\partial f}{\partial x} \cdot \frac{dx}{dt} + \frac{\partial f}{\partial y} \cdot \frac{dy}{dt}$$

[証明]

$$f(x(t), y(t)) = f(x(t_0), y(t_0)) + f_x(x(t_0), y(t_0)) \cdot (x(t) - x(t_0)) \\ + f_y(x(t_0), y(t_0)) \cdot (y(t) - y(t_0)) + R(x(t), y(t)) \quad \text{より}$$

合成関数の偏微分

[定理] 全微分可能な二変数関数 $f(x, y)$ と微分可能な一変数関数 $x(t), y(t)$ の合成関数 $f(x(t), y(t))$ について次が成り立つ。

$$\frac{df}{dt} = \frac{\partial f}{\partial x} \cdot \frac{dx}{dt} + \frac{\partial f}{\partial y} \cdot \frac{dy}{dt}$$

[証明]

$$f(x(t), y(t)) = f(x(t_0), y(t_0)) + f_x(x(t_0), y(t_0)) \cdot (x(t) - x(t_0)) \\ + f_y(x(t_0), y(t_0)) \cdot (y(t) - y(t_0)) + R(x(t), y(t)) \quad \text{より}$$

$$\frac{f(x(t), y(t)) - f(x(t_0), y(t_0))}{t - t_0} \\ = f_x(x(t_0), y(t_0)) \frac{x(t) - x(t_0)}{t - t_0} + f_y(x(t_0), y(t_0)) \frac{y(t) - y(t_0)}{t - t_0} + \frac{R(x(t), y(t))}{t - t_0} \quad \text{但し}$$

合成関数の偏微分

[定理] 全微分可能な二変数関数 $f(x, y)$ と微分可能な一変数関数 $x(t), y(t)$ の合成関数 $f(x(t), y(t))$ について次が成り立つ。

$$\frac{df}{dt} = \frac{\partial f}{\partial x} \cdot \frac{dx}{dt} + \frac{\partial f}{\partial y} \cdot \frac{dy}{dt}$$

[証明]

$$f(x(t), y(t)) = f(x(t_0), y(t_0)) + f_x(x(t_0), y(t_0)) \cdot (x(t) - x(t_0)) \\ + f_y(x(t_0), y(t_0)) \cdot (y(t) - y(t_0)) + R(x(t), y(t)) \quad \text{より}$$

$$\frac{f(x(t), y(t)) - f(x(t_0), y(t_0))}{t - t_0} \\ = f_x(x(t_0), y(t_0)) \frac{x(t) - x(t_0)}{t - t_0} + f_y(x(t_0), y(t_0)) \frac{y(t) - y(t_0)}{t - t_0} + \frac{R(x(t), y(t))}{t - t_0} \quad \text{但し}$$
$$\frac{R(x(t), y(t))}{t - t_0} = \frac{R(x(t), y(t))}{\sqrt{\{x(t) - x(t_0)\}^2 + \{y(t) - y(t_0)\}^2}} \cdot \frac{\sqrt{\{x(t) - x(t_0)\}^2 + \{y(t) - y(t_0)\}^2}}{t - t_0} \\ = \frac{R(x(t), y(t))}{\sqrt{\{x'(t_0)(t - t_0) + R_1(t)\}^2 + \{y'(t_0)(t - t_0) + R_2(t)\}^2}} \cdot \frac{\sqrt{\{x'(t_0)(t - t_0) + R_1(t)\}^2 + \{y'(t_0)(t - t_0) + R_2(t)\}^2}}{t - t_0}$$

合成関数の偏微分

[定理] 全微分可能な多変数関数 $f(x_1, \dots, x_n)$ と微分可能な一変数関数 $x_1(t), \dots, x_n(t)$ の合成関数 $f(x_1(t), \dots, x_n(t))$ について $f' = f_{x_1} \cdot x_1' + \dots + f_{x_n} \cdot x_n'$ が成り立つ。

合成関数の偏微分

[定理] 全微分可能な多変数関数 $f(x_1, \dots, x_n)$ と微分可能な一変数関数 $x_1(t), \dots, x_n(t)$ の合成関数 $f(x_1(t), \dots, x_n(t))$ について $f' = f_{x_1} \cdot x'_1 + \dots + f_{x_n} \cdot x'_n$ が成り立つ。

