

修士論文

$K^*(XP^n)$ の環構造について

岩瀬則夫

専攻分野 位相数学

指導教官 加藤十吉教授

提出年月日 昭和58年2月10日

序

H空間 (Hopf空間) は、位相群のように積を持つ位相空間である。ただし、その空間は、単位元をホモトピーの意味で持つとしか規定されておらず、結合律は要請されない。このH空間の研究は、まず H. Hopf [6] によ、て始められ、A. Borel [2], W. Browder [3] 等によ、て研究され、ホモトピー論的に Lie 群と類似した性質を持つことが知られた。

ところで、結合的な積を持つH空間には、任意の次数の『射影空間』と、それらの帰納的極限として得られる分類空間とを構成することができる。また単なるH空間でも、その『射影平面』を構成することができる。さらに、そのような「結合的なH空間」と「単なるH空間」という概念の『間』には、また無限に多くの異なる段階が存在していることが、「 A_n 構造を持つH空間」という概念を用いて明示された (Stasheff [15,16], A. Zabrodsky [20]) が、それは、 n 次までの『射影空間』を持つものである。ただし、前記 [16] によれば、 A_n 空間の間の A_n 構造を保つ写像の特徴づけは、「*extremely complicated*」とされ、値域が結合的なH空間の場合しか論じられていないようである。小論においても、応用において考察されている写像は、それで十分ではあるが、必要となる場合を考慮し、その一般的な特徴づけを与えた。

さて、このような『射影空間』の研究は、まず W. Browder and E. Thomas [4] による『射影平面』の $\mathbb{Z}/2$ 係数常コホモロジー環の決定があり、J. R. Hubbuck [7], [8] などがある。ここでは、J. R. Lin [12] らの

結果を用いて、 A_n 構造を持つ空間の射影空間の K コホモロジーを、ある条件の下で決定する。この条件は「 A_n 構造を保つ写像」という概念を用いて記述される。

またこの定理の応用として、丸山・岡 [13] による、 $S_p(2)$ 上の自己写像 (i.e. A_2 構造を保つ写像) についての結果を、ホモトピー適合性を保つ写像 (i.e. A_3 構造を保つ写像) についての結果に拡張する。ここで得た定理は次の通りである。

定理 6.3.6 A_n 空間 X の K コホモロジー環が A_n primitive な元で生成されているならば、 X の n 次の射影空間 XP^n は、次のような K -コホモロジー環を持つ。($n \geq 3$) ただし、 X は有限かつ連結・単連結とする。

$$K^*(XP^n) \cong \mathbb{Z}^{[n+1]}[u_1, \dots, u_r] \oplus S_n$$

さらに、この定理の応用として、次の結果を得ることができます。

定理 8.2.2. $S_p(2)$ 上の自己 A_3 写像の degree は次の集合に含まれる。

$$\left\{ (m, n) \in \mathbb{Z} \times \mathbb{Z} \mid \begin{array}{l} \exists r \in \mathbb{Z} \text{ s.t. } m \equiv r^2 \pmod{360} \\ \exists l \in \mathbb{Z} \text{ (} n = m + 12l \text{)} \quad 3 \mid r \Rightarrow 3 \mid l \end{array} \right\}$$

小論の構成は、§1 において空間と写像との A_n form を導入し、§2~4 においてそれらと A_n 構造との関係を見る。またここで導入した分割を用いて、§5 において準ライバー空間の全空間と底空間とを、 M_4 , P_2 を triad 写像とするように分割する。§6 において主定理を述べ、その証明は節を改めた。また、§8

は、その応用である。

最後に、全編に亘って御指導を賜わった銚田・加藤
両先生に、深く感謝いたします。

記号

\mathbb{Z} : 整数環。

\mathbb{Q} : 有理数体。

\mathbb{Z}_m : modulo m 整数環。

$\text{Tor } G$: 加群 G の torsion 部分群。 $\text{Tor } G = 0$ のとき、 G は torsion をもたないという。

$Sp(2)$: 2 次の symplectic 群

S^n : n 次元球面

$X(\phi)$: 単連結な CW 複体の ϕ -局所化

I : 区間 $[0, 1]$

I^n : n 次元立方体

$S(\)$: reduced suspension

$C(\)$: reduced cone

$H^*(\ ; R)$: R 係数常コホモロジー

$X \vee Y$: X と Y の wedge 和

$X \wedge Y$: X と Y の smash 積

\mathcal{X}_* : 基点を近傍レトラクトとするコンパクト生成空間と、その間の基点を保つ連続写像のなす圏。また基点を明記するときは、 $(X, *)$ でその対象を表わした。

目 次

1. A_n form	1
1.1 A_n 空間	1
1.2 A_n form を持つ写像	5
1.3 補題 1.2.3 の証明	11
1.4 A_n 空間が作用する空間	16
2. 複体 K_i, Γ_i の構成	17
2.1 複体 K_i	17
2.2 複体 Γ_i	22
3. 複体 K_i, Γ_i とその作用素の具体的性質	27
3.1 K_i の部分集合	27
3.2 A_n 準同型	29
3.3 写像 ω_i について	33
4. A_n form に随伴する構造	35
4.1 A_n 構造の構成	35
4.2 写像 K_i と μ_i	40
4.3 定理 4.2.4 の証明	43
4.4 定理 1.2.2 の証明	44
4.5 結合的 H 空間への A_n 写像	47
5. E^2, P^{i-1} の分割と、 μ_i, P_i	49
5.1 E^2 の分割	49
5.2 M_1^i, M_2^i, M_0^i の変形	52
5.3 Mayer-Vietoris 完全列	54

6. 準ファイバー空間と K コホモロジー	58
6.1 A_3 空間の K コホモロジー	58
6.2 μ_2 に関する原始性	59
6.3 A_R -primitive と主定理	65
7. 主定理の証明	72
7.1 準同型 P_R^*	72
8. 応用	81
8.1 $S_p(2)$ のコホモロジー	81
8.2 $S_p(2)$ 上の自己 A_3 写像	90

§1 A_n form

空間と写像という、二種類の対象に対して、「 A_n form」を定義する。

1.1 A_n 空間

A_n 空間は、高次のホモトピー-結合性を持つ H 空間である。まず H 空間の定義から始めよう。

定義 1.1.1 位相空間 X が、次の条件を満たす写像 m の存在をゆるすとき、 m を積とする H 空間と呼ばれ、 (X, m) で示される。

i) $m : X \times X \longrightarrow X$ は基点を保つ連続写像。

ii) 次の図式は、基点を保つホモトピーを除いて可換。

$$\begin{array}{ccc} X \vee X & \xrightarrow{j} & X \times X \\ & \searrow \nabla & \downarrow m \\ & & X \end{array}$$

ただし、 j は包含写像であり、 ∇ は *folding* 写像といわれ、 $\nabla(x, *) = x = \nabla(*, x)$ で定義される。また、 $*_x \in X$ は X の基点。

注 H 空間 (X, m) が $m \circ j = \nabla$ を満たすとき、 X を、単位元を持つ H 空間という。

H 空間については、次のよく知られた定理がある。

定理 1.1.2 \mathcal{K}_* の対象 X が H 空間のとき、その積

は、基点を保つホモトピーで変形され、 X を単位元をもつ H 空間とすることができる。

以下で考える H 空間は \mathcal{K}_* の対象に限定するので、以後 H 空間は、単位元を持つものが考えない。そこで、 H 空間の定義をいい換えると、次のような写像 M_2 の存在する空間であるといえる。

$$i) \quad M_2: Y * Z * X * X \longrightarrow X \quad \text{は } \mathcal{K}_* \text{ の射。}$$

$$ii) \quad M_2(*, x, *x) = M_2(*, *x, x) = x,$$

これを、また (X, M_2) でも示す。

また、 H 空間 (X, M_2) がホモトピー結合的とは、 X がさらに次の条件を満たす写像 M_3 の存在をゆるすことである。

$$i) \quad M_3: I * X * X * X \longrightarrow X \quad \text{は } \mathcal{K}_* \text{ の射。}$$

$$ii) \quad M_3(0, x_1, x_2, x_3) = M_2(*, M_2(*, x_1, x_2), x_3)$$

$$iii) \quad M_3(1, x_1, x_2, x_3) = M_2(*, x_1, M_2(*, x_2, x_3))$$

$$iv) \quad M_3(t, *x, *x, *x) = *x$$

Stasheff [15] の A_n form の導入は、上で示したホモトピーの parameter を与える区間 I の役割を果たす複体 K_i の定義から始められている。複体 K_i は、 $i-2$ 次元立方体と同相な複体であって、 $\{i \cdot (i-1)/2 - 1\}$ 個の辺 (face) を持つ凸集合である。さらに、 $\{K_i\}$ は、次の三つの作用素を備えている。

i) 辺作用素: K_i の各辺は次の $\{i \cdot (i-1)/2 - 1\}$ 個の辺作用素と呼ばれる同相写像の像である。

$$\partial_k(r, s): K_r \times K_s \longrightarrow K_{r+s-1}$$

$$, 2 \leq r, 2 \leq s, 1 \leq k \leq r$$

ii) 退化作用素:

$$A_j : K_i \longrightarrow K_{i-1}, \quad 1 \leq j \leq i$$

$$\text{iii) 同相写像: } \eta_i : I \times K_i \longrightarrow K_{i+1}$$

これらは次の様な関係式をみたすものとして与えられる。

$$\begin{aligned} (1) \quad \partial_R(r+s-1, t) \cdot (\partial_j(r, s) \times 1) \\ = \partial_{j+t-1}(r+t-1, s) \cdot (\partial_R(r, t) \times 1) \cdot (1 \times T) \\ , \quad k < j, \quad T(\sigma, \tau) = (\tau, \sigma) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} (2) \quad \partial_R(r, s+t-1) \cdot (1 \times \partial_j(s, t)) \\ = \partial_{k+j-1}(r+s-1, t) \cdot (\partial_R(r, s) \times 1) \end{aligned}$$

$$(3) \quad A_j \circ A_k = A_{k-1} \circ A_j, \quad j < k$$

$$(4) \quad A_j \cdot \partial_R(r, s)(\rho, \sigma)$$

$$= \begin{cases} \partial_{k-1}(r-1, s)(A_j(\rho), \sigma), & j < k, r \geq 3 \\ \partial_R(r, s-1)(\rho, A_{j-k+1}(\sigma)), & k \leq j < k+s, s \geq 3 \\ \partial_R(r-1, s)(A_{j-s+1}(\rho), \sigma), & k+s \leq j, r \geq 3 \\ \rho, & r = i-1, s = 2, k \leq j \leq k+1 \\ \sigma, & r = 2, s = i-1, k = 1, j = i \\ \sigma, & r = 2, s = i-1, k = 2, j = 1 \end{cases}$$

$$, \quad r+s = i+1$$

$$(5) \quad \eta_i(t, \partial_R(r, s)(\rho, \sigma)) = \partial_{k+1}(r+1, s)(\eta_r(t, \rho), \sigma)$$

$$(6) \quad 2 \leq j \leq i-1 \quad \text{のとき,}$$

$$\eta_{i-1}(t, A_j(\tau)) = A_{j+1} \eta_i(t, \tau)$$

定義 1.1.3 \mathcal{K}_* の対象 $(X, *x)$ が、次の条件 i), ii),

iii) をみたす連続写像を備えているとき、 X を、 A_n form $\{M_i\}_{2 \leq i \leq n}$ を持つ空間といい、組 $(X, \{M_i\}_{2 \leq i \leq n})$ で示す。

$$i) \quad M_i : K_i \times \underbrace{X \times \dots \times X}_{i \text{ 個}} \longrightarrow X, \quad 2 \leq i \leq n$$

$$\begin{aligned}
\text{ii)} \quad & M_i(\partial_R(\gamma, s)(p, \sigma), x_1, \dots, x_i) \\
&= M_r(p, x_1, \dots, x_{R-1}, M_s(\sigma, x_R, \dots, x_{R+s-1}), x_{R+s}, \dots, x_i) \\
\text{iii)} \quad & M_i(\tau, x_1, \dots, x_{j-1}, *, x_{j+1}, \dots, x_i) \\
&= M_{i-1}(A_j(\tau), x_1, \dots, x_{j-1}, x_{j+1}, \dots, x_i)
\end{aligned}$$

ここで Stasheff の導いた定理を述べよう。

定理 1.1.4 (J. D. Stasheff [15] Theorem 5)

\mathcal{K}_* の対象 $(X, *_X)$ が A_n form を持つための必要十分条件は、次の通りである。

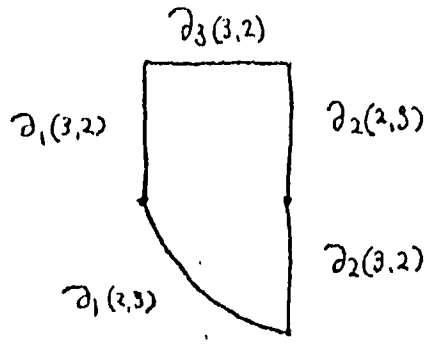
*) 次の図式を可換とする写像の列が存在して、条件 ii), iii) を満たす。

$$\begin{array}{ccccccccc}
X & = & E^1 & \subset & E^2 & \subset & E^3 & \subset & E^4 & \subset & \dots & \subset & E^n \\
& & \downarrow \pi_2 & & \downarrow \pi_2 & & \downarrow \pi_2 & & \downarrow \pi_2 & & & & \downarrow \pi_2 \\
(*) & = & P^0 & \subset & P^1 & \subset & P^2 & \subset & P^3 & \subset & \dots & \subset & P^{n-1}
\end{array}$$

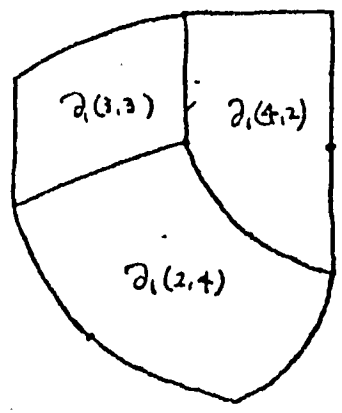
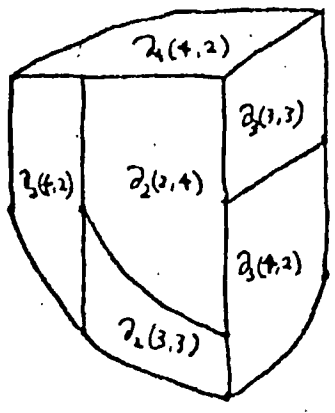
i) $(\pi_i)_* : \pi_*(E^i, X) \cong \pi_*(P^{i-1})$

ii) 包含写像 $E^i \subset E^{i+1}$ は null-homotopic である。ただし、 P^{i-1} は、原論文では B^i と書かれている。このように改めたのは、この P^{i-1} がちょうど $X^{P^{i-1}}$ に対応する、 $(i-1)$ 番目の X の射影空間となるからである。また、この条件*) が成立する空間を、Stasheff は A_n 構造を持つ空間と呼んだ。そこでこれ以後この性質を持つ空間を A_n 空間と呼ぶ。

ここで若干 Stasheff [15] における複体 K_i の構成にふれておこう。 $K_3 = I$ であって、 K_4 は次の図で表わされる。



また K_5 は、



のように表わされる。このように、Stasheff [15] における K_5 の構成は、そのバウンダリーの一部を曲面にすることにより行われ、また、小論で重要な役割を果たすことになるが、[15] などでも、具体的に定義されているとはいえない。そこでここでは精密な議論を進めるために K_5 の構成を改める。しかし、Stasheff [15] に展開されている議論は、上記した関係式から導びかれている為、構成法にはよらず成立する。しかも、結果的にはこの構成から、自然に新しい複体 K_5 を定義することができた。この複体 K_5 を用いることにより、 A_n 構造を保つ写像を特徴づけることができる。

1.2 A_n form を持つ写像

\mathcal{K}_* の対象 $(X, *x), (Y, *y)$ をそれぞれ A_n 空間とし、各 A_n 構造が、連続写像の列 $\{p_i^x: E^i(X) \longrightarrow P^{i-1}(X)\}, \{p_i^y: E^i(Y) \longrightarrow P^{i-1}(Y)\}$ で与えられているものとする。そのとき、 \mathcal{K}_* の射 $f: X \longrightarrow Y$ が A_n 構造を保つとは、次の条件をみたす \mathcal{K}_* の射の列 $\{f_i^E: E^i(X) \longrightarrow E^i(Y)\}$ と $\{f_i^P: P^i(X) \longrightarrow P^i(Y)\}$ が存在することである。

- i) $f_i^E = f$
- ii) $p_i^y \circ f_i^E = f_{i-1}^P \circ p_i^x$
- iii) $f_i^E = f_n^E |_{E^i(X)}$
- iv) $f_i^P = f_n^P |_{P^i(X)}$

注 A_n 構造を保つ写像という概念は、合成に関して閉じていて、また恒等写像は、その自明な例である。

この概念を踏まえた上で、次に写像の A_n form を定義する。

さて、二つの H 空間 (X, m) と (Y, n) との間での H 写像とは、次の条件をみたす組 $(f = F_1, F_2)$ である。

- i) $f = F_1: X \longrightarrow Y$ は、 \mathcal{K}_+ の射である。
- ii) $F_2: I \times X \times X \longrightarrow Y$ は、 \mathcal{K}_* の二つの射

$$n \circ (f \times f): X \times X \longrightarrow Y$$

$$f \circ m: X \times X \longrightarrow Y$$

の間を基点を保つホモトピー

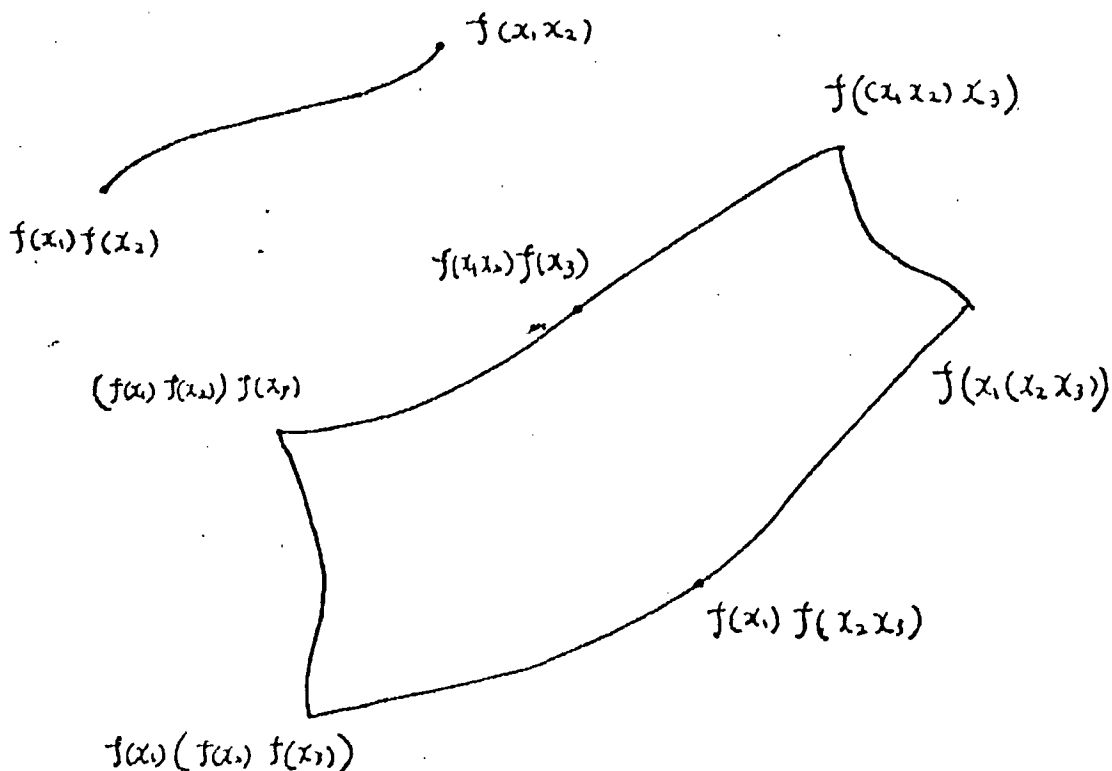
また、二つの A_3 空間 $(X, \{M_2, M_3\}), (Y, \{N_2, N_3\})$ の間の A_3 写像とは、次の条件をみたす組 $(f = F_1, F_2, F_3)$ である。

- i) $(f = F_1, F_2)$ は、 (X, M_2) から (Y, N_2) への H 写像である。

ii) $F_3 : I \times I \times X \times X \times X \longrightarrow Y$ は、 $I \times I$ をパラメータ空間とみると、パラメータの各値に対して \mathcal{K}_x の射を定め、パラメータの値はかわらぬ、基点を基点にうつす。

iii) F_3 は、パラメータ空間 $I \times I$ のバウンダリーで次の値をとる。

- $F_3(0, t, x_1, x_2, x_3) = f \circ M_3(t, x_1, x_2, x_3)$
- $F_3(1, t, x_1, x_2, x_3) = N_3(t, f(x_1), f(x_2), f(x_3))$
- $F_3(\frac{s}{2}, 0, x_1, x_2, x_3) = F_2(s, M_2(*, x_1, x_2), x_3)$
- $F_3(\frac{s}{2}, 1, x_1, x_2, x_3) = F_2(s, x_1, M_2(*, x_2, x_3))$
- $F_3(\frac{s+1}{2}, 0, x_1, x_2, x_3) = N_2(*, F_2(s, x_1, x_2), f(x_3))$
- $F_3(\frac{s+1}{2}, 1, x_1, x_2, x_3) = N_2(*, f(x_1), F_2(s, x_2, x_3))$



ここでこれらの概念の拡張として、写像の A_n form を定義する。このために、まず複体 P_n を用意する。 P_n は、 $\{i \cdot (i-1)/2 + 2^{i-1} - 1\}$ 個の辺 (face) からなっているが、そのうちの $(2^{i-1} - 1)$ 個の辺は、一方の平面に集中していて、この平面をのぞけば、 P_n は K_{i+1} と非常によく似ている。さらに、この複体 P_n は、次の作用素を備えている。

i) 辺作用素 :

$$\delta(t, r_1, \dots, r_i) : K_t \times P_{r_1} \times \dots \times P_{r_i} \longrightarrow P_i$$

$$, t \geq 2, r_1 \geq 1, \dots, r_i \geq 1, i = r_1 + \dots + r_i$$

$$\delta_R(r, s) : P_r \times K_s \longrightarrow P_i$$

$$, r \geq 1, s \geq 2, 1 \leq R \leq r, r+s = i+1$$

これらは中への同相写像であって、各々の像が、 P_n の一つ一つの辺を定める。

ii) 退化作用素 :

$$d_j : P_i \longrightarrow P_{i-1}, \quad 1 \leq j \leq i$$

iii) 同相写像 : $\varepsilon_i : I \times K_i \longrightarrow P_i, \quad i \geq 2$

iv) 射影 : $\pi_i : P_i \longrightarrow K_i$

これらの作用素は次の条件をみたすものとして与えられる。

(1) $\delta_R(r+s-1, t) \cdot (\delta_j(r, s) \times 1)$
 $= \delta_{j+t-1}(r+t-1, s) \cdot (\delta_R(r, t) \times 1) \cdot (1 \times \tau)$
 $, R < j, \tau(\sigma, \tau) = (\tau, \sigma)$

(2) $\delta_R(r, s+t-1) \cdot (1 \times \partial_j(s, t))$
 $= \delta_{R+j-1}(r+s-1, t) \cdot (\delta_R(r, s) \times 1)$

(3) $\delta(r+s-1, t_1, \dots, t_{r+s-1}) \cdot (\partial_R(r, s)(\rho, \sigma), \tau_1, \dots, \tau_{r+s-1})$
 $= \delta(r, t_1, \dots, t_{R-1}, t_R + \dots + t_{R+s-1}, t_{R+s}, \dots, t_{r+s-1})(\rho, \tau_1,$

$$\dots \tau_{k-1}, \delta(s, \tau_1, \dots, \tau_{k+s-1})(\sigma, \tau_1, \dots, \tau_{k+s-1}), \dots, \tau_{k+s-1})$$

$$(4) \delta_k(r, s) (\delta(t, r_1, \dots, r_t)(\tau, p_1, \dots, p_t), \sigma) \\ = \delta(t, r_1, \dots, r_{j-1}, r_j + s - 1, r_{j+1}, \dots, r_t) (\tau, p_1, \dots, p_{j-1}, \\ \delta_{k-(r_1+\dots+r_{j-1})}(r_j, s)(p_j, \sigma), p_{j+1}, \dots, p_t) \\ , r_1 + \dots + r_{j-1} + 1 \leq k \leq r_1 + \dots + r_j$$

$$(5) d_j d_k = d_{k-1} d_j, \quad j < k$$

$$(6) d_j \cdot \delta_k(r, s)(\rho, \sigma) \\ = \begin{cases} \delta_{k-1}(r-1, s)(d_j(\rho), \sigma), & j < k, (i: r \geq 2) \\ \delta_k(r, s-1)(\rho, d_{j-k+1}(\sigma)), & k \leq j < k+s, s \geq 3 \\ \delta_k(r-1, s)(d_{j-s+1}(\rho), \sigma), & k+s \leq j (i: r \geq 2) \\ \rho, & 2 \leq j \leq i-1, s=2, k=j \text{ or } j-1 \\ \rho, & j=k=1, s=2 \\ \rho, & j=i, k=i-1, s=2 \end{cases}$$

$$(7) d_k \cdot \delta(t, r_1, \dots, r_t)(\tau, p_1, \dots, p_t) \\ = \begin{cases} \delta(t, r_1, \dots, r_{j-1}, r_j - 1, r_{j+1}, \dots, r_t) (\tau, p_1, \dots, p_{j-1}, \\ d_{k-(r_1+\dots+r_{j-1})}(p_j), p_{j+1}, \dots, p_t), & r_1 + \dots + r_{j-1} < k, \\ & k \leq r_1 + \dots + r_j, r_j \geq 2 \\ \delta(t-1, r_1, \dots, r_{j-1}, r_{j+1}, \dots, r_t) (d_j(\tau), p_1, \dots, p_{j-1}, \\ p_{j+1}, \dots, p_t), & r_1 + \dots + r_{j-1} + 1 = k, r_j = 1, t \geq 3 \\ \rho_1, & t=2, r_2=1, r_1=i-1, k=i \\ \rho_2, & t=2, r_1=1, r_2=i-1, k=1 \end{cases}$$

$$(8) \varepsilon_i(t, \partial_k(r, s)(\rho, \sigma)) = \delta_k(r, s)(\varepsilon_r(t, \rho), \sigma)$$

$$(9) 2 \leq j \leq i-1 \text{ のとき,}$$

$$\varepsilon_{i-1}(t, d_j(\tau)) = d_j \varepsilon_i(t, \tau)$$

$$(10) d_j \cdot \pi_i = \pi_{i-1} \cdot d_j$$

$$(11) \pi_i \circ \delta_k(r, s) = \partial_k(r, s) \circ (\pi_r \times 1)$$

$$(12) \pi_i \circ \delta(i, 1, \dots, 1)(\tau, *, \dots, *) = \tau$$

定義 1.2.1 $(X, \{M_i\}_{i \in \mathbb{N}}), (Y, \{N_i\}_{i \in \mathbb{N}})$ を A_n 空間とするとき、 \mathcal{K}_* の射 $f: X \rightarrow Y$ が A_n form を持つとは、次の条件をみたす写像の列 $\{F_i: \mathbb{R}^i \times X^i \rightarrow Y\}_{i \in \mathbb{N}}$ が存在することである。

- (1) $F_1(*, x) = f(x)$
- (2) $F_i(\delta_R(r, s)(\rho, \sigma), x_1, \dots, x_i)$
 $= F_r(\rho, x_1, \dots, x_{r-1}, M_s(x_R, \dots, x_{R+s-1}), \dots, x_i)$
- (3) $F_i(\delta(t, r_1, \dots, r_t)(\tau, \rho_1, \dots, \rho_t), x_1, \dots, x_i)$
 $= N_t(\tau, F_{r_1}(\rho_1, x_1, \dots, x_{r_1}), \dots, F_{r_t}(\rho_t, x_{r_1+r_{t-1}+1}, \dots, x_i))$
- (4) $F_i(\delta_j(\gamma), x_1, \dots, x_{j-1}, *, x_{j+1}, \dots, x_i)$
 $= F_{i-1}(d_j(\gamma), x_1, \dots, x_{j-1}, x_{j+1}, \dots, x_i)$

注 しかしながら、この定義は、 $n = 2, 3$ のときでさえ、 H 写像、 A_3 写像の定義より、形式上より強い条件となる。すなわち、 H 写像、 A_3 写像の定義には、我々の退化条件 (4) に相等する条件が見当たらない。しかし、このことは、本節の冒頭で述べた、 H 空間の種の単位元の有無と同様に、本質的な差ではない。しかも次の定理 1.2.2 と補題 1.2.3 が成立する。