[応用問題] 全微分可能な二変数関数 $f(x, y)$ と偏微分可能な二変数関数 $x(u, v), y(u, v)$ の合成関数 $f(x(u, v), y(u, v))$ について次が成り立つことを示せ。

$$\frac{\partial f}{\partial u} = \frac{\partial f}{\partial x} \cdot \frac{\partial x}{\partial u} + \frac{\partial f}{\partial y} \cdot \frac{\partial y}{\partial u}, \quad \frac{\partial f}{\partial v} = \frac{\partial f}{\partial x} \cdot \frac{\partial x}{\partial v} + \frac{\partial f}{\partial y} \cdot \frac{\partial y}{\partial v}$$

合成関数の偏微分

[定理] 全微分可能な多変数関数 $f(x_1, \dots, x_n)$ と微分可能な一変数関数 $x_1(t), \dots, x_n(t)$ の合成関数 $f(x_1(t), \dots, x_n(t))$ について $f' = f_{x_1} \cdot x_1' + \dots + f_{x_n} \cdot x_n'$ が成り立つ。

[応用問題] 全微分可能な二変数関数 $f(x, y)$ と偏微分可能な二変数関数 $x(u, v), y(u, v)$ の合成関数 $f(x(u, v), y(u, v))$ について次が成り立つことを示せ。

$$\frac{\partial f}{\partial u} = \frac{\partial f}{\partial x} \cdot \frac{\partial x}{\partial u} + \frac{\partial f}{\partial y} \cdot \frac{\partial y}{\partial u}, \quad \frac{\partial f}{\partial v} = \frac{\partial f}{\partial x} \cdot \frac{\partial x}{\partial v} + \frac{\partial f}{\partial y} \cdot \frac{\partial y}{\partial v}$$

全微分可能な多変数関数 $f(x_1, \dots, x_m)$ と偏微分可能な多変数関数 $x_1(y_1, \dots, y_n), \dots, x_m(y_1, \dots, y_n)$ の合成関数

$f(x_1(y_1, \dots, y_n), \dots, x_m(y_1, \dots, y_n))$ について次を示せ。

$$\frac{\partial f}{\partial y_i} = \frac{\partial f}{\partial x_1} \cdot \frac{\partial x_1}{\partial y_i} + \dots + \frac{\partial f}{\partial x_m} \cdot \frac{\partial x_m}{\partial y_i}$$

合成関数の偏微分

合成関数の偏微分

[定理] 微分可能な一変数関数 $f(x)$ と偏微分可能な二変数関数 $x(u, v)$ の合成関数 $f(x(u, v))$ について次が成り立つ。

$$\frac{\partial f}{\partial u} = \frac{df}{dx} \cdot \frac{\partial x}{\partial u}, \quad \frac{\partial f}{\partial v} = \frac{df}{dx} \cdot \frac{\partial x}{\partial v}$$

合成関数の偏微分

[定理] 微分可能な一変数関数 $f(x)$ と偏微分可能な二変数関数 $x(u, v)$ の合成関数 $f(x(u, v))$ について次が成り立つ。

$$\frac{\partial f}{\partial u} = \frac{df}{dx} \cdot \frac{\partial x}{\partial u}, \quad \frac{\partial f}{\partial v} = \frac{df}{dx} \cdot \frac{\partial x}{\partial v}$$

微分可能な一変数関数 $f(x)$ と微分可能な多変数関数 $x(y_1, \dots, y_n)$ の合成関数 $f(x(y_1, \dots, y_n))$ について次が成り立つ。

$$\frac{\partial f}{\partial y_i} = \frac{df}{dx} \cdot \frac{\partial x}{\partial y_i}$$

方向微分

方向微分

[定義] $\mathbf{n} = \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \end{pmatrix}$ を平面の単位ベクトルとする。点 (x, y) で

全微分可能な平面上の関数 $f(x, y)$ について

$$D_{\mathbf{n}}f(x, y) = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(x + t\alpha, y + t\beta) - f(x, y)}{t}$$

方向微分

[定義] $\mathbf{n} = \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \end{pmatrix}$ を平面の単位ベクトルとする。点 (x, y) で

全微分可能な平面上の関数 $f(x, y)$ について

$$D_{\mathbf{n}}f(x, y) = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(x + t\alpha, y + t\beta) - f(x, y)}{t}$$
$$= \alpha \frac{\partial f}{\partial x} + \beta \frac{\partial f}{\partial y} = (f_x, f_y) \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \end{pmatrix}$$

方向微分

[定義] $\mathbf{n} = \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \end{pmatrix}$ を平面の単位ベクトルとする。点 (x, y) で

全微分可能な平面上の関数 $f(x, y)$ について

$$D_{\mathbf{n}}f(x, y) = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(x + t\alpha, y + t\beta) - f(x, y)}{t}$$

$$= \alpha \frac{\partial f}{\partial x} + \beta \frac{\partial f}{\partial y} = (f_x, f_y) \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \end{pmatrix}$$