定理 1.2.2 A_n 空間の間の \mathcal{K}_* の射について、次の二条件は同値な条件である。

- i) \cong の射は、 A_n 構造を保つ。
- ii) \cong の射は、 A_n form を持つ。

補題 1.2.3 \mathcal{K}_* の射 $f: X \rightarrow Y$ を、 A_n -form を持つ、 A_n 空間 X, Y の間の写像とする。ある連続写像 $F_n: \mathbb{R}^n \times X^n \rightarrow Y$ が存在して定義 1.2.1 の条件 (2), (3) をみたすならば、条件 (1), (4) を同時にみたす連続写像 $F_n: \mathbb{R}^n \times X^n \rightarrow Y$ が存在する。

1.3 補題 1.2.3 の証明

定理 1.2.2, 補題 1.2.3 とも、空間に対してはこれらの類似が、J. D. Stasheff [15] により証明されている。我々は、定理 1.2.2 を 4 節において、また補題 1.2.3 を次に証明する。

さて、写像 $g_0, g_1: \partial P_n \times X^n \rightarrow Y$ を、それぞれ

$$g_0 = F_n' |_{\partial P_n \times X^n}$$

$$g_1(x, x_1, \dots, x_n) = f(x)(f(x_1)(\dots(f(x_n)f(x_n))\dots))$$

とおくと、 $P_n \cong C(\partial P_n)$ とみなして、 g_0 と g_1 はホモトピーであることがわかる。そこで、

$$f_0 = \text{ad}(g_0): X^n \longrightarrow Y^{\partial P_n}$$

$$f_1 = \text{ad}(g_1): X^n \longrightarrow Y^{\partial P_n}$$

とおくと、 f_0 と f_1 もまたホモトピーである。ただし $\text{ad}(g)$ は、 g の adjoint 写像である。

また、 $X^{[n]} = \{(x_1, \dots, x_n) \in X^n \mid * \in \{x_1, \dots, x_n\}\}$ に対しては、退化作用素 $\{d_i\}$ を用いて、 $\{F_i\}_{i \neq n}$ を $\bar{F}_n: P_n \times X^{[n]} \rightarrow Y$ に延長することができる。そこで、定義 1.2.1 条件 (2), (3) から、 $F_n' |_{\partial P_n \times X^{[n]}} = \bar{F}_n |_{\partial P_n \times X^{[n]}}$ であるから、 \bar{F}_n によるホモトピー:

$$f_0 |_{X^{[n]}} \simeq f_1 |_{X^{[n]}}$$

が与えられる。 \bar{F}_n の定義から、このホモトピーの拡張として、 f_0 から f_1 へのホモトピーを与えることができれば、そのホモトピーに対応する写像が、条件 (2), (3), (4) を同時に満たす。次にその証明のための準備を行う。

補題 1.3.1 (A. Zabrodsky [21]) A が B の部分空間で、 Y' を任意の位相空間とするとき、 $S(A)$ が $S(B)$ のレトラクトならば、 $S(B \cup (A \times Y'))$ は $S(B \times Y')$ のレトラク

トである。

証明： この証明は、自然なホモトピー同値

$$u_{\lambda}: S(B \cup (A \times Y')) \longrightarrow S(B) \vee S(A) \wedge Y' \vee S(Y')$$

と次の可換図から得られる。

$$\begin{array}{ccc} S(B \cup (A \times Y')) & \xrightarrow[u_{\lambda}]{u_{B,A}} & S(B) \vee S(A) \wedge Y' \vee S(Y') \\ \downarrow S(i') & & \downarrow 1 \vee S(i) \wedge 1 \vee 1 \\ S(B \times Y') & \xrightarrow[u_{\lambda}]{u_{B,B}} & S(B) \vee S(B) \wedge Y' \vee S(Y') \end{array}$$

ただし、 i, i' は自然な包含写像である。また、 $u_{B,A}$ は、 $v_1: B \cup (A \times Y') \rightarrow B$, $v_2: B \cup (A \times Y') \rightarrow A \wedge Y'$, $v_3: B \cup (A \times Y') \rightarrow Y'$ を各々、第一成分への射影、スマッシュ積への自然な射影、第二成分への射影とすると、

$$u_{B,A}(t, x) = \begin{cases} (3t \wedge v_1(x)) \vee * \vee * & , 0 \leq t \leq \frac{1}{3} \\ * \vee ((3t-1) \wedge v_2(x)) \vee * & , \frac{1}{3} \leq t \leq \frac{2}{3} \\ * \vee * \vee ((3t-2) \wedge v_3(x)) & , \frac{2}{3} \leq t \leq 1 \end{cases}$$

で定められる。 \square

補題 1.3.2 (I. M. James [7]) $\sigma: X' \rightarrow \Omega_0(S(X'))$ を恒等写像の adjoint とするとき、 X' が H 空間になるための必要十分条件は、 σ が、左ホモトピー逆写像を持つことである。ただし、 Ω_0 は、J. C. Moore の loop 空間であり、任意の空間 Y' に対し、 $\Omega_0(Y')$ は結合的右積を持つ H 空間となる。

系 1.3.3 (A. Zabrodski [21]) 写像 $f: A \rightarrow B$ に対し、次の二つの命題は同値である。

- i) $f^*: [B, X'] \rightarrow [A, X']$ は、いかなる H 空間 X' に対しても全射である。

ii) $S(f) : S(A) \longrightarrow S(B)$ はホモトピー-左逆写像を持つ。

証明: 「i) \Rightarrow ii)」の証明は、写像の adjoint をとれば明らか。そこで「ii) \Rightarrow i)」を示そう。 $S(f)$ がホモトピー-逆写像を持つたとすると、任意に与えられた H 空間 X' と写像 $g : A \rightarrow X'$ に対し、 $S(f)$ のホモトピー-左逆写像 $h : S(B) \rightarrow S(A)$ を用いて、

$$g' = S(g) \circ h : S(B) \longrightarrow S(X')$$

とおけば、 $g' \circ S(f) = S(g) \circ h \circ S(f) \simeq S(g)$ である。よってこの adjoint をとれば、

$$\text{ad}(g') \circ f \simeq \sigma \circ g : A \longrightarrow \Omega_0(S(X'))$$

$\begin{array}{c} \downarrow \uparrow \sigma \\ X' \end{array}$

ただし $\gamma : \Omega_0(S(X')) \rightarrow X'$ は、 σ のホモトピー-左逆写像であり、故に、

$$(\gamma \circ \text{ad}(g')) \circ f \simeq g : A \rightarrow X'$$

$$\gamma \circ \text{ad}(g') : B \longrightarrow X'$$

□

補題 1.3.4 (I. M. James [22]) 任意の空間 X' に対し、 $S(X^{[n]})$ は、 $S(X^n)$ のレトラクトである。

略証: 帰納法を用いて、次の等式から、補題 1.3.1 に帰着される。

$$X'^{[n+1]} = X^n \times \{*\} \cup X'^{[n]} \times X'$$

□

補題 1.3.5 (I. M. James [22]) $A \subset B$ かつ $S(A)$ が $S(B)$ のレトラクトとすると、任意の H 空間 X への写像

$f_0, f_1: B \rightarrow X'$ が、ホモトピックであり、 A で一致しているなら、次の性質を持つホモトピーが存在する。

i) F は、 f_0 から f_1 へのホモトピー。

ii) $a \in A$ なら、 $F(a, t) = f_0(a) = f_1(a)$

証明: G を、与えられた、 f_0 から f_1 へのホモトピーとし、 $G_1 = G|_{A \times I}$ とおく。これは、

$$G_1(a, 0) = G_1(a, 1) = f_0(a) = f_1(a)$$

をみなすので、 $G_2: B \cup (A \times S^1) \rightarrow X'$ として、

$$G_2|_{A \times S^1}(a, [t]) = G_1(a, t)$$

$$G_2|_B(b) = f_1(b)$$

($A = A \times \{[0]\} = A \times \{[1]\}$ をみなす。) をとる。この G_2 は、補題 1.3.1 および系 1.3.3 により、拡張

$$G_3: B \times I \rightarrow X'$$

をもつ。そこで、 $F_1: B \times I \rightarrow X'$ を、

$$F_1(b, t) = \begin{cases} G_3(b, 2t) & , t \leq \frac{1}{2} \\ G_3(b, 2-2t) & , t \geq \frac{1}{2} \end{cases}$$

により定めれば、

$$F_1(b, 0) = f_0(b), F_1(b, 1) = f_1(b)$$

$F_1|_{A \times I}$ は $A \times I$ をとめるホモトピーで、第一成分への射影にホモトピックである。

となるから、ホモトピーの一般論から、 F_1 にホモトピックで、 $A \times I$ に制限すると第一成分への射影となるような、 f_0 から f_1 へのホモトピー

$F: B \times I \rightarrow X'$, $F(b, 0) = f_0(b), F(b, 1) = f_1(b)$ が存在する。 \square

系 1.3.4 A, B, X' については、補題 1.3.7 と同じ仮定をする。このとき、 $f_0, f_1: B \rightarrow X'$ がホモトピック

クであって、それとは別に $f_0|_A$ と $f_1|_A$ のホモトピーが与えられているとすると、与えられているホモトピー

$$F_0: I \times A \longrightarrow X'$$

の拡張であるような、 f_0 から f_1 へのホモトピーが存在する。

証明: まず、 (B, A) のホモトピー拡張性質から、 F_0 の拡張であるホモトピー $F': I \times B \longrightarrow X'$ で、次の性質をもつものがある。

$$\begin{cases} F'(b, 0) = f_0(b) \\ F'|_{A \times I} = F_0 \end{cases}$$

そこで、 $f'_0: B \longrightarrow X'$ を、

$$f'_0(b) = F'(b, 1)$$

により定めれば、 $f'_0 \simeq f_0 \simeq f_1$, $f'_0|_A = f_1|_A$ をみたすので、補題 1.3.5 より、 $F'': B \times I \longrightarrow X'$ で、次の性質をもつものがある。

$$\begin{cases} F''(b, 0) = f'_0(b) & , & F''(b, 1) = f_1(b) \\ a \in A \text{ なら、} & F''(a, t) = f_1(a) \end{cases}$$

そこで、 $F''': B \times I \longrightarrow X'$ を、

$$F'''(b, t) = \begin{cases} F'(b, 2t) & \dots t \leq \frac{1}{2} \\ F''(b, 2t-1) & \dots t \geq \frac{1}{2} \end{cases}$$

で定めると、 F''' は次の性質をもつ。

$$F'''(b, 0) = f_0(b)$$

$$F'''(b, 1) = f_1(b)$$

$F'''|_{A \times I}$ は、 $A \times I$ をとめておくホモトピーで F_0 にホモトピックである。

故に、ホモトピー論の一般論により f_0 を拡張したホモトピーで f_0 と f_1 が結ばれた。 \square

この系 1.3.6 から、目標としていた補題 1.2.3 は、 $A = X^{(n)}$, $B = X^m$, $X' = Y^{(m)}$ とおいて得られる。

□

1.4 A_n 空間が作用する空間

A_n 空間の他の空間への作用を定義しておく。

定義 1.4.1 A_n 空間 $(X, \{M_i\}_{2 \leq i \leq n})$ が空間 W に、 X の射 $f: X \rightarrow W$ に関して A_n 作用で作用するとは、 $m \leq n+1$ であって、写像 $G_i: K_i \times W \times X^{i-1} \rightarrow W$ ($2 \leq i \leq m$) が存在して次の条件をみたすことである。

$$(i) \quad G_i(\partial_R(\tau, \sigma)(\rho, \sigma), w, x_2, \dots, x_i) \\ = \begin{cases} G_r(\rho, w, x_2, \dots, x_{r-1}, M_s(\sigma, x_r, \dots, x_{r+s-1}), \dots, x_i) \\ \quad , r \geq 2 \\ G_r(\rho, G_s(\sigma, w, x_2, \dots, x_s), x_{s+1}, \dots, x_i) \\ \quad , r=1 \end{cases}$$

$$(ii) \quad G_i(\tau, w, x_2, \dots, x_{j-1}, *, x_{j+1}, \dots, x_i) \\ = G_{i-1}(A_j(\tau), w, x_2, \dots, x_{j-1}, x_{j+1}, \dots, x_i)$$

$$(iii) \quad G_i(\tau, *, x_2, \dots, x_i) \\ = f \circ M_{i-1}(A_1(\tau), x_2, \dots, x_i)$$

この定義から、次の定理は明らか。

定理 1.4.2. X が A_n 空間のとき、次の三条件は同値。

- i) X は A_{n+1} 空間
- ii) X の積は、 id_X に関して A_{n+1} 作用

□

§ 2 複体 K_i, Γ_i の構成

前節で述べた A_n form を記述する凸多面体 K_i, Γ_i とそれらの作用素とを具体的に構成する。

2.1 複体 K_i

まず、 K_i は一点からなる空間とする。そのバウンダリ集合 ∂K_i は空集合である。次に、

$K_i \equiv \{ (t_1, \dots, t_{i-2}) \in \mathbb{R}^{i-2} \mid 1 \leq t_j \leq 2, \forall j, 1 \leq t_j \leq 2t_{j-1} \}$ とおく。この時そのバウンダリ集合は

$$\partial K_i \equiv \left\{ (t_1, \dots, t_{i-2}) \in \mathbb{R}^{i-2} \mid \begin{array}{l} t_1 = 1 \text{ or } t_1 = 2 \text{ or } \exists j \geq 2 \quad t_j = 1 \text{ or } \\ t_j = 2t_{j-1} \end{array} \right\}$$

となる。次のような、バウンダリ-の部分凸集合を考える。

i) $r \geq 2, s \geq 2, r+s = i+1, 2 \leq k \leq r$ に対して、

$$\bar{L}_R(r, s) \ni (t_1, \dots, t_{i-2})$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} (t_1, \dots, t_{i-2}) \in K_i \\ t_{k-1} = 2t_{k-2} \quad (\text{ただし } t_0 = 1 \text{ とする}) \\ (t_1, \dots, t_{k-2}, t_{k+s-2}, \dots, t_{i-2}) \in K_r \\ (t_k/t_{k-1}, \dots, t_r/t_{r-1}) \in K_s \end{cases}$$

ii) $r \geq 2, s \geq 2, r+s = i+1, (k=1)$ に対して、

$$\bar{L}_1(r, s) \ni (t_1, \dots, t_{i-2})$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} (t_1, \dots, t_{i-2}) \in K_i \\ t_{s-1} = 1 \\ (t_1, \dots, t_{s-2}) \in K_s \\ (t_s, \dots, t_{i-2}) \in K_r \end{cases}$$

この $\{ \bar{L}_k(r, s) \}$ は、 $\{ i \cdot (i-1) / 2 \}$ 個の K_i の辺 (face)

を定める。さらに、

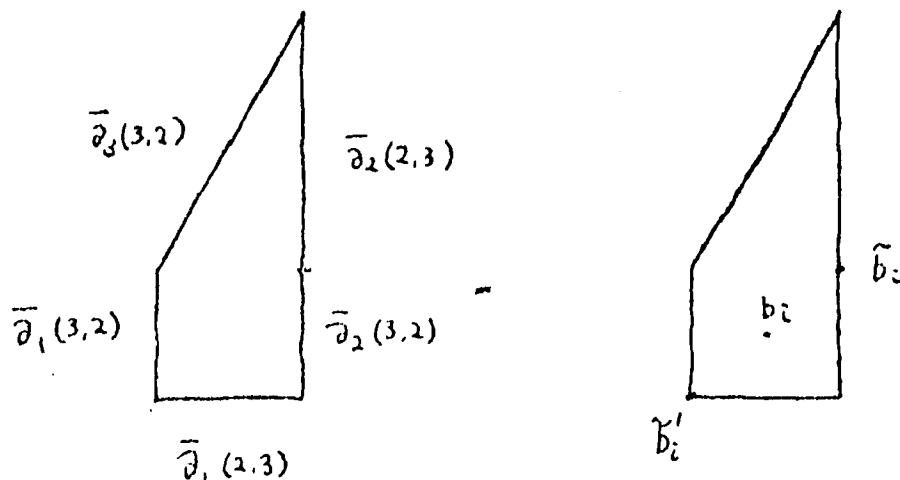
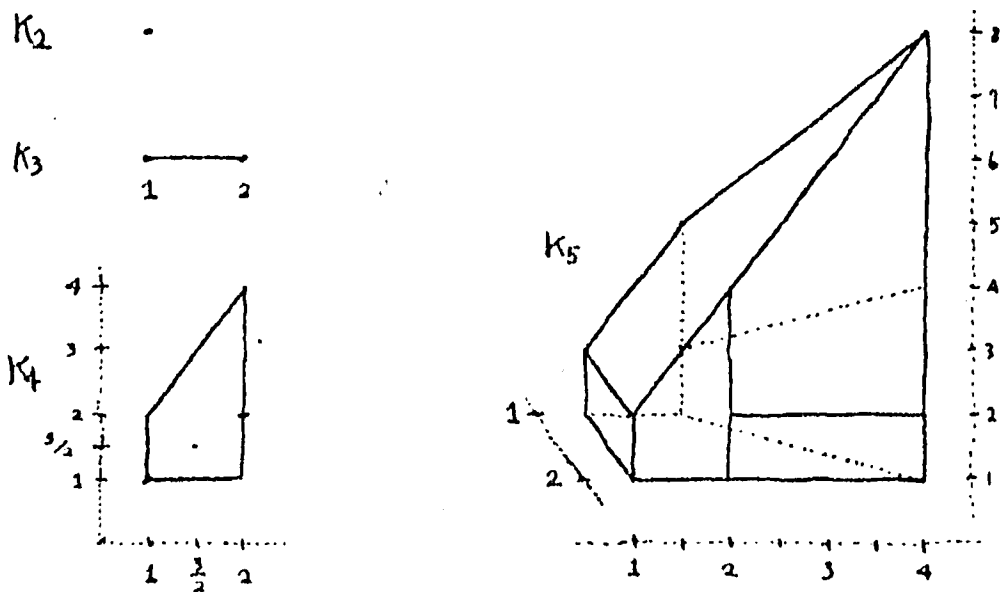
- i) $\bar{\partial}_k(r, s) (u_1, \dots, u_{r-2}, (v_1, \dots, v_{s-2}))$
 $= (u_1, \dots, u_{r-2}, 2u_{r-2}, 2u_{r-2}v_1, \dots, 2u_{r-2}v_{s-2}, u_{r-1}, \dots, u_{r-2})$
- ii) $\bar{\partial}_l(r, s) (u_1, \dots, u_{r-2}, (v_1, \dots, v_{s-2}))$
 $= (v_1, \dots, v_{s-2}, 1, u_1, \dots, u_{r-2})$

K_i の辺作用素を定める。ここで、以下の議論に必要なとなる K_i の三点を定義しておく。

$$b_i = (\frac{3}{2}, \dots, \frac{3}{2}) \in \text{Int } K_i$$

$$\tilde{b}'_i = (1, \dots, 1) \in \partial K_i$$

$$\tilde{b}_i = (2, \dots, 2) \in \partial K_i$$



次の条件 (4) をみたす同相写像 $\varphi_i : K_i \longrightarrow K_i$ を定義する。

$$\begin{aligned} \star \quad \varphi_i &= \bar{\partial}_R(r, s)(\rho, \sigma) \\ &= \begin{cases} \bar{\partial}_{R-1}(r, s)(\varphi_r(\rho), \sigma) & , R \geq 2 \\ \bar{\partial}_S(s, r)(\varphi_s(\sigma), \varphi_r(\rho)) & , R = 1 \end{cases} \end{aligned}$$

上記の条件をみたす写像 φ_i は、次の式をみたしている。

$$\begin{aligned} \varphi_i(\bar{b}_i) &= \varphi_i \circ \bar{\partial}_2(2, i-1)(*, \bar{b}_{i-1}') \\ &= \bar{\partial}_1(2, i-1)(*, \bar{b}_{i-1}') = \bar{b}_i' \end{aligned}$$

さて、この条件を利用して φ_i を帰納的に定義するために、次の等化写像を用意する。

- $g_i : I \times \partial K_i \longrightarrow K_i$
- $g_i(t, \tau) = (1-t)b_i + t \cdot \tau$

このとき、 φ_i は、次の式で定義される。

$$\begin{aligned} \text{i) } \varphi_3(t) &= (3-t), \quad \varphi_2(*) = * \\ \text{ii) } \varphi_i(g_i(t, \tau)) &= \begin{cases} g_i(t, \bar{\partial}_{R-1}(r, s)(\varphi_r(\rho), \sigma)), & \tau = \bar{\partial}_R(r, s)(\rho, \sigma), R \geq 2 \\ g_i(t, \bar{\partial}_1(s, r)(\varphi_s(\sigma), \varphi_r(\rho))), & \tau = \bar{\partial}_1(r, s)(\rho, \sigma) \end{cases} \end{aligned}$$

§ 1 の辺作用素間の関係式から、 $\{\varphi_i\}$ はうまく定義されている。(well-defined)

これらを用いて、次に中々の同相写像

$$\bar{\partial}_R(r, s) : K_r \times K_s \longrightarrow K_i$$

を定義し、その像として得られる凸複体 $L_R(r, s)$ の和集合をバウンダリーとして持つ複体として、 K_i をとることができる。

定義 2.1.1

$$\begin{aligned}
 \text{i)} \quad \partial_R(r, s) &= \varphi_i^{-1} \circ \bar{\partial}_R(r, s) \circ (\varphi_r \times \varphi_s) \\
 &= \begin{cases} \bar{\partial}_{R+1}(r, s) \circ (1 \times \varphi_s) & , R < r \\ \bar{\partial}_1(s, r) \circ T & , R = r \end{cases}
 \end{aligned}$$

$$\text{ii)} \quad L_R(r, s) = \begin{cases} \bar{L}_{R+1}(r, s) & , R < r \\ \bar{L}_1(s, r) & , R = r \end{cases}$$

iii) $\{\alpha_j : K_i \rightarrow K_{i-1}\}$ は、次式で帰納的に定義される。

$$\text{A)} \quad \alpha_1 = \alpha_2 = \alpha_3 = \alpha_* : K_3 \rightarrow K_2 = \{*\}$$

$$\text{B)} \quad \alpha_j(\varphi_i(t, \partial_R(r, s)(p, \sigma)))$$

$$= \begin{cases} \varphi_{i-1}(t, \partial_{R+1}(r-1, s)(\alpha_j(p), \sigma)), & j < R, r \geq 3 \\ \varphi_{i-1}(t, \partial_R(r, s-1)(p, \alpha_{j-R+1}(\sigma))), & R \leq j < R+1, s \geq 3 \\ \varphi_{i-1}(t, \partial_R(r-1, s)(\alpha_{j-s+1}(p), \sigma)), & R+1 \leq j, r \geq 3 \\ (1-t)b_{i-1} + t \cdot \sigma & , R=2, r=2, s=i-1, j=1 \\ (1-t)b_{i-1} + t \cdot p & , R=j, r=i-1, s=2, 1 \leq j \leq i-1 \\ (1-t)b_{i-1} + t \cdot p & , R=j-1, r=i-1, s=2, 2 \leq j \leq i \\ (1-t)b_{i-1} + t \cdot \sigma & , R=1, r=2, s=i-1, j=i \end{cases}$$

また、ここで同相写像 $\{\tau_i : I \times K_i \rightarrow K_{i+1}\}$ を与えるために、次の点を用意する。

$$b_i(t) = (1+t, \frac{3}{2}, \dots, \frac{3}{2})$$

このとき、 τ_i は、次の式で帰納的に定義される。

$$\text{i)} \quad \tau_2(*, *) = b_3(t)$$

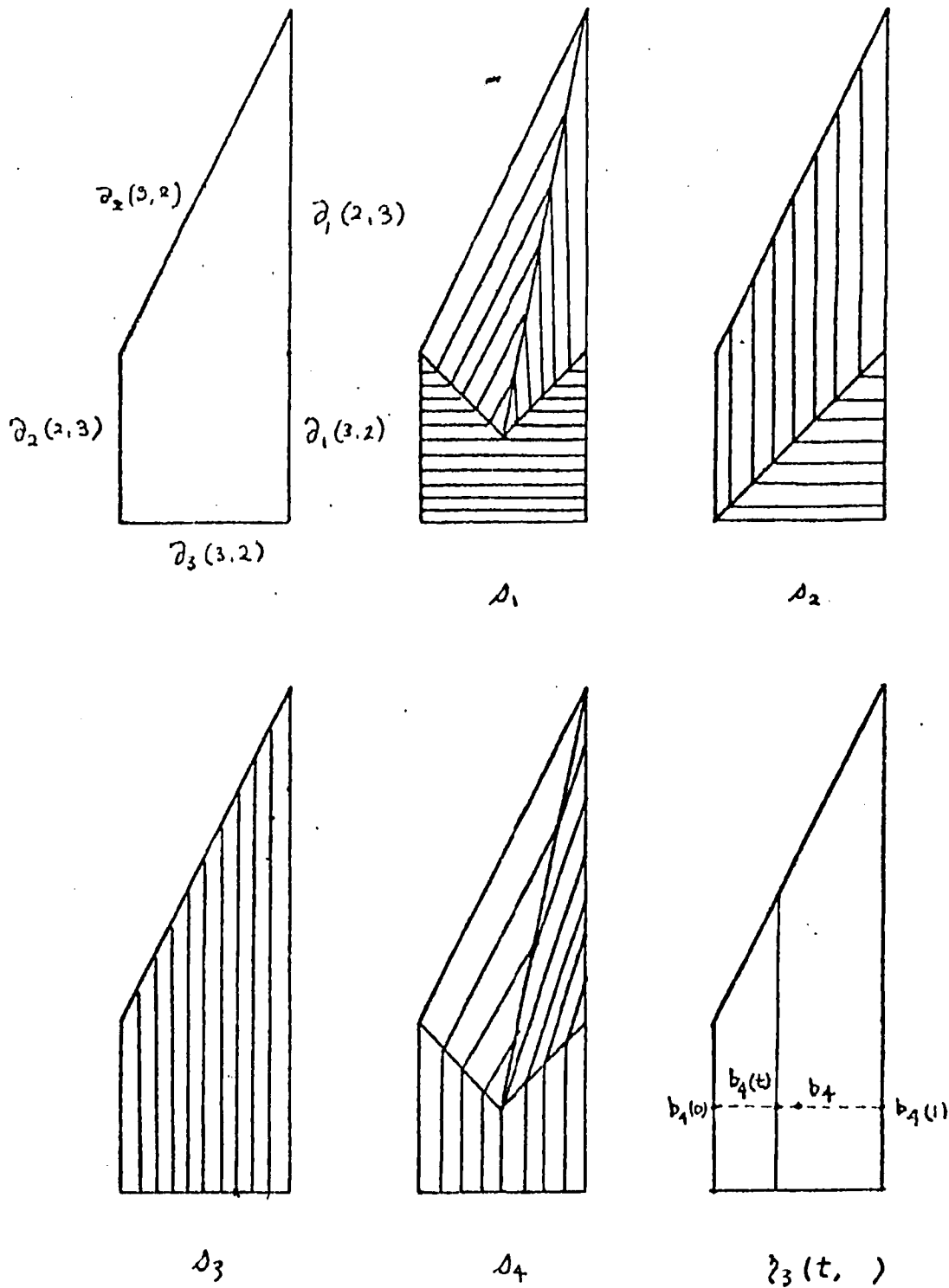
$$\text{ii)} \quad \tau_i(t, \varphi_i(u, \partial_R(r, s)(p, \sigma)))$$

$$= (1-u)b_i(t) + u \cdot \partial_{R+1}(r+1, s)(\tau_r(t, p), \sigma)$$

このように定めれば、 $\{\alpha_j\}$ が $3 \leq j \leq i-1$ のとき、 τ_{i-1} と交換する。

$$\text{A)} \quad \tau_{i-1}(t, \tau) = \tau_{i-2}(t, \alpha_{j-1}(\tau))$$

例えば、 $i=4$ のときは、次図に示されるようになる。



$\{\Delta_i\}$, ∂_i に関する、残りの関係も機械的に計算
 できるので、Stasheff [15] の K_2 については、これ
 らの性質をみた上で、次に、複体 \mathcal{K} の構成に入る。

2.2 複体 \mathcal{F}_i

複体 \mathcal{F}_i は、 K_i をその強変位レトラクトとし、自身は K_{i+1} の部分集合とみなされるような複体として構成される。

定義 2.2.1 $I = [0, 1]$ とし、複体 \mathcal{F}_i とそのバウンダリー $\partial \mathcal{F}_i$ とを、

$$(\mathcal{F}_i, \partial \mathcal{F}_i) \equiv (I \times K_i, \partial I \times K_i \cup I \times \partial K_i)$$

により定め、

$$\mathcal{E}_i = \text{id} : I \times K_i \longrightarrow \mathcal{F}_i$$

とおき、辺作用素の一群を、次式で定める。

$$\begin{aligned} \delta_{\mathbb{R}}(r, s)(p, \sigma) \\ = \begin{cases} \mathcal{E}_i(0, \sigma) & , (h=r=1, s=0) \\ \mathcal{E}_i \circ (1 \times \partial_{\mathbb{R}}(r, s)) \circ (\mathcal{E}_r^{-1} \times 1)(p, \sigma), & (\text{その他}) \end{cases} \end{aligned}$$

次に、辺作用素の他の一群 $\{\delta(t, r_1, \dots, r_k) : K_t \times \mathbb{P}^{r_1} \times \dots \times \mathbb{P}^{r_k} \longrightarrow \mathcal{F}_i\}$ を構成するために、 $1 \geq b \geq 0$ なる実数 b に対して、次の様な写像を定める。

$$\bar{\delta}_b(t, r_1, \dots, r_k) : K_t \times \mathbb{P}^{r_1} \times \dots \times \mathbb{P}^{r_k} \longrightarrow K_i$$

これは、 $(i-t)$ についての帰納的定義により行なう。まず、 $t=i$ のときは、

$$\begin{aligned} \bar{\delta}_b(i, 1, \dots, 1) &= (1-t)b_i + t \cdot \tau, (*, \dots, *) \\ &= (1-bt)b_i + bt \cdot \tau \end{aligned}$$

とおき、 $t < t'$ なる t' については $\{\bar{\delta}_b(t', \dots)\}$ が well-defined に定義されたとして、 $\{\bar{\delta}_b(t, \dots)\}$ を定義する。1 から t のうちの、ある k をとったときに、

$$r_k \geq 2, \quad \rho_k = \mathcal{E}_{r_k}(u, \sigma_k)$$

であったとする。このような k は、 $t < i$, $r_1 + \dots + r_k = i$ より必ずとれる。そこで、

$$\Sigma_{Y_R} (1, \sigma_R) = \delta (t', r', \dots, r_{E'}) (T', R', \dots, R_{E'})$$

$$\Sigma_{Y_R} (0, \sigma_R) = \delta_1 (1, Y_R) (*, \sigma_R)$$

とするとき、

$$\begin{aligned} & \bar{\delta}_b (t, r_1, \dots, r_{R-1}, \dots, r_E) (T, R_1, \dots, R_{R-1}, \dots, R_E) \\ &= u \cdot \bar{\delta}_b (t+t'-1, r_1, \dots, r_{R-1}, r_1', \dots, r_{E'}', r_{R+1}, \dots, r_E) \\ & \quad (\partial_R (t, t') (T, T'), R_1, \dots, R_{R-1}, R_1', \dots, R_{E'}', R_{R+1}, \dots, R_E) \\ & \quad + (1-u) \partial_{r_1+\dots+r_{R-1}+1} (r_1+\dots+r_{R-1}+1+r_{R+1}+\dots+r_E, Y_R) \\ & \quad (\bar{\delta}_b (t, r_1, \dots, r_{R-1}, 1, r_{R+1}, \dots, r_E) (T, R_1, \dots, R_{R-1}, *, R_{R+1}, \dots, R_E) \\ & \quad , \sigma_R). \end{aligned}$$

これが $Y_R \geq 2$ なる k のとり方に依存しないことは、 $\bar{\delta}_b (t, r_1, \dots, r_E)$ の定義式の変形と、 K_k の辺作用素の関係式から示される。つまり、

$$\begin{aligned} & \bar{\delta}_b (t, r_1, \dots, r_{R-1}, \dots, r_{R-1}, \dots, r_E) (T, R_1, \dots, R_{R-1}, \dots, R_{R-1}, \dots, R_E) \\ &= u \bar{\delta}_b (t+t'-1, r_1, \dots, r_{R-1}, r_1', \dots, r_{E'}', r_{R+1}, \dots, r_{R-1}, r_{R-1}, \dots, r_E) \\ & \quad (\partial_R (t, t') (T, T'), R_1, \dots, R_{R-1}, R_1', \dots, R_{E'}', R_{R+1}, \dots, R_E) \\ & \quad + (1-u) \partial_{r_1+\dots+r_{R-1}+1} (r_1+\dots+r_{R-1}+1+r_{R+1}+\dots+r_E, Y_R) \\ & \quad (\bar{\delta}_b (t, r_1, \dots, r_{R-1}, 1, r_{R+1}, \dots, r_E) (T, R_1, \dots, R_{R-1}, *, R_{R+1}, \dots, R_E), \sigma_R) \\ &= uv \bar{\delta}_b (t+t'+t''-2, r_1, \dots, r_{R-1}, r_1', \dots, r_{E'}', r_{R+1}, \dots, r_{R-1}, r_1'', \dots, r_{E''}', r_{R+1}, \dots, r_E) \\ & \quad (\partial_{j+R-1} (t+t'-1, t'') (\partial_R (t, t') (T, T'), T''), R_1, \dots, R_{R-1}, R_1', \dots, R_{E'}', R_{R+1}, \dots, R_{R-1}, \\ & \quad R_1'', \dots, R_{E''}', R_{R+1}, \dots, R_E) \\ & \quad + u(1-v) \partial_{r_1+\dots+r_{R-1}+1} (r_1+\dots+r_{R-1}+1+r_{R+1}+\dots+r_E, Y_R) \\ & \quad (\bar{\delta}_b (t+t'-1, r_1, \dots, r_{R-1}, r_1', \dots, r_{E'}', r_{R+1}, \dots, r_{R-1}, 1, r_{R+1}, \dots, r_E) (\\ & \quad \partial_R (t, t') (T, T'), R_1, \dots, R_{R-1}, R_1', \dots, R_{E'}', R_{R+1}, \dots, R_{R-1}, *, R_{R+1}, \dots, R_E), \sigma_R) \\ & \quad + (1-u)v \partial_{r_1+\dots+r_{R-1}+1} (r_1+\dots+r_{R-1}+1+r_{R+1}+\dots+r_E, Y_R) \\ & \quad (\bar{\delta}_b (t+t'-1, r_1, \dots, r_{R-1}, 1, r_{R+1}, \dots, r_{R-1}, r_1'', \dots, r_{E''}', r_{R+1}, \dots, r_E) (\partial_j (t, t') \\ & \quad (T, T''), R_1, \dots, R_{R-1}, *, R_{R+1}, \dots, R_{R-1}, R_1'', \dots, R_{E''}', R_{R+1}, \dots, R_E), \sigma_R) \\ & \quad + (1-u)(1-v) \partial_{r_1+\dots+r_{R-1}+1} (r_1+\dots+r_{R-1}+1+r_{R+1}+\dots+r_E, Y_R) \\ & \quad (\partial_{r_1+\dots+r_{R-1}+1+r_{R+1}+\dots+r_{R-1}+1} (r_1+\dots+r_{R-1}+1+r_{R+1}+\dots+r_{R-1}+1+r_{R+1}+\dots+r_E, Y_R) \\ & \quad (\bar{\delta}_b (t, r_1, \dots, r_{R-1}, 1, r_{R+1}, \dots, r_{R-1}, 1, r_{R+1}, \dots, r_E) (T, R_1, \dots, R_{R-1}, *, R_{R+1}, \dots, \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
& (\rho_{j-1}, *, \rho_{j+1}, \dots, \rho_t), \sigma_j), \sigma_R) \\
= & uv \bar{\delta}_b(t+t't''-2, r_1, \dots, r_{k-1}, r_1', \dots, r_{k-1}', r_{k+1}, \dots, r_{j-1}, r_1'', \dots, r_{j-1}'', r_{j+1}, \dots, r_t) \\
& (\partial_x(t+t't''-1, t') (\partial_x(t, t'') (\tau, \tau''), \tau'), \rho_1, \dots, \rho_{k-1}, \rho_1', \dots, \rho_{k-1}', \rho_{k+1}, \dots, \rho_{j-1}, \rho_1'', \dots, \rho_{j-1}'', \rho_{j+1}, \dots, \rho_t) \\
& , \dots, \rho_t) \\
& + u(1-v) \partial_{r_1+\dots+r_{j-1}+1} (r_1+\dots+r_{j-1}+1+r_{j+1}+\dots+r_t, r_j) (\bar{\delta}_b(t+t't''-1, r_1, \dots, r_{k-1}, r_1', \dots, r_{k-1}', \\
& , r_{k+1}, \dots, r_{j-1}, 1, r_{j+1}, \dots, r_t) (\partial_x(t, t') (\tau, \tau'), \rho_1, \dots, \rho_{k-1}, \rho_1', \dots, \rho_{k-1}', \rho_{k+1}, \\
& , \dots, \rho_{j-1}, *, \rho_{j+1}, \dots, \rho_t), \sigma_j) \\
& + (1-u)v \partial_{r_1+\dots+r_{j-1}+1} (r_1+\dots+r_{k-1}+1+r_{k+1}+\dots+r_t, r_k) (\bar{\delta}_b(t+t't''-1, r_1, \dots, r_{k-1}, 1, r_{k+1}, \\
& , \dots, r_{j-1}, r_1'', \dots, r_{j-1}'', r_{j+1}, \dots, r_t) (\partial_x(t, t'') (\tau, \tau''), \rho_1, \dots, \rho_{k-1}, *, \rho_{k+1}, \dots, \\
& \rho_{j-1}, \rho_1'', \dots, \rho_{j-1}'', \rho_{j+1}, \dots, \rho_t), \sigma_k) \\
& + (1-u)(1-v) \partial_{r_1+\dots+r_{j-1}+1} (r_1+\dots+r_{j-1}+1+r_{j+1}+\dots+r_t, r_j) \\
& (\partial_{r_1+\dots+r_{j-1}+1} (r_1+\dots+r_{k-1}+1+r_{k+1}+\dots+r_{j-1}+1+r_{j+1}+\dots+r_t, r_k) (\bar{\delta}_b(t, r_1, \dots, \\
& r_{k-1}, 1, r_{k+1}, \dots, r_{j-1}, 1, r_{j+1}, \dots, r_t) (\tau, \rho_1, \dots, \rho_{k-1}, *, \rho_{k+1}, \dots, \rho_{j-1}, *, \\
& \rho_{j+1}, \dots, \rho_t), \sigma_R), \sigma_j) \\
= & v \bar{\delta}_b(t+t''-1, r_1, \dots, r_k, \dots, r_{j-1}, r_1'', \dots, r_{j-1}'', r_{j+1}, \dots, r_t) \\
& (\partial_x(t, t'') (\tau, \tau''), \rho_1, \dots, \rho_k, \dots, \rho_{j-1}, \rho_1'', \dots, \rho_{j-1}'', \rho_{j+1}, \dots, \rho_t) \\
& + (1-v) \partial_{r_1+\dots+r_{j-1}+1} (r_1+\dots+r_k+\dots+r_{j-1}+1+r_{j+1}+\dots+r_t, r_j) \\
& (\bar{\delta}_b(t, r_1, \dots, r_k, \dots, r_{j-1}, 1, r_{j+1}, \dots, r_t) (\tau, \rho_1, \dots, \rho_k, \dots, \rho_{j-1}, *, \rho_{j+1}, \dots, \\
& \dots, \rho_t), \sigma_j)
\end{aligned}$$

のよゝに行なう。 $\chi = \tau''$ 。

定義 2.2.2 $\delta(t, r_1, \dots, r_t): K_t \times \Gamma_{r_1} \times \dots \times \Gamma_{r_t} \rightarrow \Gamma_t$
を、 $\delta(t, r_1, \dots, r_t) (\tau, \rho_1, \dots, \rho_t)$
 $\equiv \mathcal{E}_2(1, \bar{\delta}_{\frac{1}{3}}(t, r_1, \dots, r_t) (\tau, \rho_1, \dots, \rho_t))$
とす。

上の定義から、 $\{\delta(t, r_1, \dots, r_t), \delta_R(r, s)\}$ が、辺作用素となることは、直接計算により示される。例えば、
 $\delta(t, r_1, \dots, r_t) (\tau, \rho_1, \dots, \rho_{j-1}, \delta_1(1, r_j) (*, \sigma_j), \rho_{j+1}, \dots, \rho_t)$

$$\begin{aligned}
 &= \varepsilon_i(1, 0 + 1, \partial_{r_1 + \dots + r_{j-1} + 1} (r_1 + \dots + r_{j-1} + 1 + r_{j+1} + \dots + r_t, r_2) \\
 &\quad (\bar{\delta}_{\frac{1}{j}}(t, r_1, \dots, r_{j-1}, 1, r_{j+1}, \dots, r_t) (\tau, \rho_1, \dots, \rho_{j-1}, *, \rho_{j+1}, \dots, \rho_t); \sigma_j) \\
 &= \delta_{r_1 + \dots + r_{j-1} + 1} (r_1 + \dots + r_{j-1} + 1 + r_{j+1} + \dots + r_t, r_2) \\
 &\quad (\delta(t, r_1, \dots, r_{j-1}, 1, r_{j+1}, \dots, r_t) (\tau, \rho_1, \dots, \rho_{j-1}, *, \rho_{j+1}, \dots, \rho_t) \\
 &\quad , \sigma_j)
 \end{aligned}$$

のよりに示される。

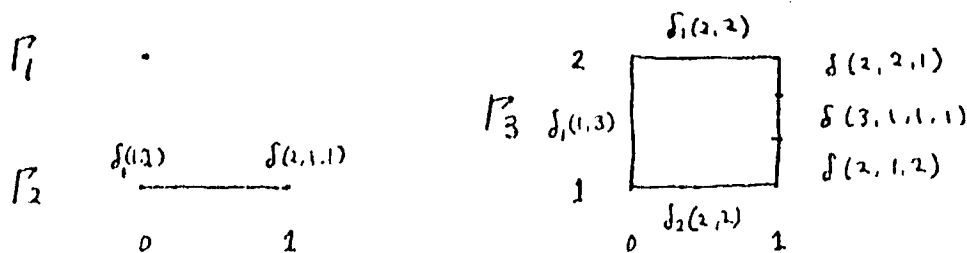
[註] $\bar{\delta}_b(t, r_1, \dots, r_t)$ の定義から、各 b について、

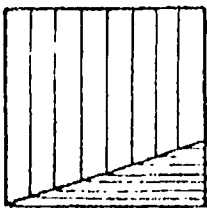
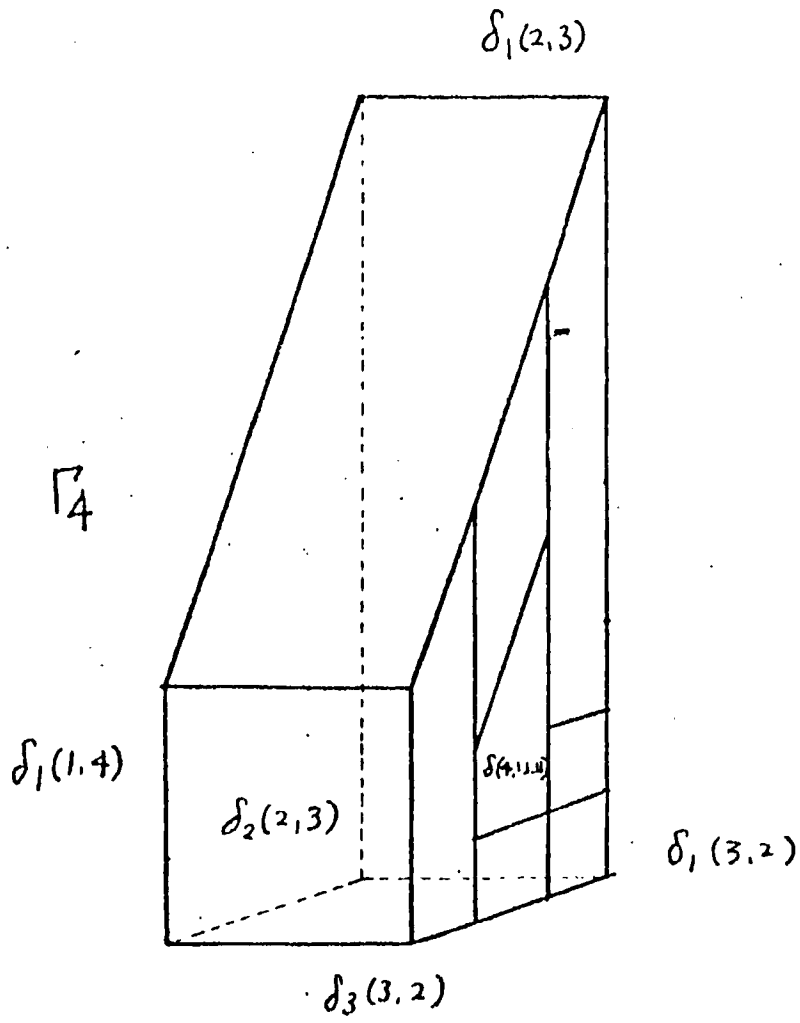
$$K_i = \cup_{r_1 + \dots + r_t = i} I_m \bar{\delta}_b(t, r_1, \dots, r_t)$$

また Γ_i の退化作用素 $\{d_j : \Gamma_i \rightarrow \Gamma_{i-1}\}$ は、

$$\begin{aligned}
 &d_j(\varepsilon_i(u, \bar{\delta}_{1-\frac{j}{i}} u(t, r_1, \dots, r_t) (\tau, \rho_1, \dots, \rho_t))) \\
 &= \begin{cases} \varepsilon_{i-1}(u, \bar{\delta}_{1-\frac{j}{i}} u(t, r_1, \dots, r_{j-1}, r_{j+1}, \dots, r_t) \\ \quad (\tau, \rho_1, \dots, \rho_{j+1}, d_{j-(r_1 + \dots + r_{j-1})}(\rho_j, \rho_{j+1}, \dots, \rho_t)) \\ \quad , r_1 + \dots + r_{j-1} < j \leq r_1 + \dots + r_j, r_j \geq 2 \\ \varepsilon_{i-1}(u, \bar{\delta}_{1-\frac{j}{i}} u(t-1, r_1, \dots, r_{j-1}, r_{j+1}, \dots, r_t) \\ \quad (d_j(\tau), \rho_1, \dots, \rho_{j-1}, \rho_{j+1}, \dots, \rho_t) \\ \quad , r_1 + \dots + r_{j-1} + 1 = j, r_j = 1, t \geq 3 \\ \varepsilon_{i-1}(uv, \sigma_2) \quad , t=2, r_1=1, r_2=i-1, j=1 \\ \varepsilon_{i-1}(uv, \sigma_1) \quad , t=2, r_1=i-1, r_2=1, j=i \end{cases}
 \end{aligned}$$

により定義する。これで Γ_i がすべての i に対して定義された。本節の前半で述べたように、 Γ_i は、 K_i とその強変位レトラクトとするが、その証明は、次のように行なう。

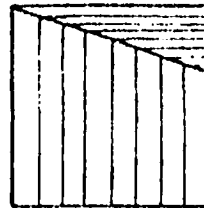




d_1



d_2



d_3

§ 3 複体 K_i, Γ_i とその作用素の具体的性質

3.1 K_i の部分集合

複体 K_i の部分集合として、次の集合をとりあげる。

$$\partial K_i^{(1)} = \gamma_{i-1}([1] \times K_{i-1}) \subseteq \partial K_i$$

ここで、写像 $\bar{\gamma}_i : K_i \rightarrow \partial K_{i+1}^{(1)}$ を

$$\bar{\gamma}_i(\tau) = \gamma_i(1, \tau)$$

により定める。

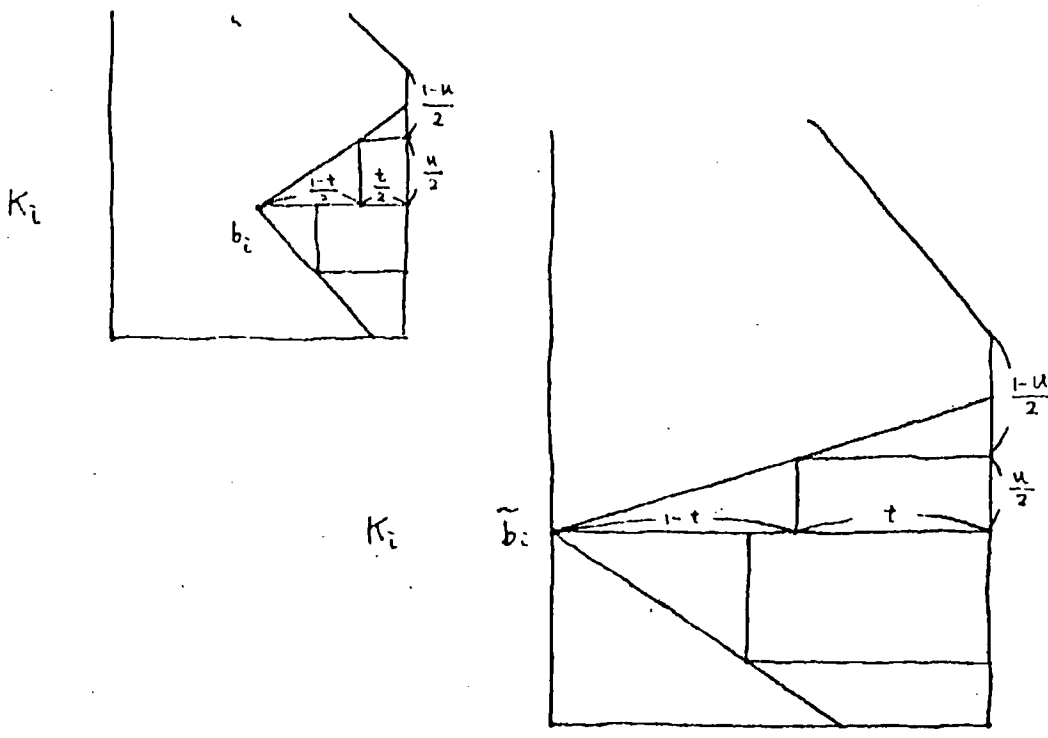
命題 3.1.1 $\bar{\gamma}_i|_{\gamma_{i-1}([0, \frac{1}{2}] \times K_{i-1})}$ は、 $J_m \partial_1(2, 2)$ の上への同相写像である。

証明：次の変形に帰着される。

$$\begin{aligned} & \gamma_{i-1}\left(\frac{t}{2}, (1-u)b_{i-1} + u\tau'\right) \\ &= \begin{cases} (1-u)b_i + u\gamma_{i-1}\left(\frac{u+t-1}{2u}, \tau'\right), & t+u \geq 1, u > 0 \\ (1-u)b_i + u\gamma_{i-1}\left(\frac{1}{2}, \tau'\right), & t=1 \\ t b_i + (1-t)\partial_2(2, i-1)\left(*, \frac{u}{1-t}\tau' + \frac{1-t-u}{1-t}b_{i-1}\right), & 1 > t, 1 \geq t+u \end{cases} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} & \gamma_i\left(t, (1-u)b_{i-1} + u\tau'\right) \\ &= \begin{cases} (1-u)\tilde{b}_i + u\gamma_{i-1}\left(\frac{u+t-1}{u}, \tau'\right), & t+u \geq 1, u > 0 \\ (1-u)\tilde{b}_i + u\gamma_{i-1}(1, \tau'), & t=1 \\ t\tilde{b}_i + (1-t)\gamma_{i-1}\left(0, \frac{u}{1-t}\tau' + \frac{1-t-u}{1-t}b_{i-1}\right), & 1 > t, 1 \geq t+u \end{cases} \end{aligned}$$

□



ここで次のような分割を定義する。

定義 3.1.2 $0 < a \leq \frac{1}{2}$ なる定数 a に対して、次のように定義する。

$$K_i^{(a)} \equiv b_i(a) * I_m \partial_2(2, i-1)$$

$$K_i'^{(a)} \equiv K_i \setminus I_m \partial_2 K_i^{(a)}$$

$$K_i^H \equiv K_i^{(\frac{1}{2})}, \quad K_i'^H \equiv K_i'^{(\frac{1}{2})}$$

$$K_i^Q \equiv K_i^{(\frac{1}{4})}, \quad K_i'^Q \equiv K_i'^{(\frac{1}{4})}$$

$$L_{i+1}^H \equiv \partial_1(i, 2) (K_i^H \times \{*\})$$

$$L_{i+1}'^H \equiv \partial_1(i, 2) (K_i'^H \times \{*\}) \cup \bigcup_{\substack{r+s=i+2 \\ 2 \leq r, 3 \leq s}} I_m \partial_1(r, s)$$

系 3.1.3 $\bar{z}_i(K_i^Q) = L_{i+1}^H$, $\bar{z}_i(K_i'^Q) = L_{i+1}'^H$ であり、 $(K_i'^H, \partial K_i)$, $(K_i'^Q, \partial K_i)$ は D.R.-pair である。(c.f. [17])

また、 $K_i^H \cap \partial K_i = K_i^Q \cap \partial K_i = I_m \partial_2(2, i-1)$ であり、

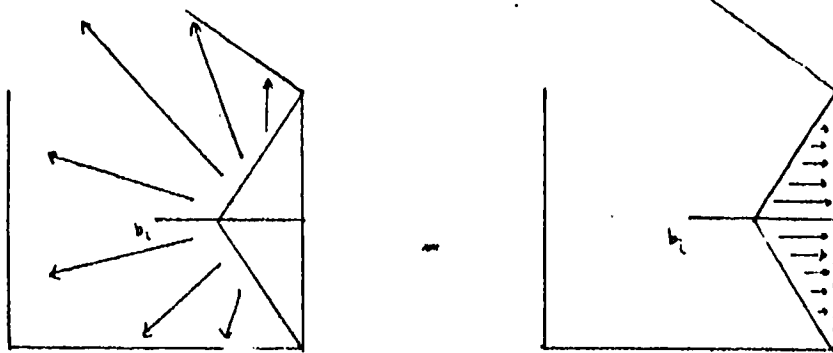
次のような deformation を与えるホモトピーが存在する。

$$i) H_i: I \times (K_i^H, K_i^H \cap \partial K_i) \longrightarrow (K_i^H, K_i^H \cap \partial K_i)$$

$$ii) Q_i: I \times (K_i^Q, K_i^Q \cap \partial K_i) \longrightarrow (K_i^Q, K_i^Q \cap \partial K_i)$$

$$\text{ただし } Q_i(t, \eta_{i-1}(u, \tau)) = \eta_{i-1}((1-t)u, \tau)$$

$$H_i = Q_i|_{I \times K_i^H}$$



3.2 A_n 準同型

次に、 K_i が \mathbb{R}^n の強変位レトラクトになることをいう。包含写像 $K_i \subset \mathbb{R}^n$ は、 $\delta_i(t, z)$ により定め、また射影 $\mathbb{R}^n \rightarrow K_i$ は、 π_i により与える。ただし π_i は、

$$\begin{aligned} \pi_i \left(\varepsilon_i \left(u, \delta_i \frac{zu}{z} (t, r_1, \dots, r_s) (\tau, p_1, \dots, p_t) \right) \right) \\ = \bar{\delta}_i (t, r_1, \dots, r_s) (\tau, p_1, \dots, p_t) \end{aligned}$$

により定める。

命題 3.2.1 $r_i \geq 2, \dots, r_s \geq 2$ のとき、(630)

$$\bar{\delta}_i (t, r_1, \dots, r_s) (\tau, p_1, \dots, p_t)$$

$$= \begin{cases} \tau & , t-i, s=0 \\ \partial_{k_s} (i-r_s+1, r_s) \circ (\partial_{k_{s-1}} (i-(r_s+r_{s-1})+2, r_{s-1}) \\ \times 1) \circ \dots \circ (\partial_{k_1} (i-(r_s+\dots+r_1)+s, r_1) \times 1 \times \dots \times 1) \end{cases}$$

$$\left(\tau, \pi_{r_{i_1}}(p_{i_1}), \dots, \pi_{r_{i_s}}(p_{i_s}) \right), \quad S \geq 1$$

証明：帰納法を用いる。\$t = 0\$ では \$\bar{\delta}_1\$ の定義からわかる。そこで \$(i-1)\$ についての帰納法でこれを示そう。
 \$t' > t\$ に対し証明されたとする。そこで \$t\$ を固定し、
 \$(r_1, \dots, r_i)\$ の中の 2 以上の数の個数 \$S\$ についての帰納法を用いる。まず、

$$(r_1, \dots, r_i) = (1, \dots, 1, r_{i_1}, 1, \dots, 1, r_{i_2}, 1, \dots, 1, r_{i_s}, 1, \dots, 1)$$

$$p_{i_s} = \varepsilon_{r_{i_s}}(u, \sigma_s)$$

$$\varepsilon_{r_{i_s}}(1, \sigma_s) = \delta(t', r_{i_1}', \dots, r_{i_s}')(\tau', p_{i_1}', \dots, p_{i_s}')$$

とおくと、\$r_{i_1}' + \dots + r_{i_s}' = r_{i_s}\$ であり、定義から、

$$\bar{\delta}_1(t, r_1, \dots, r_i)(\tau, p_1, \dots, p_i)$$

$$= u \bar{\delta}_1(t+t'-1, r_1, \dots, r_{i_s-1}, r_{i_1}', \dots, r_{i_s}', r_{i_s+1}, \dots, r_i)$$

$$\left(\partial_k(t, t')(\tau, \tau'), p_1, \dots, p_{i_s-1}, p_{i_1}', \dots, p_{i_s}', p_{i_s+1}, \dots \right)$$

$$+ (1-u) \partial_{r_1 + \dots + r_{i_s-1} + 1}(r_1 + \dots + r_{i_s-1} + 1 + r_{i_s+1} + \dots + r_i, r_{i_s})$$

$$\left(\bar{\delta}_1(t, r_1, \dots, r_{i_s-1}, 1, r_{i_s+1}, \dots, r_i)(\tau, p_1, \dots, p_{i_s-1}, \right.$$

$$\left. *, p_{i_s+1}, \dots, p_i), \sigma_s \right)$$

である。よって、\$S = 1\$ なら、\$(t+t'-1) > t\$ かつ、
 \$(r_1, \dots, r_{i_s-1}, 1, r_{i_s+1}, \dots, r_i) = (1, \dots, 1)\$ より、帰納法の仮定に帰着する。また \$S \geq 2\$ なら、\$(t+t'-1) > t\$ かつ、
 \$(r_1, \dots, r_{i_s-1}, 1, r_{i_s+1}, \dots, r_i)\$ 内には 2 以上の数が \$(S-1)\$ 個しかないことから、やはり、帰納法の仮定に帰着する。