を $f(x, y)$ の \mathbf{n} 方向への方向微分とよぶ。 $\frac{\partial f}{\partial \mathbf{n}}$ とも表す。

方向微分

[定義] $\mathbf{n} = \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \end{pmatrix}$ を平面の単位ベクトルとする。点 (x, y) で

全微分可能な平面上の関数 $f(x, y)$ について

$$D_{\mathbf{n}}f(x, y) = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(x + t\alpha, y + t\beta) - f(x, y)}{t}$$
$$= \alpha \frac{\partial f}{\partial x} + \beta \frac{\partial f}{\partial y} = (f_x, f_y) \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \end{pmatrix}$$

を $f(x, y)$ の \mathbf{n} 方向への方向微分とよぶ。 $\frac{\partial f}{\partial \mathbf{n}}$ とも表す。

(f_x, f_y) を勾配ベクトルとよび $\text{grad} f$ で表す。

方向微分

[定義] $\mathbf{n} = \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \end{pmatrix}$ を平面の単位ベクトルとする。点 (x, y) で

全微分可能な平面上の関数 $f(x, y)$ について

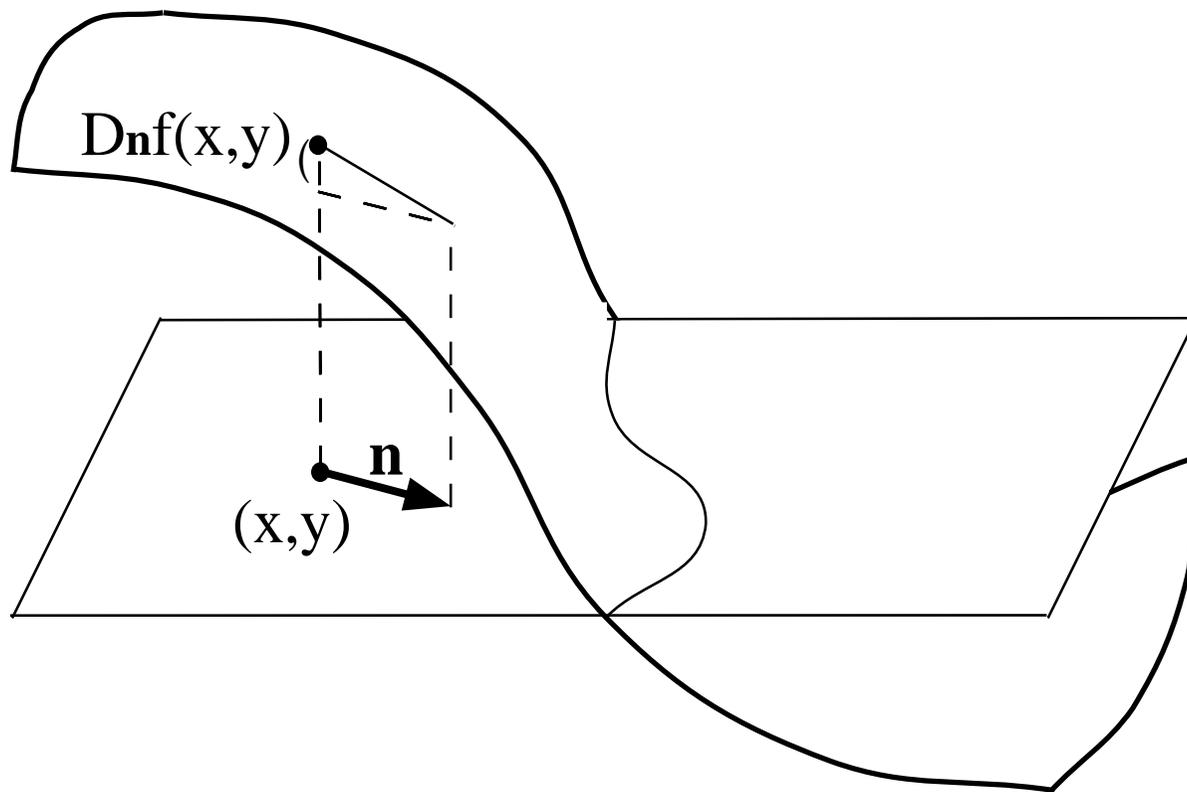
$$D_{\mathbf{n}}f(x, y) = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(x + t\alpha, y + t\beta) - f(x, y)}{t}$$
$$= \alpha \frac{\partial f}{\partial x} + \beta \frac{\partial f}{\partial y} = (f_x, f_y) \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \end{pmatrix}$$