□

さて、次の条件をみたす deformation \$\Lambda_i\$ を、

$$\Lambda_i: I \times P_i \longrightarrow P_i$$

$$\Lambda_i(v, \varepsilon_i(u, \bar{\delta}_{1-\frac{2v}{3}}(t, r_1, \dots, r_i)(\tau, p_1, \dots, p_i)))$$

$$\equiv \varepsilon_i(vu, \bar{\delta}_{1-\frac{2vu}{3}}(t, r_1, \dots, r_i)(\tau, p_1, \dots, p_i))$$

で定義する。

- i) $\Lambda_i(0, Y) = Y$
- ii) $\Lambda_i(1, Y) = \delta_1(1, i) (*, \pi_i(Y))$
- iii) $\Lambda_{i-1} \cdot (1 \times d_j) = d_j \cdot \Lambda_i$
- iv) $\Lambda_i \cdot (1 \times \delta_k(r, s)) = \delta_k(r, s) \cdot (\Lambda_r \times 1)$

この証明は、定義から直接導くことができる。

系 3.2.2 Λ_i と π_i との関係式から、 π_i は、次の諸性質をみたす。

- i) $\pi_{i-1} \cdot d_j = d_j \cdot \pi_i$
- ii) $\pi_i \cdot \delta_k(r, s) = \delta_k(r, s) \cdot (\pi_r \times 1)$
- iii) $\pi_i \cdot \delta(t, r_1, \dots, r_k) = \delta_1(t, r_1, \dots, r_k)$

証明: i) は、 $d_j \cdot \delta_1(1, i) = \delta_1(1, i-1) \cdot (1 \times d_j)$ より得られ、ii) は、 $\delta_k(r, s) \cdot (\delta_1(1, r) \times 1) = \delta_1(1, i) (1 \times \delta_k(r, s))$ より得られる。iii) は明らか。 \square

ここで、 A_n 空間 $(X, \{M_i\}_{i \in n})$, $(Y, \{N_i\}_{i \in n})$ の間の写像 $f: X \rightarrow Y$ が、

$$f \circ M_i = N_i \cdot \overbrace{(1 \times f \times \dots \times f)}^{i \text{回}}$$

をみたすとき、 f を A_n 空間の間の A_n 準同型と呼ぶことにする。このとき、次の性質を導くことができる。

系 3.2.3 f を A_n 空間 $(X, \{M_i\}_{i \in n})$, $(Y, \{N_i\}_{i \in n})$ の間の A_n 準同型写像とすると、 A_n form を f に対して与えることができる。特に、恒等写像は A_n form を持つ写像である。

証明: f に対して、写像 $F_i: \Gamma_i \times X \times \dots \times X \rightarrow Y$ を、

$$F_i(Y, x_1, \dots, x_i) = f \circ M_i(\pi_i(Y), x_1, \dots, x_i)$$

によつて定義すれば、上で示された命題により、この写像列 $\{F_i\}$ によつて、 f は An form をもつ写像となる。 \square

3.3. 写像 ω_i について

次に、 ∂P_i の部分空間として、

$$\partial P_i^{(1)} = \varepsilon_i(\{1\} \times K_i) \quad (\varepsilon_i: I \times K_i \longrightarrow P_i)$$

をとる。さら、同相写像 $\omega_i: \partial P_i^{(1)} \longrightarrow K_i$ を

$$\omega_i = \rho_i \circ (\varepsilon_i|_{\{1\} \times K_i})^{-1}$$

とおくと、

$$\omega_i \circ f(t, r_1, \dots, r_t) = \bar{f}_i(t, r_1, \dots, r_t)$$

となる。この同相写像 ω_i については、次の性質を得る。

命題 3.3.1

i) $d_j \omega_i(r) = \omega_{i-1}(d_j(r))$

ii) $\partial_k(r, s) \circ (\omega_r \times 1) = \omega_i \circ \partial_k(r, s)$

証明: ii) は、辺作用素の間の関係式に着する。そこで、ii) のみ証明しよう。

$$\begin{aligned} d_j \bar{f}(i, 1, \dots, 1)(\tau, *, \dots, *) \\ = \bar{f}(i-1, 1, \dots, 1)(d_j(\tau), *, \dots, *) \end{aligned}$$

であるので、 $r \in \text{Im } \bar{f}(i, 1, \dots, 1)$ のときは、明らかである。またよつて $r \in \bigcup_{u \in \{0,1\}} \varepsilon_i(\{u\} \times \text{Im } \bar{f}_{i-\frac{u}{2}}(i, 1, \dots, 1))$ のときは、 d_j の定義から成立する。同様な理由で、 $r \in \bigcup_{u \in \{0,1\}} \varepsilon_i(\{u\} \times \text{Im } \bar{f}_{i-\frac{u}{2}}(t, r_1, \dots, r_t))$ のときは、 $r \in \text{Im } \bar{f}(t, r_1, \dots, r_t)$ のとき証明すれば十分である。ここで、

及については、すでに、証明されていることに注意して、 i より小なる j については、すでに証明されているとする。さらに、 $t = i$ についても、すでに証明されているので、 $(i - t)$ についての帰納法を用いる。そこで、 $(p_1, \dots, p_t) \in P_{r_1} \times \dots \times P_{r_t}$ とし、

$$p_j \in \bigcup_{u \in [0,1]} E_{\mathbb{R}}^j((u) \times \text{Im } \bar{f}(t, r_1', \dots, r_t'))$$

$$p_j = (1-u) \delta(r_j, 1, \dots, 1) (\bar{p}_j, *, \dots, *) + u \delta_{R_j}(r, s) (p, \sigma)$$

とすると、 $(r_j \geq 2)$

$$\delta' = \bar{f}_{\frac{1}{2}}(t, r_1, \dots, r_j, \dots, r_t) (\tau, p_1, \dots, p_t)$$

に対しては、

$$\begin{aligned} \delta' &= (1-u) \bar{f}_{\frac{1}{2}}(t+r_j-1, r_1, \dots, r_{j-1}, \overbrace{1, \dots, 1}^{r_j}, r_{j+1}, \dots, r_t) \\ &\quad (\partial_j(t, r_j) (\tau, \bar{p}_j), p_1, \dots, p_{j-1}, *, \dots, *, p_{j+1}, \dots, p_t) \\ &\quad + u \cdot \partial_{k+r_1+\dots+r_{j-1}}(i+1-s, s) (\bar{f}_{\frac{1}{2}}(t, r_1, \dots, r_{j-1}, r, r_{j+1}, \dots, r_t) \\ &\quad \times 1) (\tau, p_1, \dots, p_{j-1}, p, p_{j+1}, \dots, p_t, \sigma) \end{aligned}$$

とかくことのできて、しかも、

$$\begin{aligned} &\bar{f}_{\frac{1}{2}}(t+r_j-1, r_1, \dots, r_{j-1}, 1, \dots, 1, r_{j+1}, \dots, r_t) \\ &\quad (\partial_j(t, r_j) (\tau, \bar{p}_j), p_1, \dots, p_{j-1}, *, \dots, *, p_{j+1}, \dots, p_t) \end{aligned}$$

と

$$\begin{aligned} &\partial_{k+r_1+\dots+r_{j-1}}(i+1-s, s) (\bar{f}_{\frac{1}{2}}(t, r_1, \dots, r_{j-1}, r, r_{j+1}, \dots, r_t) \times 1) \\ &\quad (\tau, p_1, \dots, p_{j-1}, p, p_{j+1}, \dots, p_t, \sigma) \end{aligned}$$

とは K_i の中心から出て同じ辺の方向にあり、よって $2 \leq l \leq i-1$ のとき、

$$\begin{aligned} \delta_l(\delta') &= (1-u) \delta_l \bar{f}_{\frac{1}{2}}(t+r_j-1, r_1, \dots, \overbrace{1, \dots, 1}^{r_j}, \dots, r_t) \\ &\quad (\partial_j(t, r_j) (\tau, \bar{p}_j), p_1, \dots, p_{j-1}, *, \dots, *, p_{j+1}, \dots, p_t) \\ &\quad + u \cdot \delta_l \partial_{k+r_1+\dots+r_{j-1}}(i+1-s, s) (\bar{f}_{\frac{1}{2}}(t, r_1, \dots, r_{j-1}, r, r_{j+1}, \dots, r_t) \times 1) \\ &\quad (\tau, p_1, \dots, p_{j-1}, p, p_{j+1}, \dots, p_t, \sigma) \end{aligned}$$

となる。 $2 = \tau - m$ と、 $r_1 + \dots + r_{m-1} < l \leq r_1 + \dots + r_m$ ならば、
定めれば、 $m > j$, $m = j$ かつ $r_1 + \dots + r_{m-1} < l < k + r_1 + \dots + r_{j-1}$,
 $m = j$ かつ $k + r_1 + \dots + r_{j-1} \leq l \leq k + r_1 + \dots + r_j$, $m < j$ に従い、

各々計算することにより、定義から、

$$d(\delta') = \omega_{i-1} d(\delta)$$

$$\delta = \delta(t, r_1, \dots, r_i) (\tau, p_1, \dots, p_i)$$

が示される。(このとき $\delta' = \omega_i(\delta)$ と仮定している。) の計算は、例えば $m = i$ から $r_1 + \dots + r_{j-1} < l < l + r_1 + \dots + r_{j-1}$ のときは、

$$\begin{aligned} d_l \bar{\delta}_{\frac{1}{j}}(t+r_{j-1}, r_1, \dots, r_{j-1}, \overbrace{1, \dots, 1}^{r_j}, r_{j+1}, \dots, r_i) \\ &= \omega_{i-1} d_l \delta(t+r_{j-1}, r_1, \dots, r_{j-1}, 1, \dots, 1, r_{j+1}, \dots, r_i) \\ &= \omega_{i-1} \delta(t+r_{j-2}, r_1, \dots, r_{j-1}, \underbrace{1, \dots, 1}_{r_{j-1}}, r_{j+1}, \dots, r_i) \\ &\quad \cdot (d_{l-(r_1+\dots+r_{j-1})+j-1} \times 1 \times \dots \times 1) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} d_l \partial_{l+r_1+\dots+r_{j-1}}(i+1-s, s) (\bar{\delta}_{\frac{1}{j}}(t, r_1, \dots, r_{j-1}, r_j, r_{j+1}, \dots, r_i) \times 1) \\ &= \partial_{l+r_1+\dots+r_{j-1}-1}(i-s, s) (d_l \bar{\delta}_{\frac{1}{j}}(t, r_1, \dots, r_{j-1}, r_j, r_{j+1}, \dots, r_i) \times 1) \\ &\quad \cdot (1 \times 1 \times \dots \times 1 \times d_{l-(r_1+\dots+r_{j-1})} \times 1 \times \dots \times 1 = 1) \end{aligned}$$

かつまた

$$\begin{aligned} d_{l-(r_1+\dots+r_{j-1})+j-1} \partial_j(t, r_j) (\tau, \bar{p}_j) \\ &= \partial_j(t, r_j-1) (\tau, d_{l-(r_1+\dots+r_{j-1})}(\bar{p}_j)) \end{aligned}$$

であり、 $\{d_j\}$ の定義から、

$$\begin{aligned} d_{l-(r_1+\dots+r_{j-1})}(\bar{p}_j) \\ &= (1-u) \delta(r_j-1, 1, \dots, 1) (d_{l-(r_1+\dots+r_{j-1})}(\bar{p}_j), *, \dots, *) \\ &\quad + u \delta_{l-1}(r-1, s) (d_{l-(r_1+\dots+r_{j-1})}(p), \sigma) \end{aligned}$$

より、

$$\begin{aligned} d_j(\delta') &= \bar{\delta}_{\frac{1}{j}}(t, r_1, \dots, r_{j-1}, r_j-1, r_{j+1}, \dots, r_i) \\ &\quad (\tau, p_1, \dots, p_{j-1}, d_{l-(r_1+\dots+r_{j-1})}(\bar{p}_j), \dots, p_i) \\ &= \omega_{i-1} d_l(\delta) \end{aligned}$$

よって、

□

また組 (P^{i-1}, β_i) ($i \leq n+1$) を次の関係式'によ、て定義する。

i) $\beta_i : (K_{i+1} \times X^{i-1}, \mathcal{J}_{i-1}) \longrightarrow (P^{i-1}, P^{i-2})$
 は相対同相写像である。

ii) $\beta_i (\partial_k(r, s)(p, \sigma), x_2, \dots, x_i)$
 $= \begin{cases} \beta_{r-1}(p, x_{s+1}, \dots, x_i), & k=1 \\ \beta_{r-1}(p, x_2, \dots, x_{k-1}, M_s(\sigma, x_k, \dots, x_{k+s-1}), x_{k+s}, \dots, x_i), & 2 \leq k \leq r-1 \\ \beta_{r-1}(p, x_2, \dots, x_{r-1}), & k=r \end{cases}$

iii) $\beta_i (\tau, x_2, \dots, x_{j-1}, *, x_{j+1}, \dots, x_i)$
 $= \beta_{i-1}(\mathcal{A}_j(\tau), x_2, \dots, x_{j-1}, x_{j+1}, \dots, x_i)$

ここで準同相写像 γ

$$P_i : E^i \longrightarrow P^{i-1}$$

を、 $P_i(\alpha_i(\tau, x_1, \dots, x_i)) = \beta_i(\tau, x_2, \dots, x_i)$ によ、て定義する。

次に、 (E^i, α_i) ($i \leq n$) の部分空間 (D^{i-1}, γ_i) を、

i) D^{i-1} は可縮である。

ii) (D^{i-1}, E^{i-1}) は (P^{i-1}, P^{i-2}) と相対同相であるとする性質を有するものとして、以下に定義しよう。

i) $\gamma_i : (K_{i+1} \times X^{i-1}, \mathcal{J}_{i-1}) \longrightarrow (D^{i-1}, E^{i-1})$
 は相対同相写像である。

ii) $\gamma_i (\partial_k(r, s)(p, \sigma), x_2, \dots, x_i)$
 $= \begin{cases} \alpha_{r-1}(p, M_{s-1}(\mathcal{A}_1(\sigma), x_2, \dots, x_s), x_{s+1}, \dots, x_i), & k=1 \\ \alpha_{r-1}(p, *, x_2, \dots, x_{k-1}, M_s(\sigma, x_k, \dots, x_{k+s-1}), x_{k+s}, \dots, x_i), & 2 \leq k \leq r-1 \\ \alpha_{r-1}(p, *, x_2, \dots, x_{r-1}), & k=r \end{cases}$

また、連続写像 $\sigma_i : D^{i-1} \longrightarrow P^{i-1}$ ($i \leq n+1$) を

$$\sigma_i(\gamma_i(\tau, x_2, \dots, x_i)) = \beta_i(\tau, x_2, \dots, x_i)$$

($i \leq n$ のとき、 $\sigma_i = P_i|_{D^{i-1}}$ となる。)

とかくと、これが相対同相 $(D^{i-1}, E^{i-1}) \cong (P^{i-1}, P^{i-2})$ を誘導する。

このように定義された空間の間の写像が well-defined であることをいうのには、次の補題が有効である。

補題 4.1.1 増大する空間の列 $\{Z_i\}_{1 \leq i \leq l}$ が与えられているとする。

$$Z_1 \subset Z_2 \subset \dots \subset Z_{l-1} \subset Z_l$$

このとき、次の i), ii) が成立する。

i) 写像の集合 $\{g'_i : Y \times K_{i+1} \times X^i \longrightarrow Z_i\}_{1 \leq i \leq l}$ が $\{g_i : Y \times E_i \longrightarrow Z_i\}_{1 \leq i \leq l}$ を誘導して、

$$g'_i = g_i \circ (\text{id}_Y \times \alpha_i)$$

が成立するための必要十分条件は、次の ①, ②, ③ で与えられる。

① g_i が well-defined である。

② $g'_i(y, \partial_k(r, s)(p, \sigma), x_1, \dots, x_i)$

$$= \begin{cases} g'_{r-1}(y, p, x_1, \dots, x_{k-1}, M_s(\sigma, x_k, \dots, x_{k+s-1}), \dots, x_i) \\ \quad , k \leq r-1 \\ g'_{r-1}(y, p, x_1, \dots, x_{r-1}), k = r \end{cases}$$

③ $g'_i(y, \tau, x_1, \dots, x_{k-1}, *, x_{k+1}, \dots, x_i)$

$$= g'_{i-1}(y, \partial_k(\tau), x_1, \dots, x_{k-1}, x_{k+1}, \dots, x_i)$$

ii) 写像の集合 $\{h'_i : Y \times K_{i+1} \times X^{i-1} \longrightarrow Z_i\}_{1 \leq i \leq l}$ が $\{h_i : Y \times P^{i-1} \longrightarrow Z_i\}_{1 \leq i \leq l}$ を誘導して、

$$h'_i = h_i \circ (\text{id}_Y \times \beta_i)$$

が成立するための必要十分条件は、次の ①, ②, ③ で与えられる。

① h_i が well-defined である。

② $h'_i(y, \partial_k(r, s)(p, \sigma), x_1, \dots, x_i)$

$$= \begin{cases} h'_{r-1}(\gamma, \rho, x_{r+1}, \dots, x_r) & , r=1 \\ h'_{r-1}(\gamma, \rho, x_2, \dots, x_{r-1}, M_S(\sigma, x_r, \dots, x_{r+s-1}), \dots, x_r) & , 2 \leq r \leq r-1 \\ h'_{r-1}(\gamma, \rho, x_2, \dots, \dots, x_{r-1}) & , r=r \end{cases}$$

③ $h'_i(\gamma, \tau, x_2, \dots, x_{r-1}, *, x_{r+1}, \dots, x_r)$
 $= h'_{i-1}(\gamma, \Delta_r(\tau), x_2, \dots, x_{r-1}, *, x_{r+1}, \dots, x_r)$

証明： i), ii) どちらも同様に証明できるから、 i) のみ行なう。また必要性は明らかなので、十分であることを、帰納法を用いて証明する。まず条件 ① から、 $1 \leq m < l$ なる m まで証明できたとする。 α_{m+1} は、等化写像であるから、次の (a) を示せば、 g_{m+1} が誘導されることがかかる。

(a) $\alpha_{m+1}(\tau_1, x_1, \dots, x_{m+1}) = \alpha_{m+1}(\tau_2, y_1, \dots, y_{m+1})$ なるば
 任意の $\gamma \in Y$ に対して、

$$g'_{m+1}(\gamma, \tau_1, x_1, \dots, x_{m+1}) = g'_{m+1}(\gamma, \tau_2, y_1, \dots, y_{m+1})$$

さて、 $\alpha_{m+1}(\tau_1, x_1, \dots, x_{m+1}) = \alpha_{m+1}(\tau_2, y_1, \dots, y_{m+1})$ とすると、 $(\tau_1, x_1, \dots, x_{m+1}) = (\tau_2, y_1, \dots, y_{m+1})$ であるか、あるいは

$$\begin{cases} \tau_1 \in \partial K_{m+1} \text{ (1) または } \exists j \geq 2 \quad x_j = * \text{ (0)} \\ \tau_2 \in \partial K_{m+1} \text{ (1)'} \text{ または } \exists j \geq 2 \quad y_j = * \text{ (0)'} \end{cases}$$

が成立する。 $(\tau_1, x_1, \dots, x_{m+1}) = (\tau_2, y_1, \dots, y_{m+1})$ でないときは、 (a) は自明ではないが、いずれにしても、帰納法の仮定と、 ②, ③ に帰着する。例えば、 i) か ii) のときは、次のように証明される。

$$\tau_1 = \partial_{R_1}(\gamma_1, S_1)(\rho_1, \sigma_1), \quad \tau_2 = \partial_{R_2}(\gamma_2, S_2)(\rho_2, \sigma_2)$$

であり、

$$\begin{cases} \alpha_{r-1}(\rho_1, x_1, \dots, x_{r-1}, M_{S_1}(\sigma_1, x_r, \dots), \dots, x_{m+1}), & , h_1 < \gamma_1 \\ \alpha_{r-1}(\rho_1, x_1, \dots, x_{r-1}) & , h_1 = \gamma_1 \end{cases}$$

$$\begin{aligned}
 &= \alpha_{m+1}(\tau_1, x_1, \dots, x_{m+1}) \\
 &= \alpha_{m+1}(\tau_2, y_1, \dots, y_{m+1}) \\
 &= \begin{cases} \alpha_{r_2-1}(p_2, y_1, \dots, y_{k_2-1}, M_{S_2}(\sigma_2, y_{k_2}, \dots), \dots, y_{m+1}), & k_2 < r_2 \\ \alpha_{r_2-1}(p_2, y_1, \dots, y_{r_2-1}) & , k_2 = r_2 \end{cases}
 \end{aligned}$$

なので、②と帰納法の仮定から、

$$\begin{aligned}
 &g'_{m+1}(y, \tau_1, x_1, \dots, x_{m+1}) \\
 &= \begin{cases} g'_{r_1-1}(y, p_1, x_1, \dots, x_{k_1-1}, M_{S_1}(\sigma_1, x_{k_1}, \dots), \dots, x_{m+1}), & k_1 < r_1 \\ g'_{r_1-1}(y, p_1, x_1, \dots, x_{r_1-1}) & , k_1 = r_1 \end{cases} \\
 &= \begin{cases} g_m(y, \alpha_{r_1-1}(p_1, x_1, \dots, x_{k_1-1}, M_{S_1}(\sigma_1, x_{k_1}, \dots), \dots, x_{m+1})), & k_1 < r_1 \\ g_m(y, \alpha_{r_1-1}(p_1, x_1, \dots, x_{r_1-1})) & , k_1 = r_1 \end{cases} \\
 &= \begin{cases} g_m(y, \alpha_{r_2-1}(p_2, y_1, \dots, y_{k_2-1}, M_{S_2}(\sigma_2, y_{k_2}, \dots), \dots, x_{m+1})), & k_2 < r_2 \\ g_m(y, \alpha_{r_2-1}(p_2, y_1, \dots, y_{r_2-1})) & , k_2 = r_2 \end{cases} \\
 &= \begin{cases} g'_{r_2-1}(y, p_2, y_1, \dots, y_{k_2-1}, M_{S_2}(\sigma_2, y_{k_2}, \dots), \dots, x_{m+1}), & k_2 < r_2 \\ g'_{r_2-1}(y, p_2, y_1, \dots, y_{r_2-1}) & , k_2 = r_2 \end{cases}
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 &= g'_{m+1}(y, \tau_2, y_1, \dots, y_{m+1}) \\
 &\text{よって、} g'_{m+1} \text{ は } g_{m+1} \text{ を誘導して、}
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 &g'_{m+1} = g_{m+1} \circ (1 \times \alpha_{m+1}) \\
 &\text{となるから、帰納法が成立した。} \quad \square
 \end{aligned}$$

ここでこのような補題を挿入したのは、次のような反例があるからである。対応：

$$\begin{array}{ccc}
 X \times D^2 & \longrightarrow & E^{i+1} \\
 \downarrow & & \downarrow \\
 (x, r_i(\tau, x_1, \dots, x_i)) & \longmapsto & \alpha_{i+1}(\tau, x, x_2, \dots, x_{i+1})
 \end{array}$$

は、 i が 2 以上ならば、厳密に結合的な積を持つときを除けば、写像とはならない。つまり、

$$\begin{aligned}
 &a, b, c \in X, \quad M_2(*, a, M_2(*, b, c)) \neq M_2(*, M_2(*, a, b), c) \\
 &\text{であるとするとき、} \\
 &\tau = \partial_1(2, 3)(*, \partial_1(2, 2)(*, *))
 \end{aligned}$$

に対して、

$$\begin{aligned} \gamma_3(\tau, b, c) &= \alpha_1(*, M_2(*, b, c)) \\ &= \alpha_1(*, M_2(*, *, M_2(*, b, c))) \\ &= \gamma_3(\tau, *, M_2(*, b, c)) \end{aligned}$$

にもかわらぬ、

$$\begin{aligned} (a, \gamma_3(\tau, *, M_2(*, b, c))) &\longmapsto \alpha_3(\tau, a, *, M_2(*, b, c)) \\ &= \alpha_1(*, M_3(\partial_1(2,2)(*,*), a, *, \\ &\quad M_2(*, b, c))) \\ &= \alpha_1(*, M_2(*, a, M_2(*, b, c))) \\ &= M_2(*, a, M_2(*, b, c)) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} (a, \gamma_3(\tau, b, c)) &\longmapsto \alpha_3(\tau, a, b, c) \\ &= \alpha_1(*, M_3(\partial_1(2,2)(*,*), a, b, c)) \\ &= M_2(*, M_2(*, a, b), c) \end{aligned}$$

となり、この対応は一意的でない。

4.2 写像 K_i と μ_{i-1}

前節において構成した E^i に対し、適当な写像 μ_{i-1} を定義すると、

$$(x, (1, e)) \sim \mu_{i-1}(x, e), \quad (1, e) \in CE^{i-1}$$

という同一視によって得られる接着空間 $E^i \cup_{\mu_{i-1}} X \times CE^i$ は E^i とホモトピー同値であることを知る。この節では、写像 $K_i: X \times CE^i \rightarrow E^i$, $\mu_{i-1}: X \times E^{i-1} \rightarrow E^i$ を、次式をみたすように与えることとする。

$$\mu_{i-1}(x, e) = K_i(x, (1, e))$$

定義 4.2.1 $K_i: X \times I \times K_i \times X^{i-1} \rightarrow E^i$ を

$$K_i((x, t, \tau, x_1, \dots, x_{i-1})) = \alpha_i(\beta_i(t, \tau), x, x_1, \dots, x_{i-1})$$

により定め、 $\mu_{i-1}: X \times K_i \times X^{i-1} \rightarrow E^{i-1} \subset E^i$ を

$\mu_{i-1}(x, \tau, x_1, \dots, x_{i-1}) = \alpha_i(\eta_i(t, \tau), x, x_1, \dots, x_{i-1})$
 と定める。これらの写像から誘導される写像を、 K_i, μ_{i-1} とする。

命題 4.2.2 上の定義により、 K_i, μ_{i-1} は well-defined である。

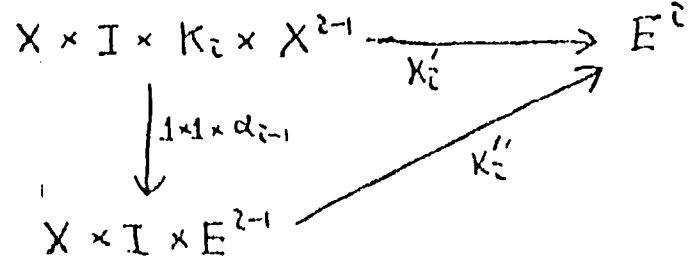
証明: $K_i' |_{X \times I \times K_i \times X^{i-1}} = \mu_{i-1}$ とみなせるから、 $\{K_i'\}$ が $\{K_i\}$ を導くことをいえばよい。

まず、 $E^1 = X$ なので、 $K_2 = K_2'$ は、うまく定義されている。また、

$$\begin{aligned} & \bullet K_i'(x, t, \partial_R(r, s)(p, \sigma), x_1, \dots, x_{i-1}) \\ &= \alpha_i(\eta_i(t, \partial_R(r, s)(p, \sigma), x, x_1, \dots, x_{i-1})) \\ &= \alpha_i(\partial_{R+1}(r+1, s)(\eta_r(t, p), \sigma), x, x_1, \dots, x_{i-1}) \\ &= \begin{cases} \alpha_r(\eta_r(t, p), x, x_1, \dots, x_{r-1}, M_s(\sigma, x_r, \dots), \dots, x_{i-1}) \\ \alpha_r(\eta_r(t, p), x, x_1, \dots, x_{r-1}) \end{cases} \\ &= \begin{cases} K_r'(x, t, p, x_1, \dots, x_{r-1}, M_s(\sigma, x_r, \dots), \dots, x_{i-1}) \\ K_r'(x, t, p, x_1, \dots, x_{r-1}) \end{cases} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} & \bullet K_i'(x, t, \tau, x_1, \dots, x_{j-1}, *, x_{j+1}, \dots, x_{i-1}) \\ &= \alpha_i(\eta_i(t, \tau), x, x_1, \dots, x_{j-1}, *, x_{j+1}, \dots, x_{i-1}) \\ &= \alpha_{i-1}(\partial_{j+1} \eta_i(t, \tau), x, x_1, \dots, x_{j-1}, x_{j+1}, \dots, x_{i-1}) \\ &= \alpha_{i-1}(\eta_{i-1}(t, \partial_j(\tau)), x, x_1, \dots, x_{j-1}, x_{j+1}, \dots, x_{i-1}) \\ &= K_{i-1}'(x, t, \partial_j(\tau), x_1, \dots, x_{j-1}, x_{j+1}, \dots, x_{i-1}) \end{aligned}$$

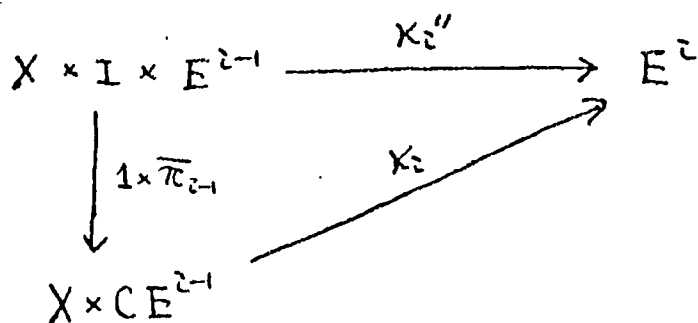
より、補題 1.4.1 を用いることができて、下図を可換図とする $\{K_i''\}$ が存在する。



しかも、この K_i'' は、

- $$\begin{aligned} \circ K_i''(x, 0, \dots, \alpha_{i-1}(\tau, x_1, \dots, x_{i-1})) \\ &= \alpha_i(\tau_i(0, \tau), x, x_1, \dots, x_{i-1}) \\ &= \alpha_i(\partial_2(\alpha, \tau)(*, \tau), x, x_1, \dots, x_{i-1}) \\ &= \alpha_1(*, x) = x \end{aligned}$$
- $$\begin{aligned} \circ K_i''(x, t, *) &= K_i''(x, t, \alpha_{i-1}(\tau, *, \dots, *)) \\ &= \alpha_i(\tau_i(t, \tau), x, *, \dots, *) \\ &= \alpha_{i-1}(\tau_{i-1}(t, \alpha_{i-1}(\tau)), x, *, \dots, *) \\ &= \dots = \alpha_2(\tau_2(t, *), x, *) \\ &= \alpha_1(*, x) = x \end{aligned}$$

より、 $\pi_{i-1}: I \times E^{i-1} \rightarrow CE^{i-1}$ を標準的な等化写像とすると、下図を可換にする $\{K_i\}$ がとれる。



系 4.2.3 $K_i|_{X \times CE^{i-2}} = K_{i-1}, K_i|_{X \times I \times E^{i-1}} = \mu_{i-1}$
□

以上の写像 K_i, μ_{i-1} を用いて、次の結果を得ることが出来る。

定理 4.2.4 (Stasheff [15]) $E^i \simeq E^{i-1} \cup_{\mu_{i-1}} X \times CE^{i-1}$

しかしながら、Stasheff の証明には、4.1 の最後に例として挙げた一意でない対応が用いられていて、全く不満足なものである。そこでこの定理の証明を新しく与えることとした。

4.3 定理 4.2.4 の証明

まず、 $\bar{\kappa}_i : X \times I \times K_i \times X^{i-1} \longrightarrow K_{i+1} \times X^i$ を、

$$\bar{\kappa}_i(x, t, \tau, x_1, \dots, x_{i-1}) = (\tau_i(t, \tau), x, x_1, \dots, x_{i-1})$$

で定めると、下図は可換である。

$$\begin{array}{ccc} X \times I \times K_i \times X^{i-1} & \xrightarrow{\bar{\kappa}_i} & K_{i+1} \times X^i \\ \downarrow (1 \times \pi_{i-1}, (1 \times \alpha_{i-1})) & & \downarrow \alpha_i \\ X \times C E^{i-1} & \xrightarrow{\kappa_i} & E^i \end{array}$$

そこでさらに

$$\begin{aligned} T_i &\equiv I \times R_{i-1} \cup \partial I \times K_i \times X^{i-1} \cup I \times K_i \times \{*\} \times X^{i-2} \\ &= I \times S_{i-1} \cup \partial I \times K_i \times X^{i-1} \subset I \times K_i \times X^{i-1} \end{aligned}$$

$$F_{i-1} \equiv C(D^{i-2}) \cup \{*\} \times E^{i-1} \subset C(E^{i-1})$$

とおくと、定義から、

$$X \times T_i = \bar{\kappa}_i^{-1}(R_i)$$

$$\kappa_i^{-1}(E^{i-1}) = F_{i-1}$$

$$\pi_{i-1}^{-1}(F_{i-1}) = I \times E^{i-2} \cup \partial I \times E^{i-1} \cup I \times D^{i-2}$$

$$(1 \times \alpha_{i-1})^{-1}(\pi_{i-1}^{-1}(F_{i-1})) = T_i$$

に注意して、次の命題を得る。

命題 4.3.1 $\kappa_i : (X \times C(E^{i-1}), X \times F_{i-1}) \rightarrow (E^i, E^{i-1})$

は相対同相写像である。

証明: $\alpha_i : (K_{i+1} \times X^i, R_i) \rightarrow (E^i, E^{i-1})$ は相対同相写像である。同様に、

$$(1 \times \alpha_{i-1}) : (I \times K_i \times X^{i-1}, I \times R_{i-1}) \rightarrow (I \times E^{i-1}, I \times E^{i-2})$$

も相対同相写像であり、しかも、 $T_i \supset I \times R_{i-1}$ より、

$$(1 \times \alpha_{i-1}) : (I \times K_i \times X^{i-1}, T_i) \rightarrow (I \times E^{i-1}, \pi_{i-1}^{-1}(F_{i-1}))$$

もまた相対同相写像である。また、

$$\bar{\pi}_{i-1} : (I \times E^{i-1}, I \times \{*\} \cup \{0\} \times E^{i-1}) \longrightarrow (C(E^{i-1}), *)$$

は相対同相写像であり、 $* \in F_{i-1}$ より、

$$\bar{\pi}_{i-1} : (I \times E^{i-1}, \bar{\pi}_{i-1}^{-1}(F_{i-1})) \longrightarrow (C(E^{i-1}), F_{i-1})$$

も相対同相写像である。 \bar{K}_i は同相写像であるから、結局、次の可換図は K_i を除いて相対同相からなる図となった。

$$\begin{array}{ccc}
 (X \times I \times K_i \times X^{i-1}, X \times T_i) & \xrightarrow{\bar{K}_i} & (K_{i+1} \times X^i, R^i) \\
 \downarrow 1 \times 1 \times \alpha_{i-1} & & \downarrow \alpha_i \\
 (X \times I \times E^{i-1}, X \times \bar{\pi}_{i-1}^{-1}(F_{i-1})) & & \\
 \downarrow 1 \times \bar{\pi}_{i-1} & & \\
 (X \times C(E^{i-1}), X \times F_{i-1}) & \xrightarrow{K_i} & (E^i, E^{i-1})
 \end{array}$$

よって、 $K_i : (X \times C(E^{i-1}), X \times F_{i-1}) \longrightarrow (E^i, E^{i-1})$ も相対同相でなければならぬ。□

この命題から、 $E^i \cong E^{i-1} \cup_{K_i|_{X \times F_{i-1}}} X \times C(E^{i-1})$, $F_{i-1} = C D^{i-2} \cup \{1\} \times E^{i-1}$ と知る。また、 $\{D^i\}$ は可縮である。(J. D. Stasheff [15]) しかも、 (E^{i-1}, D^{i-2}) は NDR-pair (i.e. ホモトピー-拡張性質をもつ) であるので、ホモトピー論の一般的議論により、 $E^i \simeq E^{i-1} \cup_{\mu_{i-1}} X \times C E^{i-1}$ すなわち、定理 \square が示される。

4.4. 定理 1.2.2 の証明

この節のもう一つの目標は §1 で予告した定理の証明である。すでに前節においてその性質を議論した写像 ω_2 が決定的に働く。

まず、 A_n form を持つ写像が A_n 構造を保つことをいう。つまり、 X, Y を A_n 空間とし、各々の A_n 構造を、

$$\begin{array}{ccc}
 K_{i+1} \times X^i & \longrightarrow & K_{i+1} \times X^{i-1} \\
 \downarrow \alpha_i^X & & \downarrow \beta_i^X \\
 E^i(X) & \xrightarrow{F_i^X} & P^{i-1}(X)
 \end{array}
 \qquad
 \begin{array}{ccc}
 K_{i+1} \times Y^i & \longrightarrow & K_{i+1} \times Y^{i-1} \\
 \downarrow \alpha_i^Y & & \downarrow \beta_i^Y \\
 E^i(Y) & \xrightarrow{F_i^Y} & P^{i-1}(Y)
 \end{array}$$

とする。このとき与えられた写像 $f: X \rightarrow Y$ が A_n form $\{F_i\}_{i \leq n}$ を持つとして、構造写像

$$\begin{aligned}
 f_i^E: E^i(X) &\longrightarrow E^i(Y), \quad i \leq n \\
 f_{i-1}^P: P^{i-1}(X) &\longrightarrow P^{i-1}(Y), \quad i \leq n+1
 \end{aligned}$$

を構成しよう。

定義 4.4.1 $\sigma = \omega_{i+1}(Y), \gamma = \delta(t, r_1, \dots, r_t)(\tau, \beta_1, \dots, \beta_t)$ に

対して、 f_i^E, f_{i-1}^P を次式で定義する。

$$\begin{aligned}
 \text{i) } f_i^E(\alpha_i^X(\sigma, x_1, \dots, x_i)) & \\
 \equiv \alpha_{t-1}^Y(\tau, F_{r_1}(\beta_1, x_1, \dots, x_{r_1}), \dots, F_{r_t}(\beta_t, x_{r_1+r_2+\dots+r_{t-1}}, \dots, x_{r_1+\dots+r_t})) & \\
 \text{ii) } f_{i-1}^P(\beta_i^X(\sigma, x_2, \dots, x_i)) & \\
 \equiv \beta_{t-1}^X(\tau, F_{r_2}(\beta_2, x_{r_1+1}, \dots, x_{r_1+r_2}), \dots, F_{r_t}(\beta_t, x_{r_1+\dots+r_{t-1}}, \dots, x_{r_1+\dots+r_t})) &
 \end{aligned}$$

この定義が well-defined であることは、命題 3.3.1 より明らか。また定義から、 $f_i^E(x) = f(x)$ は明らかであり、この $\{f_i^E, f_{i-1}^P\}$ が A_n 構造の間の可換図を与える。

次にこの逆を証明しよう。そのために、準ファイブライシヨ: $Y \hookrightarrow E^i(Y) \rightarrow P^{i-1}(Y)$ を、ホトピーを除いて、ファイブライシヨ: $F \hookrightarrow \bar{E}^i \xrightarrow{\bar{P}_i} P^{i-1}(Y)$ にと

り換えると、 $F \xrightarrow[\gamma]{\cong} Y$, $\bar{E}^i \cong E^i(Y)$ であるので、 F の A_n form $\{\bar{F}_i\}$ が存在すれば、 $F_i = \gamma \circ \bar{F}_i$ とおくことにより、 Y の A_n form がえられる。証明は帰納法によつて、 $\{\bar{F}_j\}_{j < i}$ が定義され、可換図：

$$\begin{array}{ccc} E^i(X) & \xrightarrow{h_i} & \bar{E}^i \\ \downarrow p_i^X & & \downarrow \bar{p}_i \\ P^{i-1}(X) & \xrightarrow{g_{i-1}} & P^{i-1}(Y) \end{array}$$

で、 $g_{i-1}, h_i|_{E^{i-1}(X)}$ が、 $\{\bar{F}_j\}_{j < i}$ により定められる写像に一致するようにとつていく。これは、 $i=1$ のときは、

$$\begin{array}{ccc} E^1(X) = X & \xrightarrow{h_1} & F \\ \downarrow & & \downarrow \\ * & \xrightarrow{f_0} & * \end{array} \quad r_0 \circ h_1 = j$$

より、成立している。そこでここで成立したとする。ところで $J = \text{Int } \omega_{2i+1}(Im \delta(2, 2, 1))$ とおくと、

- ($K_{2i+1}, K_{2i+1} \setminus J$) は NDR-pair
- ($K_{2i+1} \setminus J, \partial K_{2i+1}$) は DR-pair

であるから、ホモトピー-拡張性質を用いて、

$$h_i|_{\alpha_i^X((K_{2i+1} \setminus J) \times X^i \cup K_{2i+1} \times X \times X^{i-1})}$$

が、 $\{\bar{F}_j\}_{j < i}$ により定義されるものに一致しているとしてよい。そこで、

$$\begin{aligned} \bar{F}_i'(\sigma, x_1, \dots, x_i) &\equiv h_i(\alpha_i^X(\sigma, x_1, \dots, x_i)) \\ \sigma &= \omega_{2i+1} \circ \delta(2, 2, 1)(+, \delta, *) \end{aligned}$$

とおくと、 \bar{F}_i' は、パウリ-条件(2)(3)をみたすから、補題1.2.3より、 A_i -form $\{\bar{F}_j\}_{j \leq i}$ がとれる。さらに、 $(P^i(X), P^{i-1}(X))$ は NDR-pair で、 \bar{p}_{2i} が fibration なので、 h_{2i}, g_{2i} を、帰納法の条件をみたすように、

変形することができる。

4.5 結合的 H 空間への写像。

上記定理 1.2.2 により、我々はどの二つの同値な条件が成立するとき、その写像を A_n 写像とよぶことにする。

ところで、 A_n 写像という用語は、 A_n 空間 $(X, \{M_i\}_{i \leq n})$ から、結合的 H 空間 Y への写像 $f: X \rightarrow Y$ が次の条件をみたすときにも使用される。

i) f は \mathcal{K}_* の射である。

ii) 連続写像の列 $\{h_i: K_{i+n} \times X^i \rightarrow Y\}$ があって、次の ① ~ ③ をみたす。

- ① $h_i(*, x) = f(x)$
- ② $h_i(\partial_R(\gamma, s)(p, \sigma), x_1, \dots, x_i)$
 $= h_{r-1}(p, x_1, \dots, x_{r-1}, M_s(\sigma, x_r, \dots, x_{r+s-1}), \dots, x_i)$
 $, r \leq i-1, r \geq 2, s \geq 2, r+s = i+2$
- ③ $h_i(\partial_L(\gamma, s)(p, \sigma), x_1, \dots, x_i)$
 $= h_{r-1}(p, x_1, \dots, x_{r-1}) \cdot h_{s-1}(\sigma, x_r, \dots, x_i)$

この「 A_n 写像」が我々の A_n 写像の特殊な場合であることを次に示そう。まず、2 節で作った同相写像 $\varphi_i: K_i \rightarrow K_i$ を用いれば、上記条件 ii) の ②, ③ は、次のように書き換えられる。

- ②' $h_i(\partial_{R+H}(\gamma+H, s)(p, \sigma), x_1, \dots, x_i)$
 $= h_r(p, x_1, \dots, x_{r-1}, M_s(\sigma, x_r, \dots, x_{r+s-1}), \dots, x_i)$
 $, 1 \leq r \leq i, r+s = i+1, r \geq 1, s \geq 2$
- ③' $h_i(\partial_1(\gamma+H, s+1)(p, \sigma), x_1, \dots, x_i)$
 $= h_s(\sigma, x_1, \dots, x_s) \cdot h_r(p, x_{s+1}, \dots, x_i), r \geq 1, s \geq 1$

$$r+s=2$$

ところで、第二節における Γ の構成から、 Γ は ε_2 を通して、 $\varepsilon_2([\frac{2}{3}, 1] \times K_2)$ と同一視できるから、(退化作用素は無視する。) Γ がさらに次の条件をみたすようにとりかえられれば、補題 1.2.3 の下で、 Γ の A_n form が存在する。

④ $\frac{2}{3} \leq u \leq 1$ に対して、

$$\begin{aligned} h_2(\varepsilon_2(u), \bar{\delta}_{1-u}(t, r_1, \dots, r_2)(\tau, p_1, \dots, p_2), x_1, \dots, x_2) \\ = h_2(\varepsilon_2(1), \bar{\delta}_0(t, r_1, \dots, r_2)(\tau, p_1, \dots, p_2), x_1, \dots, x_2) \end{aligned}$$

この変形は、 ∂K_{2+1} が $\partial K_{2+1} \cup \varepsilon_2([\frac{2}{3}, 1] \times K_2)$ の強変位レトラクトであること、 $(K_{2+1}, \partial K_{2+1} \cup \varepsilon_2([\frac{2}{3}, 1] \times K_2))$ のホモトピー-拡張性質から、帰納的に行なわれる。

§ 5 E^i, P^{i+1} の分割と, μ_{i+1}, P_i

ここでは、第 5 節で用意した $K_i, \partial K_i^{(1)}$ の分割を用いて、 E^i, P^{i+1} を分割し、さらに写像 μ_{i+1}, P_i がその分割を保つ写像となることをみる。

5.1 E^i の分割

次のように E^i の分割を与える。

定義 5.1.1 $0 < a \leq \frac{1}{2}$ に対して、

$$M_1^i(a) \equiv \alpha_i(K_{i+1}^a \times X^i)$$

$$M_2^i(a) \equiv \alpha_i(K_{i+1}^{1-a} \times X^i \cup K_{i+1} \times X \times X^{[i]})$$

$$M_0^i(a) \equiv \alpha_i((K_{i+1}^a \cap K_{i+1}^{1-a}) \times X^i)$$

この定義から直ちに $M_1^i(a) \cup M_2^i(a) = E^i$ であり、次の命題も成立する。

命題 5.1.2 $M_1^i(a) \cap M_2^i(a) = M_0^i(a)$

証明： この命題を証明するために、次の補題を用意する。

補題 5.1.3 $0 < a \leq \frac{1}{2}$ に対して、

$$i) M_1^i(a) \cap E^{i-1} = M_1^{i-1}(a)$$

$$ii) M_2^i(a) \supseteq E^{i-1}$$

$$iii) M_0^i(a) \cap E^{i-1} = M_0^{i-1}(a)$$

証明：(i) $\tau \in K_{i+1}^a$ のとき、

$$y = \alpha_i(\tau, x_1, \dots, x_i) \in E^{i-1}$$

$$\Leftrightarrow \left(\tau \in \text{Int } \partial_2(2, i) \text{ または, } x_j = * \text{ なる } j \geq 2 \text{ がある} \right)$$

$$\Leftrightarrow \left\{ \begin{array}{l} \tau = \partial_2(2, i)(*, \tau') \text{ なる } \tau' \in K_i \text{ があるか, または} \\ x_j = * \text{ なる } j \geq 2 \text{ がある。} \end{array} \right\}$$

$$\Leftrightarrow \left\{ \begin{array}{l} j = \alpha_i(*, x_1) = x_1 \text{ となるか, または} \\ j = \alpha_{i-1}(\partial_j(\tau), x_1, \dots, x_{j-1}, x_{j+1}, \dots, x_i) \text{ なる } j \geq 2 \\ \text{がある。} \end{array} \right\}$$

ここで、 $X \subset M_i^1(a)$ なので、 $\partial_j(\tau)$ が K_i^a に入るといえることは、 $M_i^2(a) \cap E^{i-1} \subset M_i^1(a)$ がいえることになる。そのため、 $\tau \in K_{i+1}^a$ を次のように表示する。

$$\tau = (1-t) \cdot b_{i+1} + t \cdot \partial_2(2, i)(*, (1-u) \cdot b_i + u \cdot \tau''), \tau'' \in \partial K_i, \\ t \geq 1 - (1-u)a$$

$2 \leq j \leq i$ なる j に対しては、

$$\partial_j(\tau) = (1-t) \cdot b_i + t \cdot \partial_2(2, i-1) \\ (*, \partial_{j-1}((1-u)b_i + u\tau''))$$

であり、 $j \geq 3$ なる、 $j-1 \geq 2$

なので、 $\partial_j(\tau) \in K_i^a$ は明らか。

$j = 2$ のときは、

$$\partial_1((1-u)b_i + u\tau'')$$

は、中心 b_{i-1} から $\frac{u}{2}$ より小さい距離になければならぬから、 $\partial_1((1-u)b_i + u\tau'') = (1-u')b_{i-1} + u'\tau'''$ とかくと、

$$u' \leq u, \quad 1 - (1-u)a \geq 1 - (1-u')a$$

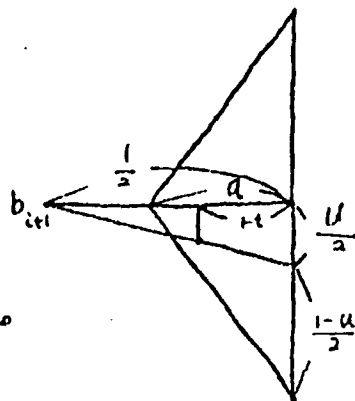
が成立し、よって $\partial_j(\tau) \in K_i^a$ がいえた。また、 $M_i^1(a)$ が $M_i^2(a) \cap E^{i-1}$ に含まれることは、自明。

(ii) については、 $M_i^2(a)$ の定義から明らか。

(iii) $\tau \in K_{i+1}^a \cap K_{i+1}^{1a}$ のときは、

$$y = \alpha_i(\tau, x_1, \dots, x_i) \in E^{i-1}$$

$$\Leftrightarrow \tau \in \partial_2(2, i)(K_2 \times \partial K_i) \text{ or } x_j = * \text{ なる } j \geq 2 \text{ が}$$



ある。

$$\Leftrightarrow \begin{cases} y = x_i \text{ または} \\ y = \alpha_{i-1}(\rho_j(\tau), x_1, \dots, x_{j-1}, x_{j+1}, \dots, x_i) \text{ と なる } j \\ \geq 2 \text{ がある。} \end{cases}$$

ここで、 $\rho_j(\tau)$ は ii) の証明により、 K_a^i に入る。よって、 $M_0^i(a) \cap E^{i-1} \subseteq M_1^{i-1}(a)$ はいえた。逆に、 $\tau' \in K_a^i$ を任意にとると、

$$\tau' = \rho_{i-1}(t, (1-v)b_{i-1} + v \cdot \tau''), \quad t + av \leq a$$

をかけ、よって次のように変形できる。

$$\begin{aligned} \tau &= \begin{cases} \rho_{i-1}(t, \frac{t}{a} b_{i-1} + (1-\frac{t}{a}) (\frac{1-\frac{t}{a}-v}{1-\frac{t}{a}} b_{i-1} + \frac{v}{1-\frac{t}{a}} \tau'')), & t < a \\ \rho_{i-1}(a, b_{i-1}), & t = a \end{cases} \\ &= \begin{cases} \rho_{i-1}(t, \frac{t}{a} b_{i-1} + (1-\frac{t}{a}) \rho_2 \rho_2(i-1, 2) (\frac{1-\frac{t}{a}-v}{1-\frac{t}{a}} b_{i-1} + \frac{v}{1-\frac{t}{a}} \tau'')), & t < a \\ \rho_{i-1}(a, \rho_2(b_{i-1})), & t = a \end{cases} \end{aligned}$$

$$\in \rho_3(K_a^i \cap K_a^i)$$

□

この補題から、 $(M_1^i(a) \cap M_2^i(a)) \cap E^{i-1} = M_1^{i-1}(a) = M_0^i(a) \cap E^{i-1}$ であり、また α_i が相対同相であることにより、

$$(M_1^i(a) \cap M_2^i(a)) - E^{i-1} = M_0^i(a) - E^{i-1}$$

も得られる。

□

系 5.1.4 特に、 $E^i = M_1^i(\frac{1}{2}) \cup M_2^i(\frac{1}{2})$, $M_0^i(\frac{1}{2}) = M_1^i(\frac{1}{2}) \cap M_2^i(\frac{1}{2})$

□

よって次に $\partial K_{it+2}^{(1)}$ の分割に付随した分割を与える。

定義 5.1.5

$$N_i^i = \alpha_{i+1}(L_{it+2}^H \times X^{i+1})$$

$$N_2^i = \alpha_{i+1} (L_{i+2}^H \times X^{i+1}) \cup \partial K_{i+2}^{(1)} \times X^2 \times X^{i-1}$$

$$N_0^i = \alpha_{i+1} (L_{i+2}^H \cap L_{i+2}^H) \times X^{i+1}$$

とおくと、次のように、前の分割と一致する。

命題 5.1.6

$$i) N_1^i = M_1^i(\frac{1}{2}), \quad ii) N_2^i = M_2^i(\frac{1}{2}), \quad iii) N_0^i = M_0^i(\frac{1}{2})$$

証明：(i) まず L_{i+2}^H の元は K_{i+1}^H の元 τ によつて、

$$\partial_1(i+1, 2)(\tau, *)$$

とかけ、よつて、 N_1^i の任意の元 y は、

$$y = \alpha_{i+1} (\partial_1(i+1, 2)(\tau, *), x_1, \dots, x_{i+1})$$

$$= \alpha_i (\tau, M_2(*, x_1, x_2), x_3, \dots, x_{i+1})$$

$$\in M_1^i(\frac{1}{2})$$

となり、 $N_1^i \subset M_1^i(\frac{1}{2})$ が示された。逆は明らか。ii)

iii) についても、全く同様なので、以下は省略する。□

系 5.1.7

$$E^i = N_1^i \cup N_2^i, \quad N_0^i = N_1^i \cap N_2^i$$

5.2 M_1^i, M_2^i, M_0^i の変形

次に、 M_1^i, M_2^i, M_0^i が、次のように変形されることをみよう。

補題 5.2.1 次のホモトピー-同値をえる。

$$i) M_1^i(a) \simeq X \quad (\text{強変位レトラクト})$$

$$ii) M_2^i(a) \simeq E^{i-1} \quad (\text{強変位レトラクト})$$

$$iii) M_0^i(a) \simeq X \times E^{i-1}$$

証明：証明は、ii), i), iii)の順に行なう。

(ii) まず、系 3.1.3 から、 $(K_{i+1}^H, \partial K_{i+1}^H)$ は強変位レ

トヲクトを与える。よって、 $K_{i+1}^a \times X \times X^{[i-1]} \cup \partial K_{i+1} \times X^i$
 $= K_{i+1}^a \cap R_i$ は、 K_{i+1}^a の強変位レトラクトである。
 よって、 R_i は、 $R_i \cup K_{i+1}^a$ の強変位レトラクトと
 なる。また α_i は相対同相なので、ii) が証明された。

(i) は、第3節で定義されたホモトピー H_{i+1}^a を用い
 て、ホモトピーをつくる。まず、 H_{i+1}^a は、

$$H_{i+1}^a: I \times (K_{i+1}^a, K_{i+1}^a \cap \partial K_{i+1}) \longrightarrow (K_{i+1}^a, K_{i+1}^a \cap \partial K_{i+1})$$

$$H_{i+1}^a(t, \tau_i(u, \tau)) = \tau_i((1-t)u, \tau)$$

で与えられていた。そこで、

$$\tilde{H}_i^a: I \times M_i^{\tau}(a) \longrightarrow M_i^{\tau}(a)$$

を、次式で与える。

$$\begin{aligned} \tilde{H}_i^a(t, \alpha_i(\tau, x_1, \dots, x_i)) \\ = \alpha_i(H_{i+1}^a(t, \tau), x_1, \dots, x_i) \end{aligned}$$

で定めればよい。実際、もし次の写像 $\alpha_i^{(a)} = \alpha_i |_{K_{i+1}^a \times X^i} : (K_{i+1}^a \times X^i, L_2(z, i) \times X^i \cup K_{i+1}^a \times X \times X^{[i-1]})$
 $\longrightarrow (M_i^{\tau}(a), M_i^{\tau-1}(a))$

が相対同相であることがいえれば、 \tilde{H}_i^a がうまく定義
 されていることが、証明できる。

補題 5.2.2 上記の $\alpha_i^{(a)}$ は相対同相である。

$$\begin{aligned} \text{証明: } \alpha_i^{(a)-1}(M_i^{\tau-1}(a)) &= \alpha_i^{-1}(M_i^{\tau}(a) \cap E^{i-1}) \cap K_{i+1}^a \times X^i \\ &\subseteq \alpha_i^{-1}(E^{i-1}) \cap K_{i+1}^a \times X^i \\ &= L_2(z, i) \times X^i \cup K_{i+1}^a \times X \times X^{[i-1]} \\ &\subseteq \alpha_i^{(a)-1}(M_i^{\tau-1}(a)) \end{aligned}$$

より、 $\alpha_i^{(a)-1}(M_i^{\tau-1}(a)) = L_2(z, i) \times X^i \cup K_{i+1}^a \times X \times X^{[i-1]}$ であり、

$$K_{i+1}^a \times X^i \cap \alpha_i^{(a)-1}(M_i^{\tau-1}(a)) \subseteq K_{i+1}^a \times X^i \cap R_i$$

より、 α_i が相対同相であることから、 $\alpha_i^{(a)}$ が相対同

相となる。このとき、補題 1.4.1 と同様な補題が、 E^i を M_i^i にかえて成立するから、 $\tilde{H}_i^{(a)}$ が、退化作用素や 辺作用素とうまく交換すればよいが、それは、 λ_i の性質に帰着する。

(iii) この証明のために、次の写像を導入する。

$$\begin{aligned} \lambda_a^i : X \times E^{i-1} &\longrightarrow M_0^i(a) \\ \lambda_a^i(x, \alpha_{i-1}((1-u)b_i + u\tau, x_1, \dots, x_i)) \\ &\equiv \alpha_i((1-u)b_{i+1}(a) + u\partial_2(z, i)(*, \tau), x, x_1, \dots, x_i) \\ &\quad, \tau \in \partial K_i \end{aligned}$$