を $f(x, y)$ の \mathbf{n} 方向への方向微分とよぶ。 $\frac{\partial f}{\partial \mathbf{n}}$ とも表す。

(f_x, f_y) を勾配ベクトルとよび $\text{grad} f$ で表す。

$D_{\mathbf{n}}f(x, y)$ は $f(x, y)$ のグラフの \mathbf{n} 方向の傾きを表し、 $\text{grad} f$ はグラフが上向きに最も傾いている方向を向いている。

方向微分



高階の偏導関数

高階の偏導関数

[定義] 二変数関数 $f(x, y)$ の偏導関数 $f_x(x, y), f_y(x, y)$ はやはり二変数関数なので、更にその偏導関数を考えることができる。それらを以下で定義し、 f の二階偏導関数とよぶ。

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x^2} = \frac{\partial}{\partial x} \frac{\partial f}{\partial x}, \quad \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x} = \frac{\partial}{\partial y} \frac{\partial f}{\partial x}, \quad \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} = \frac{\partial}{\partial x} \frac{\partial f}{\partial y}, \quad \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} = \frac{\partial}{\partial y} \frac{\partial f}{\partial y}$$

高階の偏導関数

[定義] 二変数関数 $f(x, y)$ の偏導関数 $f_x(x, y), f_y(x, y)$ はやはり二変数関数なので、更にその偏導関数を考えることができる。それらを以下で定義し、 f の二階偏導関数とよぶ。

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x^2} = \frac{\partial}{\partial x} \frac{\partial f}{\partial x}, \quad \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x} = \frac{\partial}{\partial y} \frac{\partial f}{\partial x}, \quad \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} = \frac{\partial}{\partial x} \frac{\partial f}{\partial y}, \quad \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} = \frac{\partial}{\partial y} \frac{\partial f}{\partial y}$$

これらは $f_{xx}, f_{xy}, f_{yx}, f_{yy}$ と書くこともある。(f_{xy}, f_{yx} の x, y の順序に注意)

高階の偏導関数

[定義] 二変数関数 $f(x, y)$ の偏導関数 $f_x(x, y), f_y(x, y)$ はやはり二変数関数なので、更にその偏導関数を考えることができる。それらを以下で定義し、 f の二階偏導関数とよぶ。

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x^2} = \frac{\partial}{\partial x} \frac{\partial f}{\partial x}, \quad \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x} = \frac{\partial}{\partial y} \frac{\partial f}{\partial x}, \quad \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} = \frac{\partial}{\partial x} \frac{\partial f}{\partial y}, \quad \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} = \frac{\partial}{\partial y} \frac{\partial f}{\partial y}$$

これらは $f_{xx}, f_{xy}, f_{yx}, f_{yy}$ と書くこともある。(f_{xy}, f_{yx} の x, y の順序に注意)

[定理] f_{xy} と f_{yx} がともに存在して連続ならば $f_{xy} = f_{yx}$

高階の偏導関数

[定義] 二変数関数 $f(x, y)$ の偏導関数 $f_x(x, y), f_y(x, y)$ はやはり二変数関数なので、更にその偏導関数を考えることができる。それらを以下で定義し、 f の二階偏導関数とよぶ。

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x^2} = \frac{\partial}{\partial x} \frac{\partial f}{\partial x}, \quad \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x} = \frac{\partial}{\partial y} \frac{\partial f}{\partial x}, \quad \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} = \frac{\partial}{\partial x} \frac{\partial f}{\partial y}, \quad \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} = \frac{\partial}{\partial y} \frac{\partial f}{\partial y}$$

これらは $f_{xx}, f_{xy}, f_{yx}, f_{yy}$ と書くこともある。(f_{xy}, f_{yx} の x, y の順序に注意)

[定理] f_{xy} と f_{yx} がともに存在して連続ならば $f_{xy} = f_{yx}$

三階以上の偏導関数も同様に定義し、同様の記号を用いる。

高階の偏導関数

[定義] 二変数関数 $f(x, y)$ の偏導関数 $f_x(x, y), f_y(x, y)$ はやはり二変数関数なので、更にその偏導関数を考えることができる。それらを以下で定義し、 f の二階偏導関数とよぶ。

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x^2} = \frac{\partial}{\partial x} \frac{\partial f}{\partial x}, \quad \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x} = \frac{\partial}{\partial y} \frac{\partial f}{\partial x}, \quad \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} = \frac{\partial}{\partial x} \frac{\partial f}{\partial y}, \quad \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} = \frac{\partial}{\partial y} \frac{\partial f}{\partial y}$$