これも、補題 5.2.3 より、well-defined なることがわかる。

補題 5.2.3 $\lambda_a^i : (X \times E^{i-1}, X \times D^{i-2}) \longrightarrow (M_0^i(a), M_i^{i-1}(a))$ は相対同相写像である。

証明： $M_i^{i-1}(a) = M_0^i(a) \cap E^{i-1}$ より、

$$\lambda_a^i(x, \alpha_{i-1}(\tau, x_1, \dots, x_i)) \in M_i^{i-1}(a)$$

$$\Leftrightarrow \left\{ \begin{array}{l} \tau \in L_2(z, i) \text{ または、} \\ x_i = * \text{ なる } i \geq 1 \text{ がある。} \end{array} \right\}$$

より、 $(\lambda_a^i)^{-1}(M_i^{i-1}(a)) = X \times D^{i-2}$ となる。また同様に考えれば、 $\lambda_a^i |_{X \times (E^{i-1} \setminus D^{i-2})}$ は、同相写像： $X \times (E^{i-1} \setminus D^{i-2}) \longrightarrow (M_0^i(a) \setminus M_i^{i-1}(a))$ となる。□

よ、 τ この λ_a^i が求めるホモトピー同値となる。□

5.3 Mayer-Vietoris 完全列

以上の分割と、写像 μ_{i-1} , ρ_i との関係を見る。

定理 5.3.1 写像 μ_i は, triad mapping :

$$\mu_i : (X \times E^i, X \times M_1^i(\mathbb{A}), X \times M_2^i(\mathbb{A})) \longrightarrow (E_i, N_1^i, N_2^i)$$

であり、次の性質を持つ。

i) $\mu_i |_{X \times E^{i-1}} = \mu_{i-1}$

$$\mu_i |_{X \times X} = M_2$$

$$(\mu_i |_{X \times M_0^i}) \circ (1 \times \lambda_{\frac{i}{2}}) = \lambda_{\frac{i}{2}} \circ (M_2 \times 1)$$

ただし、 $M_2 : X \times X \rightarrow X$ とおいた。

ii) 任意の一般コホモロジー論 G^* に対して、下図は可換図である。

$$\begin{array}{ccccccc} \rightarrow & G^*(X) \oplus G^*(E^{i-1}) & \rightarrow & G^*(X \times E^{i-1}) & \xrightarrow{\Delta_i} & G^{*+1}(E^i) & \rightarrow \\ & \downarrow M_2^* \oplus \mu_{i-1}^* & & \downarrow (M_2 \times 1)^* & & \downarrow \mu_i^* & \\ \rightarrow & G^*(X \times X) \oplus G^*(X \times E^{i-1}) & \rightarrow & G^*(X \times X \times E^{i-1}) & \xrightarrow{\Delta_i} & G^{*+1}(X \times E^i) & \rightarrow \end{array}$$

証明: i) については、最後の等式のみに示す。

$$\begin{aligned} & \mu_i(x, \lambda_{\frac{i}{2}}(x_1, \alpha_{i-1}((1-u)b_i + u\tau, x_2, \dots, x_i))) \\ &= \mu_i(x, \alpha_i((1-u)b_{i+1}(\frac{1}{2}) + u\partial_2(2,i)(*,\tau), x_1, \dots, x_i)) \\ &= \alpha_{i+1}((1-u)\partial_1(i+1,2)(b_{i+1}(\frac{1}{2}), *) + u\partial_3(3,i)(\partial_1(2,2)(*,*), \tau) \\ & \quad , x, x_1, \dots, x_i) \\ &= \alpha_{i+1}((1-u)\partial_1(i+1,2)(b_{i+1}(\frac{1}{2}), *) + u\partial_1(i+1,2)(\partial_2(2,i)(*,\tau), *) \\ & \quad , x, x_1, \dots, x_i) \\ &= \alpha_i((1-u)b_{i+1}(\frac{1}{2}) + u\partial_2(2,i)(*,\tau), M_2(*, x, x_1), x_2, \dots, x_i) \\ &= \lambda_{\frac{i}{2}} \circ (M_2 \times 1)(x, x_1, \alpha_{i-1}((1-u)b_i + u\tau, x_2, \dots, x_i)) \end{aligned}$$

また ii) は i) の系である。 □

次に、 P_i との関係を示すために、 P^{i-1} の分割を与える。

定義 5.3.2 $0 < a \leq \frac{1}{2}$ に対して次の様に定める。

- i) $J_1^{i-1}(a) \equiv \beta_i (K_{i+1}^a \times X^{i-1})$
- iii) $J_2^{i-1}(a) \equiv \beta_i (K_{i+1}'^a \times X^{i-1} \cup D_i)$
- ii) $J_0^{i-1}(a) \equiv \beta_i ((K_{i+1}^a \cap K_{i+1}'^a) \times X^{i-1})$

このようにすると、 $\{M_t^i(a) : t=1,2,0\}$ と全く同様にして次の命題を与える。

命題 5.3.3

- i) $P^{i-1} = J_1^{i-1} \cup J_2^{i-1}$
- ii) $J_0^{i-1} = J_1^{i-1} \cap J_2^{i-1}$

□

さらに、やはり $H_i^{(a)}$ を用いて、 J_1^{i-1} , J_2^{i-1} , J_0^{i-1} を変型する。ただし、 λ_a^i に代わって、 J_0^{i-1} には、

$$\nu_a^{i-1} : E^{i-1} \longrightarrow J_0^{i-1}(a)$$

$$\begin{aligned} \text{を、} \quad \nu_a^{i-1}(\alpha_{i-1}((1-u)b_i + u\tau, x_2, \dots, x_i)) \\ \equiv \beta_i((1-u)b_{i+1}(a) + \partial_2(z, \tau)(*, \tau), x_2, \dots, x_i) \end{aligned}$$

で定める。これがホモトピー-同値を与えることは、 λ_a^i と全く同様である。

定理 5.3.4 写像 $P_i : E^i \longrightarrow P^{i-1}$ は triad map:

$$(E^i, M_1^i(a), M_2^i(a)) \longrightarrow (P^{i-1}; J_1^{i-1}(a), J_2^{i-1}(a))$$

となり、次の性質をもつ。

- i) $P_i|_{E^{i-1}} = P_{i-1}$
 $P_i|_{X \times \{*\}} = 0*$
 $(P_i|_{M_0^i(a)}) \circ \lambda_a^i = \nu_a^{i-1} \circ P_{E^{i-1}}$

ただし、 $P_{E^{i-1}} : X \times E^{i-1} \longrightarrow E^{i-1}$ は標準的射影。

- ii) 任意のコホモロジー論に対して次の図は可換。

$$\begin{array}{ccccccc}
 \cdots \rightarrow & G^*(P^{i-1}) & \rightarrow & G^*(P^i) \oplus G^*(P^{i-2}) & \rightarrow & G^*(E^{i-1}) & \xrightarrow{d} & G^{*+1}(P^{i-1}) & \rightarrow \cdots \\
 & \downarrow P_i^* & & \downarrow (\alpha_i)^* \oplus P_{i-1}^* & & \downarrow (P_{E^{i-1}}^*)^* & & \downarrow P_i^* & \\
 \cdots \rightarrow & G^*(E^i) & \rightarrow & G^*(X) \oplus G^*(E^{i-1}) & \rightarrow & G^*(X * E^{i-1}) & \xrightarrow{\Delta_i} & G^{*+1}(E^i) & \rightarrow \cdots
 \end{array}$$

証明：定理 5.3.1 同様、i) の最後の等式以外は自明である。

$$\begin{aligned}
 & (P_i | M_0^i(a)) \circ \lambda_a^i (x_1, \alpha_{i-1}((1-u)b_i + u\tau, x_2, \dots, x_i)) \\
 &= P_i (\alpha_i((1-u)b_{i+1}(a) + u\partial_2(2, i)(*, \tau), x_1, x_2, \dots, x_i)) \\
 &= \beta_i ((1-u)b_{i+1}(a) + u\partial_2(2, i)(*, \tau), x_2, \dots, x_i) \\
 &= \nu_a^{i-1} (\alpha_{i-1}((1-u)b_i + u\tau, x_2, \dots, x_i)) \\
 &= \nu_a^{i-1} \circ \rho_{E^{i-1}}^* (x, \alpha_{i-1}((1-u)b_i + u\tau, x_2, \dots, x_i))
 \end{aligned}$$

より、 $(P_i | M_0^i(a)) \circ \lambda_a^i = \nu_a^{i-1} \circ \rho_{E^{i-1}}^*$

□

§ 6 準ファイバー空間と K コホモロジー

K コホモロジーの係数は、 \mathbb{Z} または \mathbb{Q} とする。また空間は単連結な有限複体で A_n 構造を持つとする。

6.1 A_3 空間の K コホモロジー

単連結な有限複体が A_3 空間であるとき、J. P. Lin らによつて、その K コホモロジー環には *torsion* が無いことが示された。すなわち、

定理 (J. P. Lin [12]) X が単連結かつ有限 CW 複体のホモトピー型をもつ H 空間で、しかも $\mathbb{Z}/2$ 係数の Pontryagin 環 $H_*(X; \mathbb{Z}/2)$ が積に関して結合律をみたすならば、 $K^*(X)$ は *torsion* を持たない。

系 6.1.1 X が、単連結な有限 CW 複体のホモトピー型をもつ H 空間で、しかも A_3 構造をもてば、 $K^*(X)$ は *torsion* をもたない。

また *torsion* をもたない A_3 空間に対しては、次の Hodgkin の定理が有効である。

定理 (L. Hodgkin [5]) A を $\mathbb{Z}/2$ -grading をもつ Hopf 代数で、その代数は *torsion* を持たない有限生成可換群になつてゐるとする。このときせよは、 $A \otimes \mathbb{Q}$ が原始元によつて生成される外積代数ならば、 A 自身も生成されてゐる。

系 6.1.2 系 6.1.1 の仮定の下では、

$$\begin{aligned} x_{j_0} * e_{j_0} &= n \Delta_{i+1} \mu_i^*(e_{j_0}) + (x_{j_0} - n) * e_{j_0} \\ &\quad - n \sum_k x_{j_0, k} * e_{j_0, k} \\ &= (x_{j_0} - n) * e_{j_0} - \sum_k n x_{j_0, k} * e_{j_0, k} \end{aligned}$$

$$(x_{j_0} - n) * e_{j_0} - \sum_k x_{j_0, k} * e_{j_0, k} \in \tilde{K}^*(X) \otimes \tilde{K}^*(E^i)$$

よ、て、 $x_{j_0} * e_{j_0}$ のかわりに、この、 $(x_{j_0} - n) * e_{j_0} - \sum_k x_{j_0, k} * e_{j_0, k}$ をとることができる。またある j_1 に対して $\varepsilon(e_{j_1}) = m \neq 0$ としても、

$$p_X^{\mu} (x_{j_1}) = x_{j_1} * 1$$

より、

$$\begin{aligned} x_{j_1} * e_{j_1} &= m \Delta_{i+1} p_X^{\mu} (x_{j_1}) + x_{j_1} * (e_{j_1} - m) \\ &= x_{j_1} * (e_{j_1} - m) \end{aligned}$$

$$x_{j_1} * (e_{j_1} - m) \in \tilde{K}^*(X) \otimes \tilde{K}^*(E^i)$$

なので、 $x_{j_1} * e_{j_1}$ のかわりに、 $x_{j_1} * (e_{j_1} - m)$ をとればよい。 \square

定義 6.2.3 次の同型を定める。

$$i) \Delta^{(i+1)} : (\tilde{K}^*(X) \otimes \dots \otimes \tilde{K}^*(X))^{\otimes} \longrightarrow \tilde{K}^{\otimes(i+1)}(E^{i+1})$$

$$ii) \Delta^{(0)} = \text{id}$$

$$iii) \Delta^{(i+1)} = \Delta_{i+1} \circ \tilde{K}_i \circ (\text{id} \otimes \Delta^{(i)})$$

ただし、 $\tilde{K}_i : \tilde{K}^*(X) \otimes \tilde{K}^*(E^i) \longrightarrow \tilde{K}^*(X * E^i)$ はクロス積である。

よ、て、 $\Delta^{(i+1)}(x_1 \otimes \dots \otimes x_{i+1})$ を、 $x_1 * \dots * x_{i+1}$ とかくことにする。

系 6.2.4 $\tilde{K}^*(E^{i+1})$ の module basis として、次のものがとれる。(i.e.o.)

$$\{ \Delta^{(i+1)}(y_1 \otimes \dots \otimes y_{i+1}) : \{y_k\} \text{ は } \tilde{K}^*(X) \text{ の module basis} \}$$

\square

$K^*(X) \otimes \mathbb{Q} \xrightarrow[\text{ch}_0]{\cong} H^*(X; \mathbb{Q})$ は原始元によって生成

される外積代数であるから、 $K^*(X)$ は原始元によって生成される外積代数である。

6.2 μ_i に関する原始性

E^i は、その Mayer-Vietoris 完全列から X の i の join に弱ホモトピー同値となっているから、 $K^*(E^i)$ が torsion をもたないことが、 $K^*(X)$ が torsion をもたないことでおかる。まずこの $K^*(E^i)$ の元を $K^*(X)$ の元で書き表わそう。

まず、第5節で得られた次の可換図式を考察する。

$$\begin{array}{ccccccc}
 \rightarrow & \tilde{K}^{*+1}(P^i) & \xrightarrow{(P_{i+1})^*} & \tilde{K}^{*+1}(E^{i+1}) & \longrightarrow & \tilde{K}^{*+2}(P^{i+1}) & \longrightarrow \dots \\
 & \delta_i \uparrow & & \uparrow \Delta_{i+1} & & & \\
 & \tilde{K}^*(E^i) & \xrightarrow{(P_{E^i})^*} & \tilde{K}^*(X \times E^i) & & & \\
 & (P_{i-1})^* \uparrow & & \uparrow \langle -(P_X)^*, \mu_{i-2}^* \rangle & & & \\
 & 0 \oplus \tilde{K}^*(P^{i-1}) & \xrightarrow{0 \oplus P_i^*} & \tilde{K}^*(X) \oplus \tilde{K}^*(E^i) & & & \\
 & \iota_i^* \uparrow & & \uparrow * & & & \\
 & \tilde{K}^*(P^i) & \xrightarrow{P_{i+1}^*} & \tilde{K}^*(E^{i+1}) & & &
 \end{array}$$

ただし、 ι_i は標準的な包含写像であり、 P_X, P_{E^i} は各々 X, E^i の標準的な射影。

ここで、 $K^*(X)$ は torsion を持たないので、 $K^*(X \times E^i)$ は、 $K^*(X) \otimes_{\mathbb{Z}} K^*(E^i)$ であり、 Δ_{i+1} は全射なので、

$\tilde{K}^*(E^{i+1})$ の元は、 $x \in K^*(X)$ 、 $e \in K^*(E^i)$ に対

して、 $\sum x_j \otimes e_j \equiv \Delta_{i+1}(\sum x_j \otimes e_j)$ のように作、
た元の和として書き表わせる。さらに、次の補題が成
立する。

補題 6.2.2 $\Delta_{i+1} | \tilde{K}^*(X) \otimes \tilde{K}^*(E^i)$ は $\tilde{K}^*(E^{i+1})$ の上へ
の同型である。

証明：まず、単射であることは、次のように行なう。

$$\Delta_{i+1}(\sum x_j \otimes e_j) = 0$$

とすると、 $\exists (y, j) \in \tilde{K}^*(X) \otimes \tilde{K}^*(E^i)$, $\sum x_j \otimes e_j = -y \otimes 1$
 $+ \mu_i^*(j)$

であり、 $X \xrightarrow{i_1} X \times E^i \xrightarrow{i_2} E^i$ を標準的な包含写像
とすると、

$$0 = i_1^*(\sum x_j \otimes e_j) = i_1^*(-y \otimes 1 + \mu_i^*(j)) = -y + 0$$

$$0 = i_2^*(\sum x_j \otimes e_j) = i_2^*(-y \otimes 1 + \mu_i^*(j)) = -0 + j$$

より、 $y=0$, $j=0$ より、 $\sum x_j \otimes e_j = 0$ となる。

次に全射であることは、まず Δ_{i+1} が全射であること
から、任意の $\tilde{K}^*(E^{i+1})$ の元 \tilde{e} に対し、

$$\exists \sum x_j \otimes e_j \in \tilde{K}^*(X \times E^i), \quad \tilde{e} = \sum x_j \otimes e_j$$

が成立している。よって、 $\sum x_j \otimes e_j$ が $\tilde{K}^*(X) \otimes \tilde{K}^*(E^i)$
の中に入ればよい。もし、ある j_0 について x_{j_0} が $\tilde{K}^*(X)$
に入っていないか、たとすると、augmentation 写像を

$$\varepsilon: \tilde{K}^*(X) \longrightarrow \tilde{K}^*(k)$$

とすれば、 $\varepsilon(x_{j_0}) = n \neq 0$ である。よって、 $x_{j_0}^{-n}$
は、 $\tilde{K}^*(X)$ に入る。そこで、

$$\mu_i^*(e_{j_0}) = 1 \otimes e_{j_0} + \sum_k x_{j_0, k} \otimes e_{j_0, k}$$

$$(x_{j_0, k} \otimes e_{j_0, k} \in \tilde{K}^*(X) \otimes \tilde{K}^*(E^i))$$

に注意して、次の変形を行なう。

そこで、E. Thomas [18] に従い、次の概念を定義する。

定義 6.2.5 $e \in \tilde{K}^*(E^i)$ が「 μ_i に関して primitive」であるとは、次の条件が成立することである。

☆) $\mu_i^*(e) = x \times 1 + 1 \times e'$ となる様な $x \in \tilde{K}^*(X)$ と $e' \in \tilde{K}^*(E^i)$ とが存在する。

今の場合、この定義は、次のように書き換えることができる。

命題 6.2.6

- i) $x \in \tilde{K}^*(X)$ は「 $\mu_1 = M_2$ に関して primitive」である。
 $\Leftrightarrow x$ は X の primitive element である。
 ii) $e \in \tilde{K}^*(E^i)$ ($i \geq 2$) は「 μ_i に関して primitive」である。

$$\Leftrightarrow \mu_i^*(e^i) = 1 \times e^i$$

証明: $\mu_i: X \times E^i \longrightarrow E^i$ は、標準的な、第 i 成分への包含写像 $i_2: E^i \hookrightarrow X \times E^i$ との合成をなると、

$$\mu_i \circ i_2 \simeq \text{id}_{E^i}$$

である。また、 $i_1: X \hookrightarrow X \times E^i$ との合成は、定義から、包含写像に一致するから、

$$\mu_i \circ i_1: X \subset E^i$$

となる。しかし、これは、 $i=1$ のときは、 id_X であり、 $i \geq 2$ では、null-homotopic となる。 \square

系 6.2.7 命題 6.2.6 の証明から、任意の $e \in \tilde{K}^*(E^i)$ に対し、 $\mu_i^*(e) - 1 \times e \in \tilde{K}^*(X) \otimes \tilde{K}^*(E^i)$ である。

($i \geq 2$)

そこで、次の命題を証明しよう。

命題 6.2.8 x_1, \dots, x_i を $K^*(X)$ の 0 でない元とする。

これに対し、次の条件は同値である。

- i) 各 j ($1 \leq j \leq i$) に対し、 x_j は primitive である。
- ii) $x_1 * \dots * x_i$ は、「 μ_i に関して primitive」である。

証明：証明は、帰納法を用いて行なう。 $i=1$ のときは命題 6.2.6 より明らか。またその定義と、命題 6.2.6 から、 $e = x_1 * \dots * x_i$ が、「 μ_i に関して primitive」であるとは、

$$\Delta_{i+1}(1 \times e) = \Delta_{i+1} \circ (\text{pr}_{E_i})^*(e) = 0$$

に同値な条件である。そこで、 $i \geq 2$ に対して、

$$e = x_1 * \dots * x_i, \quad e' = x_2 * \dots * x_i$$

とおくと、 $e = x_1 * e'$ であり、帰納法の仮定から、

ii) e' : 「 μ_1 に関して primitive」である

$$\Leftrightarrow x_2, \dots, x_i \text{ はすべて primitive}$$

が成立している。また、定理 5.3.1 により、

$$\begin{aligned} \mu_i^* e &= \mu_i^* \Delta_i(x_1 * e') \\ &= \Delta_i(\mu_i^*(x_1) * e') \end{aligned}$$

である。そこで、

$$\mu_i^*(x_1) = x_1 x_1 + 1 * x_1 + \sum_{j=1}^i v_j * w_j$$

となつてゐるとする。ただし、 v_j は、 $K^*(X)$ の primitive な生成元 u_1, \dots, u_e をと、たとき、 u_1, \dots, u_e の相異なる単項式になつてゐると仮定する。よつて、

$$\begin{aligned} \mu_i^*(e) &= x_1 * \Delta_i(1 * e') + 1 * \Delta_i(x_1 * e') \\ &\quad + \sum_j v_j * \Delta_i(w_j * e') \end{aligned}$$

$$= 1 \times e + \alpha_1 \times (1 * e') + \sum_j v_j \times (w_j * e')$$

とかけるから、結局、

*) e が「 μ_i に関して primitive」である

$$\Leftrightarrow \alpha \times \Delta_i(1 \times e') + \sum_j v_j \times (w_j * e') = 0$$

今もし $\Delta_i(1 \times e') = 0$ とすると、上式の下条件は、

$$\sum_j v_j \times (w_j * e') = 0$$

と同値であり、 v_j がすべて相異なる単項式であるので、

$$w_j * e' = 0 \quad (1 \leq j \leq s)$$

よって補題 6.2.2 より、 $w_j = 0$ ($1 \leq j \leq s$) となる。

故に α_1 は primitive となる。また $\Delta_i(1 \times e') = 0$ とし

たので、 $\alpha_2, \dots, \alpha_s$ は primitive である。またもし、

$\Delta_i(1 \times e') \neq 0$ とすると矛盾が生じることをいう。この

ときは、 $\alpha_1 = \sum_{(\varepsilon_1, \dots, \varepsilon_s)} a_{\varepsilon_1, \dots, \varepsilon_s} u_1^{\varepsilon_1} \dots u_s^{\varepsilon_s}$ とかいたとき

に、 $(\varepsilon_1^{(1)}, \dots, \varepsilon_s^{(1)}) \in \sum_{j=1}^s \varepsilon_j^{(1)} = \max \left\{ \sum_{j=1}^s \varepsilon_j \mid a_{\varepsilon_1, \dots, \varepsilon_s} \neq 0 \right\}$

を与える組とする。よって、

$$\begin{aligned} M_2^*(u_1^{\varepsilon_1^{(1)}}, \dots, u_s^{\varepsilon_s^{(1)}}) &= (u_1 \times 1 + 1 \times u_1)^{\varepsilon_1^{(1)}} \dots (u_s \times 1 + 1 \times u_s)^{\varepsilon_s^{(1)}} \\ &= \sum_{\sigma} \text{sgn } \sigma \cdot u_{\sigma(1)} \dots u_{\sigma(k)} \times u_{\sigma(k+1)} \dots u_{\sigma(s)} \end{aligned}$$

とかけるから、次の事が成立する。

$$\begin{aligned} \text{*) } M_2^*(v_j) &= a_j \cdot M_2^*(u_1^{\varepsilon_1^{(j)}}, \dots, u_s^{\varepsilon_s^{(j)}}) \text{ に対して、} \\ \max_j \left\{ \sum_{k=1}^s \varepsilon_k^{(j)} \right\} &< \sum_{j=1}^s \varepsilon_j^{(1)} \end{aligned}$$

よって、 $\alpha_1 \times \Delta_i(1 \times e')$ の中の

$$a_{\varepsilon_1^{(1)}, \dots, \varepsilon_s^{(1)}} u_1^{\varepsilon_1^{(1)}} \dots u_s^{\varepsilon_s^{(1)}} \times \Delta_i(1 \times e') \neq 0$$

は、 $\alpha_1 \times \Delta_i(1 \times e') + \sum_j v_j \times (w_j * e')$

の中の他の成分とは消しあわない。よって、

$$\alpha_1 \times \Delta_i(1 \times e') + \sum_j v_j \times (w_j * e') \neq 0$$

となり、仮定に矛盾する。

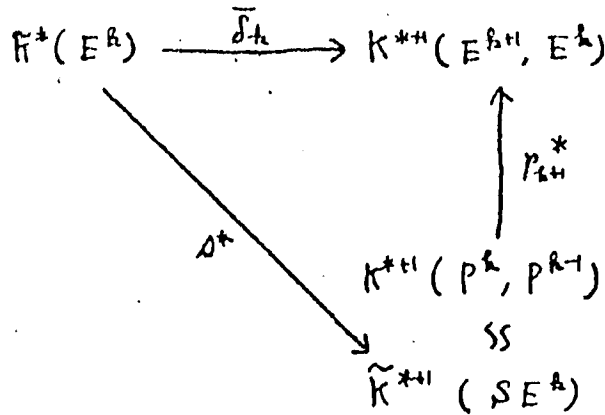
よってこの証明から、逆方向の成立は明らか。 \square

6.3 A_n primitivo と主定理

次に述べるのは、主定理に課せられている条件の考察である。

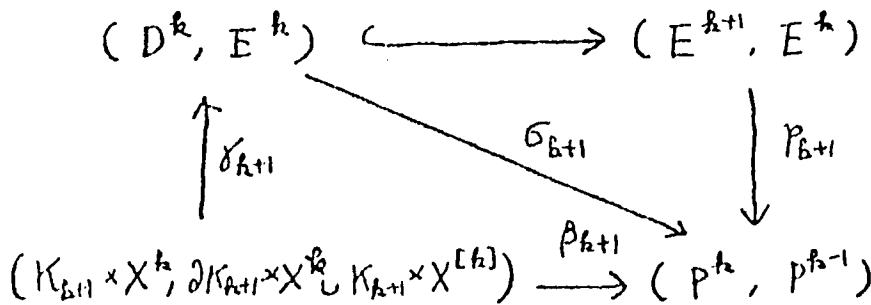
補題 6.3.1 下図の $\bar{\delta}_k$ および p_{k+1}^* は単射であり、

$\bar{\delta}_k(x) = p_{k+1}^*(y)$ ならば、 $y = \Delta^*(x)$



ただし、 Δ^* は suspension 同型

証明：次の可換図をみる。



定義から、 σ_{k+1} は相対同相写像である。また、つぎの写像

$\beta_k: (P^k, P^{k-1}) \longrightarrow (P^k/P^{k-1}, *)$

$p_k: (CE^k, E^k) \longrightarrow (SE^k, *)$

も相対同相である。よって、Stasheff [] の与えたホ

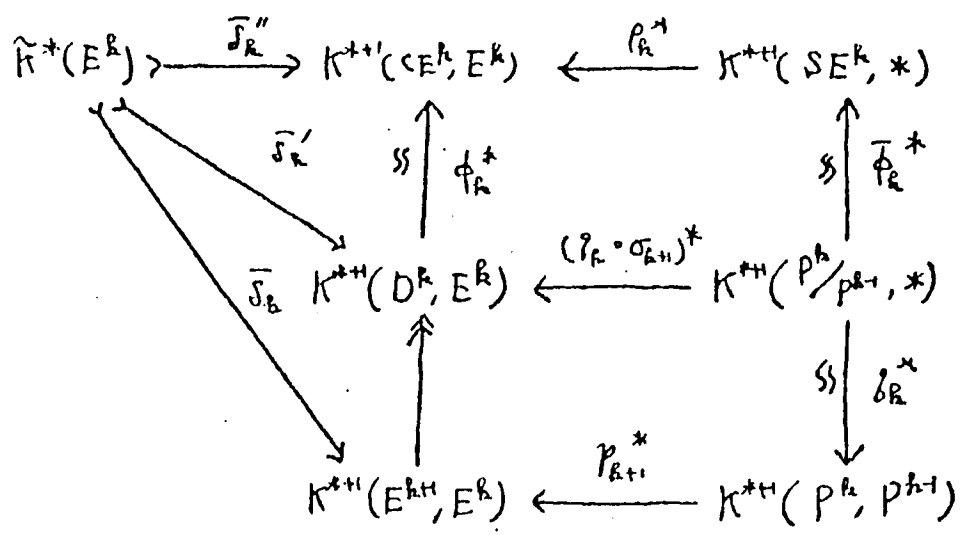
モト π^0 -同値射

$$\phi_R: (CE^k, E^k) \longrightarrow (D^k, E^k)$$

は、ホモト π^0 -同値射

$$\bar{\phi}_R: (SE^k, *) \longrightarrow (P^k/P^{k-1}, *)$$

を誘導する。よって次の可換図式がえられる。



この可換図を辿り回して、

$$\bar{J}_R(x) = P_{R+1}^*(y) \Rightarrow \bar{\phi}_R^* \circ \delta_R^{*-1}(y) = \Delta^*(x)$$

を得る。

□

この補題は、加法的関係 (Additive relation) の言葉で書くと、 $\Delta^* \circ (P_R^*)^{-1} \cdot \delta_R$ と書ける。ただし、この合成、逆写像とも Additive relation としてのものがある。そこで、ここで Additive relation について注意を記しておく。

可換群 A, B に対して、 $A \times B$ の部分集合 φ が、 A から B への加法的関係とは、 $A \times B$ に、 A, B の加法から誘導される加法によって可換群の構造を与えたときに、 φ がその部分群になっていることである。

また加法的関係 φ が、 A から B への写像であることを示すのに、写像の記法 $\varphi: A \rightarrow B$ をとることがある。加法的関係の合成、逆、は 各々 集合論的な関係

としてのものである。つまり、 $\varphi: A \rightarrow B, \psi: B \rightarrow C$ を加法的関係とすると、

$$\psi \circ \varphi \equiv \{ (a, c) \in A \times C \mid \exists b \in B (a, b) \in \varphi, (b, c) \in \psi \}$$

$$\varphi^{-1} \equiv \{ (b, a) \in B \times A \mid (a, b) \in \varphi \}$$

で与えられる。さらに、加法的関係 $\varphi: A \rightarrow B$ に対して、

$$\text{Dom } \varphi \equiv \{ a \in A \mid \exists b \in B (a, b) \in \varphi \}$$

$$\text{Im } \varphi \equiv \{ b \in B \mid \exists a \in A (a, b) \in \varphi \}$$

$$\text{Ker } \varphi \equiv \{ a \in A \mid (a, 0) \in \varphi \}$$

$$\text{Ind } \varphi \equiv \{ b \in B \mid (0, b) \in \varphi \}$$

とおけば、 $\text{Dom } \varphi = B$ かつ $\text{Ind } \varphi = 0$ のとき、 φ は、写像となり、しかもその加法的性から、準同型となる。そして、 φ が真の写像のときは、 $\text{Ker } \varphi, \text{Im } \varphi$ は、各々準同型の Kernel, Image に一致することは、定義から明らかである。

さて、次図において、

$$\tau_R = \tau_R^{*+1} \circ \delta_R \in \tilde{K}^*(X) \oplus \tilde{K}^{*+1}(P^{h-1})$$

として加法的関係を定める。

$$\begin{array}{ccccccc} \longrightarrow & \tilde{K}^*(X) & \xrightarrow{\delta_R} & K^{*+1}(E^R, X) & \longrightarrow & \tilde{K}^{*+1}(E^R) & \longrightarrow \\ & & & \uparrow p_R^* & & & \\ & & & K^{*+1}(P^{h-1}, *) & & & \end{array}$$

さらに、 $(x, y) \in \tau_R$ のとき、 x を $(h-1)$ transgressive y を x の transgression image と呼ぶ。

そこで、この節で最も重要な概念である、 A_R -primitive という概念について、次に述べよう。

定義 6.3.2 $K^+(X)$ の元 x が次の条件を満たすとき、 A_k -primitive という。

) $\exists y \in \tilde{K}^{+1}(P^k)$ a.t. $\Delta^*(x) = \iota_2^* \cdots \iota_k^*(y)$
ただし、 ι_j は、包含写像 $P^{j-1} \subset P^j$ である。

これは、次のように、スペクトル列における条件とみることが出来る。

定義 6.3.3

$$(1) D^{*,k} \equiv \begin{cases} K^+(P^k) & , 0 \leq k \leq n \\ K^+(P^n) & , n < k \end{cases}$$

$$(2) E^{*,k} \equiv \begin{cases} K^+(SE^k) & , 0 \leq k \leq n \\ 0 & , n < k \end{cases}$$

$$\text{さらに、} D^{*,*} \equiv \sum_k D^{*,k}, \quad E^{*,*} \equiv \sum_k E^{*,k} \supseteq \tilde{K}^+(SX)$$

$$\text{また、} \iota^*: D^{*,*} \rightarrow D^{*,*}, \quad \tau^*: D^{*,*} \rightarrow E^{*,*}$$

$$\delta: E^{*,*} \rightarrow D^{*,*}$$

$$\text{を、} \iota^*|_{D^{*,k}} = \begin{cases} \iota_k^*: K^+(P^k) \rightarrow K^+(P^{k+1}), & k \leq n \\ \text{id}: K^+(P^n) \rightarrow K^+(P^n), & n < k \end{cases}$$

$$\tau^*|_{D^{*,k}} = \begin{cases} \Delta^* \circ P_{k+1}^*: K^+(P^k) \rightarrow K^{*+1}(SE^{k+1}), & k < n \\ 0: K^+(P^n) \rightarrow 0, & n \leq k \end{cases}$$

$$\delta|_{E^{*,k}} = \begin{cases} \delta_k \circ \Delta^{*+1}: K^+(SE^k) \rightarrow K^+(P^k), & k \leq n \\ 0: 0 \rightarrow K^+(P^n), & n < k \end{cases}$$

として定めれば、コホモロジー-列 $P^{k+1} \hookrightarrow P^k \rightarrow SE^k$ から導びかれる長完全列から、 $(D^{*,*}, E^{*,*})$ は、

exact couple となる。この exact couple から導びかれるスペクトル列の第 r term を $\{E_r^{*,*}, d_r\}$ とかくと、

$$d_1 = \tau^* \circ \delta, \quad E_1^{*,*} = E^{*,*}$$

$$\deg dr = (1, r)$$

また、加法的関係

$$d_r \subseteq E^{*,*} \oplus E^{*,*}$$

$$d_r = p^* \circ (L^*)^{-r+1} \circ \delta$$

は、この $\{E_r^{*,*}, d_r\}$ と次のように関連する。

$$E_r^{*,*} \cong \text{Dom } d_r' / \text{Im } d_r' = \text{Ker } d_{r-1}' / \text{Im } d_{r-1}'$$

$$d_r([x]) = [y] \iff (x, y) \in d_r$$

さらに、 $r \geq n$ なる、 $\text{Ker } d_r' = \text{Ker } d_{r-1}'$, $\text{Im } d_r' = 0$ より、 $E_n = E_{n+1} = \dots = E_\infty$ である。

このように導入された概念には次の関連がある。

定理 6.3.5

(1) 次の三つの条件は同値である。

- i) $x: A_R$ - primitive
- ii) $A^*(x) \in \text{Dom } d_A$
- iii) $x: (R-1)$ transgressive

(2) 次の二つの条件は同値である。

- iv) $x: A_2$ - primitive
- v) $x: \text{primitive}$

証明：定義から、i) \Leftrightarrow ii) であることは明らか。まず iii) \Rightarrow i) を証明する。

左の可換図において、

x を (R-1) transgressive

とすると、

$$y \in K^*(P^{R-1}, *)$$

$$\text{が} \text{あ} \text{り} \text{て} \quad \delta_R(x) = P_R^*(y)$$

である。よって、

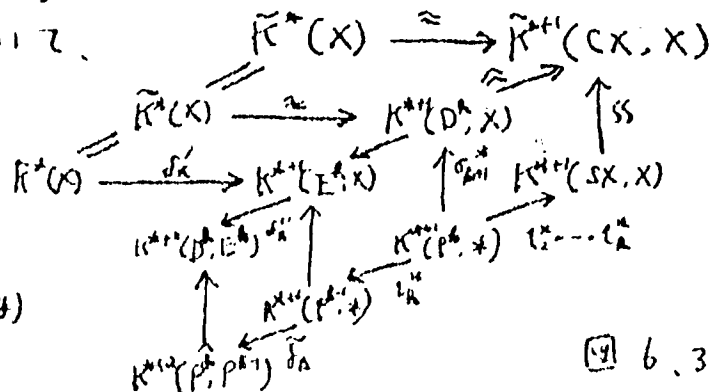


図 6.3.1

$$\delta_R'' \circ p_R^*(y) = \delta_R'' \circ d_R'(x) = \delta_R'' \circ l_R^* \cdot d_R'(x) = 0$$

より

$$\tilde{K}^*(X) \xrightarrow{\delta_R} K^{k+1}(E^k, X) \xrightarrow{\delta_R^*} \tilde{K}^{k+1}(E^k)$$

$$\tilde{\delta}_R(y) = 0$$

故に $y' \in K^{k+1}(P^k, *)$ が

$$\begin{array}{ccc} & \downarrow \delta_R'' & \downarrow \delta_R'' \\ & K^{k+2}(D^k, E^k) & \xrightarrow{\cong} \tilde{K}^{k+2}(D^k, E^k) \end{array}$$

存在して、 $y = l_R^*(y')$

さらに次図と、補題 6.3.1 から、

$$l_2^* \cdots l_{k-1}^*(y) = s^*(x)$$

よって

$$l_2^* \cdots l_k^*(y') = s^*(x)$$

逆の「i) \Rightarrow iii)」は、今の証明を逆にたどればよい。

また「iv) \Rightarrow v)」は、次図において、

$$s_X(x) \in \text{Im } l_2^*$$

から x : primitive を導くのはよい。まず、

$$0 = p_2^* s^*(x) = \Delta_2 \cdot (p_2^*)^*(x)$$

なので、 $(x_1, x_2) \in \tilde{K}^*(X) \oplus \tilde{K}^*(X)$ が存在して、

$$1 \times x = -x_1 \times 1 + M_2^*(x_2)$$

よって、 $x = x_1 = x_2$ かつ

x_2 は primitive となる。この逆は明らか。 \square

$$\begin{array}{ccc} \tilde{K}^*(X) & \xrightarrow{\delta_R^*} & K^{k+1}(E^k, X) \\ \tilde{K}^*(X) & \xrightarrow{\delta_R} & K^{k+1}(E^k, X) \\ \tilde{K}^*(X) & \xrightarrow{\delta_R} & K^{k+1}(E^k, X) \\ \tilde{K}^*(X) & \xrightarrow{\delta_R} & K^{k+1}(E^k, X) \\ \tilde{K}^*(X) & \xrightarrow{\delta_R} & K^{k+1}(E^k, X) \end{array}$$

$$\begin{array}{ccccc} \tilde{K}^{k+1}(E^k) & \xleftarrow{p_2^*} & \tilde{K}^*(P^k) & \xleftarrow{l_2^*} & \\ \uparrow \Delta_2 & & \uparrow \Delta_2 & & \\ \tilde{K}^*(X \times X) & \xleftarrow{(p_2^*)^*} & \tilde{K}^*(X) & & \\ \uparrow \langle (p_2^*)^*, M_2^* \rangle & & \uparrow \dagger & & \\ \tilde{K}^*(X) \oplus \tilde{K}^*(X) & & & & \\ \uparrow & & & & \end{array}$$

さらに「 A_k primitive」に関して次の事実が知られている。ただし、スペクトル列は、常コホモロジーである。

定理 (J. D. Stasheff [17]) A_n 空間 X に対して、

コホモロジー類 $w \in H^*(X)$ が A_i 写像の代表元をもつことと、 $w \in \text{Dom } d_i$ とは同値。(2 < n)

この節の最後に、次の主定理を掲げておく。

定理 6.3.6 $K^*(X)$ が A_R primitive な元で生成されていければ、 ($R \cong \mathbb{Z}$)

$$K^*(P^R) \cong K^{*[R+1]}[v_1, \dots, v_R] \oplus S_R$$

となる。ただし、" K^* " は右辺では、考えている K のホモロジーの係数 (\mathbb{Z} ではなく \mathbb{Z} または \mathbb{Q}) であり、同型は algebra としてのものである。また R は、 X の rank で、 $\{v_i\}$ は、 $K^*(X)$ の A_R primitive な生成元の系 $\{u_i\}$ と、

$$d^*(u_i) = \tau_i^* \circ \dots \circ \tau_R^*(v_i)$$

によって関係づけられる。そして S_R は、次節で具体的に与えられるが、

$$\tau_R^*(S_R) = 0$$

$$S_R \cap \hat{K}^*(P^R) = 0$$

をみます。

§ 7 主定理の証明

7.1 準同型 P_R^*

主定理の証明には、 $K^+(P^R)$ が torsion を持たないことを同時に証明しなくてはならない。そこで短完全系列

$$0 \longrightarrow \text{Cok } P_R^* \longrightarrow K^+(P^R) \longrightarrow \text{Ker } P_R^* \longrightarrow 0$$

における $\text{Cok } P_R^*$ に注目する。そのために、 $\widehat{K}^+(E^R)$ の中には、ある部分加群を定義する。

$$\begin{array}{ccccccc}
 \longrightarrow & \widehat{K}^+(E^R) & \longrightarrow & \widehat{K}^{*+1}(P^R) & \longrightarrow & \widehat{K}^{*+1}(P^{R-1}) & \xrightarrow{P_R^*} & \widehat{K}^{*+1}(E^R) & \longrightarrow \\
 & & & \uparrow & & \uparrow \delta_{R-1} & & \uparrow \Delta_R & \\
 & & & \widehat{K}^* & & \widehat{K}^+(E^{R-1}) & \xrightarrow{(P_{E^{R-1}}^*)} & \widehat{K}^+(X \times E^{R-1}) & \\
 & & & & & \Delta^{(R-1)} \uparrow \cong & & & \\
 & & & & & (\widehat{K}^+(X) \otimes \dots \otimes \widehat{K}^+(X)) & & &
 \end{array}$$

図 7.1

$\widehat{K}^+(X)$ の primitive な元の全体のなす部分加群を P とし、また decomposable な元の全体のなす部分加群を D とすると、

$$\widehat{K}^+(X) \equiv P \oplus D$$

$$\text{rank } P = l \quad (X \text{ の rank})$$

$$\text{rank } D = 2^l - 1 - l$$

である。そこで、

$$\begin{aligned}
 \overline{S}_{R-1} &\equiv \sum_{\substack{\cup \\ \cup}} \widehat{K}^+(X) \otimes \dots \otimes \widehat{K}^+(X) \oplus D \otimes \widehat{K}^+(X) \otimes \dots \otimes \widehat{K}^+(X) \\
 \widetilde{S}_{R-1} &\equiv \Delta^{(R-1)} (\overline{S}_{R-1}) \in \widehat{K}^+(E^{R-1})
 \end{aligned}$$

$$S_{R-1} \equiv \delta_{R-1} (\tilde{S}_{R-1}) \subset \hat{K}^*(P^{R-1})$$

とおく。ここで、 $\Delta^{(R-1)}$ は同型なので、

$$\text{rank } \tilde{S}_{R-1} = \text{rank } S_{R-1} = (2^{R-1})^{R-1} - 2^{R-1}$$

である。また、 $\Delta^{(R-1)}(P \otimes \dots \otimes P)$ および S_{R-1} に対しては、次の補題を示そう。

補題 7.1.2

- i) $P_R^* \circ \delta_{R-1} (\Delta^{(R-1)}(P \otimes \dots \otimes P)) = 0$
- ii) $P_R^* |_{S_{R-1}}$ は単射で、 $\text{rank } S_{R-1} = \text{rank } \tilde{S}_{R-1} - \text{rank } S_{R-2}$
- iii) $\text{Cok } P_R^* \circ \delta_{R-1}$ は torsion をもたない。

証明： 図 7.1 を用いて証明する。

$$(i) \quad P_R^* \delta_{R-1} (x_1 * \dots * x_{R-1}) \\ = \Delta_R \circ (P_{E^{R-1}}^*)^* (x_1 * \dots * x_{R-1})$$

であるので、 $\{x_i\}$ がすべて原素的なら命題 6.2.8 によ、てこれは 0 となる。

(iii) まず、次の式を証明する。

$$\Delta_R \circ (P_{E^{R-1}}^*)^* (x_1 * \dots * x_{R-1}) \\ = \sum_{j=1}^{R-1} (-1)^j x_1 * \dots * x_{j-1} * (\Delta_2 \circ \overline{M}_2^*(x_j)) * x_{j+1} * \dots * x_{R-1} \\ (\overline{M}_2^*(x) = M_2^*(x) - x \times 1 - 1 \times x)$$

これは、 $R=2$ のとき正しい。

$$\therefore \Delta_2 \circ (P_2^*)^* (x) = \Delta_2 (1 \times x) \\ = \Delta_2 (1 \times x) + \Delta_2 (-M_2^*(x) + x \times 1) \\ = -\Delta_2 \circ \overline{M}_2^*(x)$$

また $R-1$ は正しいから、たとすると、

$$\Delta_R \circ (P_{E^{R-1}}^*)^* (x_1 * \dots * x_{R-1}) \\ = \Delta_R \circ (P_{E^{R-1}}^*)^* (x_1 * \dots * x_{R-1}) - \Delta_{R-1} \circ \mu_{R-1}^* (x_1 * \dots * x_{R-1})$$

$$\begin{aligned}
 &= \Delta_R \circ (\rho_{E^{R-1}}^*)^* (x_1 * \dots * x_{R-1}) \\
 &\quad - \Delta_R \circ \mu_{R-1}^* \circ \Delta_{R-1} (x_1 * (x_2 * \dots * x_{R-1})) \\
 &= \Delta_R \circ (\rho_{E^{R-1}}^*)^* (x_1 * \dots * x_{R-1}) \\
 &\quad - \Delta_R \circ \Delta_{R-1}' \circ (\overline{M}_2 \times 1)^* (x_1 * (x_2 * \dots * x_{R-1})) \\
 &= \Delta_R \circ (\rho_{E^{R-1}}^*)^* (x_1 * \dots * x_{R-1}) \\
 &\quad - \Delta_R \circ \Delta_{R-1}' (1 * x_1 * (x_2 * \dots * x_{R-1})) \\
 &\quad - \Delta_R \circ \Delta_{R-1}' (x_1 * 1 * (x_2 * \dots * x_{R-1})) \\
 &\quad - \Delta_R \circ \Delta_{R-1}' (\overline{M}_2^*(x_1) * (x_2 * \dots * x_{R-1})) \\
 &= -\Delta_2 \overline{M}_2^*(x_1) * x_2 * \dots * x_{R-1} \\
 &\quad - x_1 * \Delta_{R-1} (1 * (x_2 * \dots * x_{R-1})) \\
 &= -\Delta_2 \overline{M}_2^*(x_1) * x_2 * \dots * x_{R-1} \\
 &\quad - \sum_{j=1}^{R-1} (-1)^j x_1 * \dots * x_j * \Delta_2 \overline{M}_2^*(x_{j+1} * x_{j+2} * \dots * x_{R-1}) \\
 &= \sum_{j=1}^{R-1} x_1 * \dots * x_{j-1} * \Delta_2 \overline{M}_2^*(x_j) * x_{j+1} * \dots * x_{R-1}
 \end{aligned}$$

となるから、帰納法が成立して、すべての k に対して、式がなりたつ。この式から、 $\rho_R^* \delta_{R-1} = \Delta_R \circ (\rho_{E^{R-1}}^*)^*$ は、module の生成元を、自然数では割れない元につづすから、 $\text{Coker } \rho_R^* \delta_{R-1}$ は torsion をもたない。

(ii) この $\{\rho_R^* \delta_{R-1}\}$ は、第6節で導入したスペクトル列の最初の differential とみなすことができる。よって、このスペクトル列の dual は、外積代数のバー構成に ($k \leq n$ の範囲において) 一致する。よって、 $k \leq n$ では、

$$E_2^{k,*} \cong \text{Ext}^k(\overline{u}_1, \dots, \overline{u}_n) (\mathbb{Z}, \mathbb{Z}) \cong \mathbb{Z}[\overline{v}_1, \dots, \overline{v}_n]$$

となる。(A. Borel [3])

よって $z = z'$ は、decomposable な元を含むバー構成の differential が 0 ならば、それは differential の像に入る。よって我々のスペクトル列でも、 $k \leq n$ のときは、そうなっている。 \square

さて、主定理を帰納法を用いて証明する。 $k=1$ のときは、

$$P^1 \cong SX, \quad \tilde{K}^*(SX) \xleftarrow[\delta_1]{\cong} \tilde{K}^*(X) \cong P \oplus D$$

より明らかに成立する。そこで、 k まで定理が成立したとす。よって

$$K^*(P^k) \cong K^{[k+1]}[v_1, \dots, v_2] \oplus S_k$$

; torsion をもたない。

よって $\text{Ker } P_k^*$ は torsion をもたず、

$$P_{k+1}^* (Z^{[k+1]}[v_1, \dots, v_2]) = 0$$

$$\text{Im } P_{k+1}^* = \text{Im } P_{k+1}^*(S_k) = \text{Im } P_{k+1}^* d_k$$

なので、

$$\text{Cok } P_{k+1}^* = \text{Cok } P_{k+1}^* \cdot d_k \text{ は torsion をもたない。}$$

であり、この節の初めにあげた完全列から、

$$K^*(P^{k+1}) \text{ は torsion をもたない。}$$

とわかった。ところで、E. Thomas [18] によれば、

$$\text{trial mapping } P: (E; E_1, E_2) \longrightarrow (P, P_1, P_2)$$

$$E = E_1 \cup E_2 \qquad P = P_1 \cup P_2$$

$$E_0 = E_1 \cap E_2 \qquad P_0 = P_1 \cap P_2$$

が与えられたとき、 $\tilde{H}^*(E_1) \ni e_1, (\tilde{H}^*(E_2) \ni e_2)$ は、

$$\delta_1(e_1) \in \text{Im } P_1^* \qquad \tilde{H}^*(E_1) \xrightarrow{d_1} \tilde{H}^{*+1}(P/E_1) \longrightarrow \tilde{H}^{*+1}(E)$$

$$(\delta_2(e_2) \in \text{Im } P_2^*) \qquad \uparrow \qquad \uparrow P_1^* \qquad \uparrow P^*$$

$$\text{のとき、 } e_1, (e_2) \text{ は } \tilde{H}^*(P_1) \longrightarrow \tilde{H}^{*+1}(P/P_1) \xrightarrow{\bar{d}_1^*} \tilde{H}^{*+1}(P)$$

transgressive とし

られる、また、 $\delta_1(e_1) = P_1^*(\bar{e}_1)$ ($\delta_2(e_2) = P_2^*(\bar{e}_2)$) のと

す、 $b_1 = \bar{d}_1^*(\bar{e}_1)$ を ($b_2 = \bar{d}_2^*(\bar{e}_2)$ を) $e_1, (e_2)$ の tran-

transgression 像とよぶ。 (\bar{p}_1, \bar{p}_2 は包含写像, $p_1 = p_2 = p$)

$i_c: E_c \hookrightarrow E$ ($c=1, 2$) を包含写像とするとき、次の定理が成立する。

定理 (E. Thomas [18]) 7.1.3

e_1, e_2 ($e_1 \in H^p(E_1), e_2 \in H^p(E_2)$) を transgressive で、その像が、各々 $b_1, b_2 \in H^{p+1}(P)$ であつたとする。ここで $b \in H^k(P_0)$ が

$$(p|_{E_*})^*(b) = \sum_a i_1^*(f_a) \otimes i_2^*(f'_a)$$

$$f_a \in H^k(E_1), f'_a \in H^k(E_2)$$

とかけたならば、

$$p^*(b_1) = p^*(b_2) = 0, b_1 \cup \delta(b) = 0$$

$$b_2 \cup \delta(b) = 0, \delta(b) \cup b_1 = 0, \delta(b) \cup b_2 = 0$$

であつて、右より \sum_a ナル cup 積は、

$$b_1 \cup_p \delta(b) \ni \sum_a (-1)^{p+1} (e_1 \cup f_a) * f'_a$$

$$\delta(b) \cup_p b_2 \ni \sum_a (-1)^p f_a * (f'_a \cup e_2)$$

となる。ただし、「*」は、小論と同じく、Mayer-Vietoris の完全列の connecting 準同型による像を示す。(δがその connecting 準同型である。)

系 7.1.4

x_1, \dots, x_{2n+1} を A_{2n+1} -primitive in $H^{\text{odd}}(X; \mathbb{Q}) \cong K^2(X) \otimes \mathbb{Q}$ とする。その transgression 像を、各々 $\bar{x}_1, \dots, \bar{x}_{2n+1}$ とすると、

$$\delta_{2n+1}(x_1 * \dots * x_{2n+1}) = \bar{x}_1 \cup \dots \cup \bar{x}_{2n+1}$$

証明：上記定理は δ_{k+1} により、 $E_1 = M_1^{k+1}$, $E_2 = M_2^{k+1}$, $E = E^{k+1}$
 $E_0 = M_0^{k+1}$, $P_1 = J_1^k$, $P_2 = J_2^k$, $P = P^k$, $P_0 = J_0^k$
 $e_1 = x_1$, $b = x_2 * \dots * x_{k+1}$, $b_1 = y_1$, $P = P_{k+1}^k$
 とおけば、

$$(P|E_0)^*(b) = (P_{k+1}^k)^*(x_2 * \dots * x_{k+1})$$

$$= (x_1 * (x_2 * \dots * x_{k+1}))$$

より、 $y_1 \cup_{P_{k+1}^k} \delta_k(x_2 * \dots * x_{k+1})$

$$\begin{array}{ccccc} \cong x_1 * (x_2 * \dots * x_{k+1}) & & & & \\ H^*(E^{k+1}; \mathbb{Q}) \longrightarrow H^*(P^{k+1}; \mathbb{Q}) \xrightarrow{\delta_{k+1}} H^*(P^k; \mathbb{Q}) \longrightarrow & & & & \\ \downarrow * & \downarrow \cup \delta_k(x_2 * \dots * x_{k+1}) & & \downarrow & \\ \longrightarrow H^*(E^{k+1}; \mathbb{Q}) \xrightarrow{\delta_{k+1}} H^*(P^{k+1}; \mathbb{Q}) \longrightarrow H^*(P^k; \mathbb{Q}) \longrightarrow & & & & \\ \cup & & & & \\ y_1 \cup_{P_{k+1}^k} \delta_k(x_2 * \dots * x_{k+1}) & & & & \end{array}$$

よって、 $\delta_{k+1}(x_1 * \dots * x_{k+1})$
 $= y_1 \cup \delta_k(x_2 * \dots * x_{k+1})$
 $= y_1 \cup \dots \cup y_{k+1}$

が帰納的に証明される。 □

系 7.1.5 x_1, \dots, x_{k+1} を A_{k+1} -primitive in $K^1(X)$ のとき、 u_1, \dots, u_{k+1} をその transgression 像とすれば、

$$\delta_{k+1}(x_1 * \dots * x_{k+1}) = u_1 \cup \dots \cup u_{k+1}$$

証明： $ch : K^*(P^{k+1}) \longrightarrow H^*(P^{k+1}; \mathbb{Q})$ は単射で、
 $ch(K^0) \subseteq H^{even}$, $ch(K^1) \subseteq H^{odd}$
 より、 ch の naturality から得られる。 □

ここで、 $K^*(P^{k+1})$ に戻れば、

定理 7.1.7 次の完全列は split する。

$$0 \longrightarrow S_{k+1} \oplus K^* \{v_1, \dots, v_{k+1} : 1 \leq i_1 \leq i_2 \leq \dots \leq i_{k+1} \leq k\} \\ \longrightarrow K^*(P^{k+1}) \longrightarrow K^{*[k+1]}[v_1, \dots, v_k] \longrightarrow 0$$

証明： $K^{*[k+1]}[v_1, \dots, v_k]$ の生成元が、 $K^*(P^{k+1})$ からの像であるから、その自然な対応をとればよい。
□

よって、加群として、

$$K^*(P^{k+1}) \cong K^{*[k+1]}[v_1, \dots, v_k] \oplus S_{k+1}$$

という同型が得られた。この同型が積を保つことは、 S_{k+1} の定義と、 S_{k+1} の定義からわかる。

さらに応用のために、次の定理を証明する。

系 7.1.8 X を結合的な H 空間とすると、以下の三条件は同値。

- i) $K^*(X)$ は A_n -primitive な元で生成される。
- ii) $H^*(X; \mathbb{Q})$ は A_n -primitive な元で生成される。
- iii) $X_{(0)}$ は $\prod_{i=1}^n S_{(i)}^n$ に、 A_n -写像によってホミトピー-同値となる。ただし、 $X_{(0)}$, $S_{(i)}^n$ は、各々、空間 X , 球面の 0 -局所化である。

証明： i) から ii) の証明は、chern character による。
また iii) から iii) は、 $H^*(X; \mathbb{Q}) \cong H^*(X_{(0)}; \mathbb{Q})$ から

その A_n primitive な生成元系 $\{x_i\}$ の代表元

$$f_i : X_{(0)} \longrightarrow K(\mathbb{Q}, \deg x_i) \cong S^{\deg x_i}_{(0)}$$

をとると、J. D. Stasheff の定理から、 f_i は、 A_n 写像としてよい。そこで、

$$f = (f_1 \times \dots \times f_r) \circ \Delta : X_{(0)} \longrightarrow X_{(0)} \times \dots \times X_{(0)} \longrightarrow \prod_{i=1}^r S^{\deg x_i}_{(0)}$$

をとればよい。

また iii) から ii) の証明は、0 への局所化写像

$$\varphi_{(0)}^X : X \longrightarrow X_{(0)}$$

が、 X の A_n 構造の局所化

$$\varphi_{(0)}^E : E^{\mathbb{Z}} \longrightarrow E^{\mathbb{Z}}_{(0)}$$

$$\varphi_{(0)}^P : P^{i-1} \longrightarrow P^{i-1}_{(0)}$$

をその構造を保つ写像とすることから得られる。また ii) から i) を示すには、まず、 $H^*(X, \mathbb{Q}) \cong K^*(X; \mathbb{Q})$ より、 \mathbb{Q} 係数の K コホモロジーについては、主定理が成立している。よって、 $H^*(X, \mathbb{Q})$ について主定理が成立している。 $n=2$ のときは、ii) は成立しているから、帰納法によつて示そう。そこで、 $K^*(X)$ は A_n primitive な元により生成されているとしてよい。よって主定理から、

$$K^*(P^{h-1}; \mathbb{Z}) \cong \mathbb{Z}^{[h]} [u_1, \dots, u_r] \oplus S_{h-1}$$