これらは $f_{xx}, f_{xy}, f_{yx}, f_{yy}$ と書くこともある。(f_{xy}, f_{yx} の x, y の順序に注意)

[定理] f_{xy} と f_{yx} がともに存在して連続ならば $f_{xy} = f_{yx}$

三階以上の偏導関数も同様に定義し、同様の記号を用いる。

一般の多変数関数 $f(x_1, \dots, x_n)$ についても同様にして

$\frac{\partial^k f}{\partial x_{i_k} \cdots \partial x_{i_1}} (= f_{x_{i_1} \cdots x_{i_k}})$ を定義する。(添字の順序に注意)

高階の偏導関数

高階の偏導関数

[練習問題]

- $x = r \cos \theta, y = r \sin \theta$ とするとき (極座標とよぶ)、二変数関数 $f(x, y)$ に対して以下が成り立つことを示せ。

$$\Delta f = \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} = \frac{\partial^2 f}{\partial r^2} + \frac{1}{r} \frac{\partial f}{\partial r} + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2 f}{\partial \theta^2}$$

高階の偏導関数

[練習問題]

- $x = r \cos \theta, y = r \sin \theta$ とするとき (極座標とよぶ)、二変数関数 $f(x, y)$ に対して以下が成り立つことを示せ。

$$\Delta f = \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} = \frac{\partial^2 f}{\partial r^2} + \frac{1}{r} \frac{\partial f}{\partial r} + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2 f}{\partial \theta^2}$$

- $x = r \cos \theta, y = r \sin \theta, z = z$ とするとき (円柱座標とよぶ)、三変数関数 $f(x, y, z)$ に対して以下を示せ。

$$\Delta f = \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial z^2} = \frac{\partial^2 f}{\partial r^2} + \frac{1}{r} \frac{\partial f}{\partial r} + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2 f}{\partial \theta^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial z^2}$$

高階の偏導関数

[練習問題]

- $x = r \cos \theta, y = r \sin \theta$ とするとき (極座標とよぶ)、二変数関数 $f(x, y)$ に対して以下が成り立つことを示せ。

$$\Delta f = \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} = \frac{\partial^2 f}{\partial r^2} + \frac{1}{r} \frac{\partial f}{\partial r} + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2 f}{\partial \theta^2}$$

- $x = r \cos \theta, y = r \sin \theta, z = z$ とするとき (円柱座標とよぶ)、三変数関数 $f(x, y, z)$ に対して以下を示せ。

$$\Delta f = \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial z^2} = \frac{\partial^2 f}{\partial r^2} + \frac{1}{r} \frac{\partial f}{\partial r} + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2 f}{\partial \theta^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial z^2}$$

- $x = r \sin \theta \cos \varphi, y = r \sin \theta \sin \varphi, z = r \cos \theta$ とするとき (球座標とよぶ)、 $f(x, y, z)$ に対して以下を示せ。

$$\Delta f = \frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} \left(r^2 \frac{\partial f}{\partial r} \right) + \frac{1}{r^2 \sin \theta} \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\sin \theta \frac{\partial f}{\partial \theta} \right) + \frac{1}{r^2 \sin^2 \theta} \frac{\partial^2 f}{\partial \varphi^2}$$

高階の偏導関数

[練習問題]

- $x = r \cos \theta, y = r \sin \theta$ とするとき (極座標とよぶ)、二変数関数 $f(x, y)$ に対して以下が成り立つことを示せ。

$$\Delta f = \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} = \frac{\partial^2 f}{\partial r^2} + \frac{1}{r} \frac{\partial f}{\partial r} + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2 f}{\partial \theta^2}$$

- $x = r \cos \theta, y = r \sin \theta, z = z$ とするとき (円柱座標とよぶ)、三変数関数 $f(x, y, z)$ に対して以下を示せ。

$$\Delta f = \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial z^2} = \frac{\partial^2 f}{\partial r^2} + \frac{1}{r} \frac{\partial f}{\partial r} + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2 f}{\partial \theta^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial z^2}$$

- $x = r \sin \theta \cos \varphi, y = r \sin \theta \sin \varphi, z = r \cos \theta$ とするとき (球座標とよぶ)、 $f(x, y, z)$ に対して以下を示せ。

$$\Delta f = \frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} \left(r^2 \frac{\partial f}{\partial r} \right) + \frac{1}{r^2 \sin \theta} \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\sin \theta \frac{\partial f}{\partial \theta} \right) + \frac{1}{r^2 \sin^2 \theta} \frac{\partial^2 f}{\partial \varphi^2}$$

Δ を Laplacian とよぶ。

宿題

問題集

195～198 ページと 206 ページ (例題と演習 A)