そこで次の可換図に注目する。

$$\begin{array}{ccccccc} 0 & \longrightarrow & \text{Coh } P_h^{\mathbb{Z}} & \longrightarrow & K^*(P^h) & \longrightarrow & \text{Ker } P_h^{\mathbb{Z}} \longrightarrow 0 \\ & & \downarrow & & \downarrow & & \downarrow \\ 0 & \longrightarrow & \text{Coh } P_h^* & \longrightarrow & H^*(P^h; \mathbb{Q}) & \longrightarrow & \text{Ker } P_h^* \longrightarrow 0 \end{array}$$

このとき、補題 7.1.2 により、

$$\begin{cases} \text{rank} (K^*(P^R) / \text{torsion}) = \dim_{\mathbb{Q}} H^*(P^R; \mathbb{Q}) \\ \text{rank Ker } P_{R-1}' \leq \dim_{\mathbb{Q}} \text{Ker } P_{R-1}^* \\ \text{rank} (\text{Cok } P_{R-1}' / \text{torsion}) \leq \dim_{\mathbb{Q}} \text{Cok } P_{R-1}^* \end{cases}$$

であり、もし $P_{R-1}'(\mathbb{Z}^{[R]}[u_1, \dots, u_e]) \neq 0$ とすると、

$K^*(E^R)$: torsion free より、

$$\begin{cases} \text{rank Ker } P_{R-1}' < \dim_{\mathbb{Q}} \text{Ker } P_{R-1}^* \\ \text{rank} (\text{Cok } P_{R-1}' / \text{torsion}) < \dim_{\mathbb{Q}} \text{Cok } P_{R-1}^* \end{cases}$$

より、 $\text{rank} (K^*(P^R) / \text{torsion}) < \dim_{\mathbb{Q}} H^*(P^R; \mathbb{Q})$

となり、 $K^*(P^R) \otimes \mathbb{Q} \cong H^*(P^R; \mathbb{Q})$ に反する。

故に $P_{R-1}'(\mathbb{Z}^{[R]}[u_1, \dots, u_e]) = 0$ 。すなわち、 u_1, \dots, u_e は、 $K^*(P^R)$ に引きあげられる。 \square

§ 8 応用

8.1 $S_p(2)$ のコホモロジー

まず、 $S_p(2)$ の整数係数常コホモロジー環は、

$$H^*(S_p(2); \mathbb{Z}) \cong \wedge_{\mathbb{Z}}(x_3, x_7), \quad \deg x_j = j$$

であり、 $S_p(2)$ の自己写像 $f: S_p(2) \rightarrow S_p(2)$ は、コホモロジー環で準同型を誘導する。このとき、丸山・岡 [] に従って、写像 f の degree を、

$$\deg f = (m, n)$$

$$\Leftrightarrow f^*(x_3) = m x_3, \quad f^*(x_7) = n x_7$$

として定める。

命題 8.1.1 (Maruyama-Oka [13])

$$m \equiv n \pmod{12}$$

証明: $\deg f = (m, n)$ とする。 f は胞体写像としてよいから、 $S_p(2)$ の 7-skeleton $S_p(2)^7$ への f の制限 $f: S_p(2)^7 \rightarrow S_p(2)^7$ は、次の図を可換とする。

$$\begin{array}{ccccccc} S^3 & \hookrightarrow & S_p(2)^7 & \longrightarrow & S^7 & \xrightarrow{S(\omega)} & S^4 \\ \downarrow m & & \downarrow f & & \downarrow n & & \downarrow m \\ S^3 & \hookrightarrow & S_p(2)^7 & \longrightarrow & S^7 & \xrightarrow{S(\omega)} & S^4 \end{array}$$

ただし、 ω は、 $\pi_6(S^3)$ の生成元である。よって、

$$m S(\omega) = n S(\omega)$$

であり、 $S: \pi_6(S^3) \rightarrow \pi_7(S^4)$ は単射であるので、

$m \equiv n \pmod{2}$ となる。($\because \pi_0(S^3) \cong \mathbb{Z}/2$)

さて、 $B\mathcal{S}_p(2)$ の K コホモロジーは、Atiyah [1] を用いて、 $U(1)$ の時と同様にして、次の形になる。

$$K^*(B\mathcal{S}_p(2)) \cong K^*[[u, v]], \quad P_1^K(\mathcal{Z}_H) = u, P_2^K(\mathcal{Z}_H)$$

をえる。ただし、 \mathcal{Z}_H はその普遍バンドルであり、 P^k 及び P_2^k は、 K 群のポアンカレ類である。

また、常コホモロジーは、

$$H^*(B\mathcal{S}_p(2); \mathbb{Z}) \cong \mathbb{Z}[[x, y]], \quad \deg x = 4, \deg y = 8$$

となるが、これは、次のように与えられる。まず、

\mathcal{Z}_H は、図のように、quaternion 直線バンドルに分解される。ただし、 π_1 は、

$$S^3 \times S^3 \hookrightarrow \mathcal{S}_p(2)$$

なる包含写像から誘導される。また、quaternion 直線バンドルは、その旗バンドル $\pi_2: \mathbb{C}P^{2n+1} \rightarrow \mathbb{H}P^n$ において、右のように分解する。ここの歪可換性によって、($i\bar{j} = -j\bar{i}$) 片方が \bar{i} となる。

よって、 \mathcal{Z}_H は、

$\pi = \pi_1 \circ (\pi_2 \times \pi_2)$ によって、直線バンドルに

$$\begin{array}{ccc} \mathcal{Z}_H \times \mathcal{Z}_H & & \mathcal{Z}_H \\ \downarrow & & \downarrow \\ \mathbb{H}P^\infty \times \mathbb{H}P^\infty & \xrightarrow{\pi_1} & B\mathcal{S}_p(2) \end{array}$$

$$\begin{array}{ccc} \mathcal{Z}_{\bar{i}} & & \mathcal{Z}_H \\ \downarrow & & \downarrow \\ \mathbb{C}P^\infty & \xrightarrow{\pi_2} & \mathbb{H}P^\infty \end{array}$$

$$\mathbb{C}P^{2n+1} \xrightarrow{\pi_2} \mathbb{H}P^n$$

$$\mathbb{C}P^{2n+1} \times \mathbb{C}P^{2n+1} \xrightarrow{\pi} \mathcal{S}_p(2)P^n$$

分解する。このとき、 π は、コホモロジーで単射を誘導する。(splitting principle)

このとき、

$$\begin{aligned} \pi^* u &= \pi^* P_1^K(\eta_{H^2}) \\ &= \pi_2^*(\eta_H^1) - 1_H + \pi_2^*(\eta_H^2) - 1_H \\ &= \xi_1 + \bar{\xi}_1 - 2e + \xi_2 + \bar{\xi}_2 - 2e \end{aligned}$$

ただし、 ξ_1, ξ_2 は、複素直線バンドルのK群における類である。同様に、

$$\begin{aligned} \pi^* v &= \pi^* P_2^K(\eta_{H^2}) \\ &= (\pi_2 \times \pi_2)^*((\eta_H - 1_H) (\eta_H - 1_H)) \\ &= (\xi_1 + \bar{\xi}_1 - 2e) (\xi_2 + \bar{\xi}_2 - 2e) \end{aligned}$$

となる。

またコホモロジーにおいて、

$$\begin{aligned} \pi^*(x) &= \pi^*(P_1(\eta_{H^2})) \\ &= \pi^*((-1)^2 C_2(\eta_{H^2})) \\ &= -C_2(\xi_1 + \bar{\xi}_1 + \xi_2 + \bar{\xi}_2) \\ &= C_1(\xi_1)^2 + C_1(\xi_2)^2 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \pi^*(y) &= \pi^*(P_2(\eta_{H^2})) \\ &= \pi^*((-1)^2 C_4(\eta_{H^2})) \\ &= C_4(\xi_1 + \bar{\xi}_1 + \xi_2 + \bar{\xi}_2) \\ &= C_1(\xi_1)^2 C_2(\xi_2)^2 \end{aligned}$$

以後は、複素バンドルのみ考察するので、自明バンドルの下は、 e などには付さない。

ここで、 $x_1 = C_1(\xi_1)$, $x_2 = C_1(\xi_2)$ とおくと、

$$\begin{aligned} \pi^* \circ h(u) &= (e^{x_1} + e^{-x_1} - 2) + (e^{x_2} + e^{-x_2} - 2) \\ &= \sum_{k \geq 1} \frac{2}{(2k)!} (x_1^{2k} + x_2^{2k}) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \pi^* \circ h(v) &= (e^{x_1} + e^{-x_1} - 2)(e^{x_2} + e^{-x_2} - 2) \\ &= \left(\sum_{k \geq 1} \frac{2}{(2k)!} x_1^{2k} \right) \left(\sum_{l \geq 1} \frac{2}{(2l)!} x_2^{2l} \right) \end{aligned}$$

より、これは x_1^2 と x_2^2 とに関して対称性をもつ。
よ、て、

$$\begin{aligned} \alpha &= \pi^*(x) = x_1^2 + x_2^2 \\ \beta &= \pi^*(y) = x_1^2 \cdot x_2^2 \end{aligned}$$

で表現することが出来る。以下それを実行した。

定義 8.1.4 次のような数論的関数を導入する。

- i) $\binom{0}{0} = 2, \quad 2k > n \Rightarrow \binom{n}{k} = 0$
 $n \geq 1 \Rightarrow \binom{n}{0} = 1$

ii) $\binom{n+1}{k} = \binom{n}{k} + \binom{n}{k-1} \quad (\because \binom{2k}{k} = 2)$

これは、 n, k が小さいときは次のようになる。

				2									
			n	1	0								
			n	1	2	0							
			n	1	3	0	0						
			n	1	4	2	0	0					
			n	1	5	5	0	0	0				
			n	1	6	9	2	0	0	0			
			n	1	7	14	7	0	0	0	0		
			n	1	8	20	16	2	0	0	0	0	
			n	1	9	27	30	9	0	0	0	0	0

これを用いると、 π^* が単射であることから、

定理 8.1.5

$$i) \quad ch(u) = \sum_{k \geq 1} (-1)^k \left(\sum_{\ell \geq 0} \frac{2}{(2\ell+4k)!} \begin{bmatrix} \ell+2k \\ k \end{bmatrix} y^k x^\ell \right) + \sum_{\ell \geq 1} \frac{2}{(2\ell)!} x^\ell$$

$$ii) \quad ch(v) = \sum_{m \geq 1} \left\{ \begin{bmatrix} 2m, m \end{bmatrix} - \frac{4}{(2m)!(2m)!} \right\} y^m + \sum_{\ell \geq 1} \left\{ \begin{bmatrix} \ell+2m, m \end{bmatrix} y^m \right\} x^\ell$$

ただし、 $\begin{bmatrix} n, m \end{bmatrix} = \sum_{j=1}^m \frac{(-1)^{m-j} \cdot 4 \cdot \begin{bmatrix} n-2j \\ m-j \end{bmatrix}}{(2n-2j)!(2j)!}$

証明： i) では、 $\pi^* ch u$ の形から、まず

$$\alpha_B = x_1^{2k} + x_2^{2k}$$

とおいて、これを α, β で表わした。

補題 8.1.6 $\alpha_1 = \alpha, \alpha_2 = \alpha^2 - 2\beta, \alpha_{n+1} = \alpha\alpha_n - \beta\alpha_{n-1}$

をみたす列 $\{\alpha_k\}$ は、次のように表わせる。

$$\alpha_n = \sum_{k=1}^{\lfloor \frac{n}{2} \rfloor} (-1)^k \begin{bmatrix} n \\ k \end{bmatrix} \beta^k \alpha^{n-2k}$$

証明： この証明は、帰納法によつて行なう。まず、 $n=1$ のときは、両辺とも α に等しい。また、 α_n で成立したとすると、 n が偶数のとき、

$$\begin{aligned} \alpha_{n+1} &= \alpha\alpha_n - \beta\alpha_{n-1} \\ &= \sum_{k=0}^{\lfloor \frac{n}{2} \rfloor} (-1)^k \begin{bmatrix} n \\ k \end{bmatrix} \beta^k \alpha^{n+1-2k} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 & - \sum_{k=0}^{\lfloor \frac{n-1}{2} \rfloor} (-1)^k \binom{n-1}{k} \beta^{k+1} \alpha^{n-2k-1} \\
 = & \binom{n}{0} \alpha^{n+1} + \sum_{k=1}^n (-1)^k \left(\binom{n}{k} + \binom{n-1}{k-1} \right) \beta^k \alpha^{n+1-2k} \\
 = & \binom{n+1}{0} \alpha^{n+1} + \sum_{k=1}^{\lfloor \frac{n+1}{2} \rfloor} (-1)^k \binom{n+1}{k} \beta^k \alpha^{n+1-2k} \\
 = & \sum_{k=0}^{\lfloor \frac{n+1}{2} \rfloor} (-1)^k \binom{n+1}{k} \beta^k \alpha^{n+1-2k}
 \end{aligned}$$

また n が奇数でも、

$$\begin{aligned}
 \alpha_{n+1} &= \alpha \alpha_n - \beta \alpha_{n-1} \\
 &= \sum_{k=0}^{\lfloor \frac{n-1}{2} \rfloor} (-1)^k \binom{n}{k} \beta^k \alpha^{n+1-2k} \\
 &\quad - \sum_{k=0}^{\lfloor \frac{n-1}{2} \rfloor} (-1)^k \binom{n-1}{k} \beta^{k+1} \alpha^{n-1-2k} \\
 &= \binom{n}{0} \alpha^{n+1} + \sum_{k=1}^{\lfloor \frac{n-1}{2} \rfloor} (-1)^k \left(\binom{n}{k} + \binom{n-1}{k-1} \right) \beta^k \alpha^{n+1-2k} \\
 &\quad + (-1)^{\frac{n+1}{2}} \binom{n-1}{\frac{n-1}{2}} \beta^{\frac{n+1}{2}} \\
 &= \binom{n+1}{0} \alpha^{n+1} + \sum_{k=1}^{\frac{n+1}{2}-1} (-1)^k \binom{n+1}{k} \beta^k \alpha^{n+1-2k} \\
 &\quad + (-1)^{\frac{n+1}{2}} \binom{n+1}{\frac{n+1}{2}} \beta^{\frac{n+1}{2}} \\
 &= \sum_{k=0}^{\lfloor \frac{n+1}{2} \rfloor} (-1)^k \binom{n+1}{k} \beta^k \alpha^{n+1-2k}
 \end{aligned}$$

となる。よ、帰納法が成立して補題は証明された。 \square

これを直接 $\pi^* \chi_u$ に代入して、 $l = n - 2k$ とおけば、 π^* が単射であるので、 $i)$ を得る。
ii)の証明は、まず、

$$\alpha^* ch(v) = \sum_{n \geq 2} \left(\sum_{\substack{n=k+l \\ k \geq 1, l \geq 1}} \frac{4}{(2k)!(2l)!} x_1^{2k} x_2^{2l} \right)$$

と変形し、

$$\beta_n = \sum_{\substack{n=k+l \\ k \geq 1, l \geq 1}} \frac{4}{(2k)!(2l)!} x_1^{2k} x_2^{2l}$$

とおき、これをまた α, β で表わす。

補題 8.1.7

$$1) \beta_{2n+1} = \sum_{m=1}^n \left(\sum_{l=1}^m \frac{(-1)^{m-l} \cdot 4 \cdot \begin{bmatrix} 2n-2l+1 \\ m-l \end{bmatrix}}{(4n-2l+2)!(2l)!} \right) \beta^m \alpha^{2n-2m+1}$$

$$2) \beta_{2n} = \sum_{m=1}^{n-1} \left(\sum_{l=1}^m \frac{(-1)^{m-l} \cdot 4 \cdot \begin{bmatrix} 2n-2l \\ m-l \end{bmatrix}}{(4n-2l)!(2l)!} \right) \cdot \beta^m \alpha^{2n-2m} \\ + \left(\sum_{l=1}^{n-1} \frac{(-1)^{n-l} \cdot 8}{(4n-2l)!(2l)!} + \frac{4}{(2n)!(2n)!} \right) \cdot \beta^n$$

証明: 1) はまず、

$$\beta_{2n+1} = \sum_{\substack{k+l=2n+1 \\ k > l \geq 1}} \frac{4}{(2k)!(2l)!} (x_1^{2k} x_2^{2l} + x_1^{2l} x_2^{2k}) \\ = \sum_{\substack{k+l=2n+1 \\ k > l \geq 1}} \frac{4}{(2k)!(2l)!} \beta^l \alpha_{k-l}$$

と変形し、これに α_{k-l} の式を代入する。すると、

$$\beta_{2n+1} = \sum_{\substack{k+l=2n+1 \\ k > l \geq 1}} \sum_{j=0}^{\begin{bmatrix} k-l \\ 2 \end{bmatrix}} \frac{4 \begin{bmatrix} k-l \\ j \end{bmatrix} \cdot (-1)^j}{(2k)!(2l)!} \cdot \beta^{l+j} \alpha^{k-l-2j}$$

$$= \sum_{\substack{m \geq l \geq 1 \\ n-l = \lfloor \frac{2n-2l+1}{2} \rfloor \geq j \geq 0}} \frac{(-1)^j \cdot 4 \cdot \binom{2n-2l+1}{j}}{(4n-2l+2)! (2l)!} \beta^{l+j} \alpha^{2n+1-2(l+j)}$$

$$= \sum_{m=1}^n \sum_{l=1}^m \frac{(-1)^{m-l} \cdot 4 \cdot \binom{2n-2l+1}{m-l}}{(4n-2l+2)! (2l)!} \beta^m \alpha^{2n+1-2m}$$

を得る。□ は、

$$\beta_{2m} = \sum_{\substack{k+l=2m \\ k \geq l \geq 1}} \frac{4}{(2k)! (2l)!} (x_1^{2k} x_2^{2l} + x_1^{2l} x_2^{2k})$$

$$+ \frac{4}{(2n)! (2n)!} x_1^{2n} x_2^{2n}$$

と変形し、i) と同様な操作を行なえばよい。□

この補題で得た式に、 $[n, m]$ の定義式を代入すれば、ii) を得る。□

全く同様な計算を繰り返せば、アダムス作用素 ψ^m の作用も与えることができる。

定理 8.1.8

$$i) \quad \psi^m u = \sum_{m=0}^{\lfloor \frac{n}{2} \rfloor} (-1)^m \sum_{k=0}^m \binom{n}{k} \binom{n-2k}{m-k} (v+2u+1)^{m-k} (u+1)^{n-2m} - 4$$

$$ii) \quad \psi^m v = \sum_{\lfloor \frac{n}{2} \rfloor \geq k > l \geq 0} \sum_{j=0}^{k-l} (-1)^{k+l+j} \binom{n}{k} \binom{n}{l} \binom{2k-2l}{j} (v+2u+1)^{n-2k+j}$$

証明: $\pi^* \psi^m u = \xi_1^n + \xi_1^{-n} + \xi_2^n + \xi_2^{-n} - 4$

$$\pi^* \psi^m v = (\xi_1^n + \xi_1^{-n} - 2)(\xi_2^n + \xi_2^{-n} - 2)$$

$$= (\xi_1^n + \xi_1^{-n})(\xi_2^n + \xi_2^{-n}) - 2(\xi_1^n + \xi_1^{-n} + \xi_2^n + \xi_2^{-n}) + 4$$

より、 $\{a_n\}, \{b_n\}$ を、

$$a_n = \xi_1^n + \xi_1^{-n}, \quad a = a_1 = \xi_1 + \xi_1^{-1}$$

$$b_n = \xi_2^n + \xi_2^{-n}, \quad b = b_1 = \xi_2 + \xi_2^{-1}$$

とおくと、

$$\pi^* \psi^n u = a_n + b_n - 4$$

$$\pi^* \psi^n v = a_n \cdot b_n - 2(a_n + b_n) + 4$$

とかけ、 a_n, b_n は 補題 8.1.6 を用いて、

$$a_n = \sum_{k=0}^{\lfloor \frac{n}{2} \rfloor} (-1)^k \binom{n}{k} a^{n-2k}$$

$$b_n = \sum_{l=0}^{\lfloor \frac{n}{2} \rfloor} (-1)^l \binom{n}{l} b^{n-2l}$$

とかける。また、 $a_n + b_n, a_n \cdot b_n$ は、 a, b の対称式であるので、補題 8.1.6 より、 $a_n + b_n$ は、

$$a_n + b_n = \sum_{k=0}^{\lfloor \frac{n}{2} \rfloor} (-1)^k \binom{n}{k} \sum_{j=0}^{\lfloor \frac{n-2k}{2} \rfloor} (-1)^j \binom{n-2k}{j} (ab)^j (a+b)^{n-2j-2k}$$

$$= \sum_{m=0}^{\lfloor \frac{n}{2} \rfloor} (-1)^m \sum_{k=0}^m \binom{n}{k} \binom{n-2k}{m-k} (ab)^{m-k} (a+b)^{n-2m}$$

とかけることになり、また $a_n \cdot b_n$ は、補題 8.1.7 の証明における変形と同様な変形を行って、

$$a_n \cdot b_n = \sum_{k=0}^{\lfloor \frac{n}{2} \rfloor} \sum_{l=0}^{\lfloor \frac{n}{2} \rfloor} (-1)^{k+l} \binom{n}{k} \binom{n}{l} a^{n-2k} b^{n-2l}$$

$$= \sum_{\substack{\lfloor \frac{n}{2} \rfloor \geq k > l \geq 0}} (-1)^{k+l} \binom{n}{k} \binom{n}{l} (ab)^{n-2k} (a^{2k-l} + b^{2k-l})$$

$$+ \sum_{k=0}^{\lfloor \frac{n}{2} \rfloor} \binom{n}{k}^2 (ab)^{n-2k}$$

$$= \sum_{\substack{\lfloor \frac{n}{2} \rfloor \geq k > l \geq 0}} (-1)^{k+l} \binom{n}{k} \binom{n}{l} (ab)^{n-2k} \sum_{j=0}^{k-l} (-1)^j \binom{2k-2l}{j} (ab)^j$$

$$\times (a+b)^{2k-2l-2j}$$

$$= \sum_{\substack{l \geq k > l \geq 0 \\ j=0}}^{k-l} (-1)^{k+l+j} \binom{n}{k} \binom{n}{l} \binom{2k-2l}{j} (ab)^{n-2k+j} (a+b)^{2k-2l} \times (a+b)^{-2j} + \sum_{k=0}^{\lfloor \frac{n}{2} \rfloor} \binom{n}{k}^2 (ab)^{n-2k}$$

より代入して得られる。 □

8.2 $S_p(2)$ 上の自己 A_3 写像

さて、 $S_p(2)_{(0)} \cong S^3_{(0)} \times S^7_{(0)}$ なる H 同値写像がある。
 ([14]) このホモトピー-同値写像が A_n 写像になるための障害は、第一節で示した定義と、障害の理論から、次のホモトピー-集合にある。

$$\begin{aligned} & [S^{n-1} \wedge (S^3_{(0)} \times S^7_{(0)}) \wedge \dots \wedge (S^3_{(0)} \times S^7_{(0)}) : S^3_{(0)} \times S^7_{(0)}]_0 \\ & \cong \tilde{H}^3(S^{n-1} \wedge (S^3_{(0)} \times S^7_{(0)}) \wedge \dots \wedge (S^3_{(0)} \times S^7_{(0)}) : \mathbb{Q}) \\ & \oplus \tilde{H}^7(S^{n-1} \wedge (S^3_{(0)} \times S^7_{(0)}) \wedge \dots \wedge (S^3_{(0)} \times S^7_{(0)}) : \mathbb{Q}) \end{aligned}$$

ここで、 $S^3_{(0)} \times S^7_{(0)}$ は、(3-1) 連結なので、

$$S^{n-1} \wedge \underbrace{(S^3_{(0)} \times S^7_{(0)}) \wedge \dots \wedge (S^3_{(0)} \times S^7_{(0)})}_n$$

は $(4n-2)$ 連結であり、 $n \geq 3$ なる、 $4n-2 \geq 10$ であるので、はじめの H ホモトピー-同値写像は、任意の n に対して、 A_n 同値になる。よって、系 7.1.4 と定理 6.3.6 (主定理) により、

$$K^*(S_p(2)P^n) \cong \mathbb{Z}^{[n+1]}[u, v] \oplus S_n$$

となる。 u, v は、 $K^*(BS_p(2))$ からの像である。また、有理数係数常コホモロジーでも、

$$H^*(S_p(2)P^n) \cong \mathbb{Q}^{[n+1]}[x, y] \oplus S_n^{(0)}$$

が成立して、chern character は、 $n=3$ のときも自

然性をもつから、 $ch(S_3) \subset S_3^{(0)}$ であり、 u, v は、

$$\begin{aligned}
ch(u) \equiv & x + \frac{1}{12}x^2 + \frac{1}{360}x^3 \\
& - \frac{1}{6}y - \frac{1}{120}yx - \frac{1}{7!}yx^2 \\
& + \frac{1}{2 \cdot 7!}y^2 + \frac{1}{9!}y^2x \\
& - \frac{1}{3 \cdot 11!}y^3 \quad \text{mod } S_3^{(0)}
\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
ch(v) \equiv & y + \frac{1}{2 \cdot 5!}y^2 + \frac{1}{5 \cdot 9!}y^3 \\
& + \frac{1}{12}yx + \frac{10}{3 \cdot 8!}y^2x \\
& + \frac{1}{3 \cdot 5!}yx^2 \quad \text{mod } S_3^{(0)}
\end{aligned}$$

とかけ、よ、て、

$$\begin{aligned}
ch(u^2) \equiv & x^2 + \frac{1}{6}x^3 - \frac{1}{3}xy - \frac{2}{45}x^2y \\
& + \frac{1}{36}y^2 + \frac{15}{7!}xy^2 - \frac{2}{6 \cdot 7!}y^3 \quad \text{mod } S_3^{(0)}
\end{aligned}$$

$$ch(vu) \equiv yx + \frac{1}{6}yx^2 - y^2 - \frac{13}{720}y^2x, - \frac{3}{7!}y^3 \quad \text{mod } S_3^{(0)}$$

$$ch(vu^2) \equiv yx^2 \quad \text{mod } S_3^{(0)}$$

$$ch(v^2) \equiv y^2 + \frac{1}{6}y^2x + \frac{1}{5!}y^3 \quad \text{mod } S_3^{(0)}$$

$$ch(u^3) \equiv x^3 - \frac{1}{2}yx^2 + \frac{1}{12}y^2x - \frac{1}{6^3}y^3 \quad \text{mod } S_3^{(0)}$$

$$ch(v^2u) \equiv y^2x - \frac{1}{6}y^3 \quad \text{mod } S_3^{(0)}$$

$$ch(v^3) \equiv y^3 \quad \text{mod } S_3^{(0)}$$

よって、 $f: \mathcal{S}_p(2) \longrightarrow \mathcal{S}_p(2)$ を A_3 写像とすると、その構造を保つ写像

$$\bar{f}: \mathcal{S}_p(2)P^3 \longrightarrow \mathcal{S}_p(2)P^3 \quad ; \quad \mathcal{S}_f \text{ の拡張}$$

が存在する。よって、 \bar{f} は、有理係数のコホモロジーにおいて、 f と同様、

$$\bar{f}^*(x) \equiv mx, \quad \bar{f}^*(y) \equiv ny \pmod{\mathcal{S}_3^{(0)}}$$

$$(\deg f = (m, n))$$

をみたす。ここで、 $\mathcal{S}_3^{(0)}$ は、decomposable element の module である。コネクティブ準同型によって与えられた像であるから、

$$\bar{f}^*(\mathcal{S}_3^{(0)}) \subseteq \mathcal{S}_3^{(0)}$$

となる。よって、

$$\begin{aligned} \text{ch } \bar{f}^*(u) &\equiv mx + \frac{1}{12} m^2 x^2 + \frac{m^3}{360} x^3 \\ &\quad - \frac{n}{6} y - \frac{1}{120} nm y x - \frac{1}{7!} nm^2 y x^2 \\ &\quad + \frac{1}{2 \cdot 7!} n^2 y^2 + \frac{1}{9!} n^2 m y^2 x \\ &\quad - \frac{1}{3 \cdot 11!} n^3 y^3 \\ &\quad \pmod{\mathcal{S}_3^{(0)}} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \text{ch } \bar{f}^*(v) &\equiv ny + \frac{1}{2 \cdot 6!} n^2 y^2 + \frac{1}{5 \cdot 9!} n^3 y^3 \\ &\quad + \frac{1}{12} nm y x + \frac{10}{3 \cdot 8!} n^2 m y^2 x \end{aligned}$$

$$+ \frac{1}{3 \cdot 5!} n m^2 y x^2 \pmod{S_3^{(0)}}$$

補題 8.2.1 上式を変形して、次の事実を見出すことができた。

i) $f^*(u)$ における u^2, u^3 の係数は、各々、

$$\frac{m(m-1)}{12} \quad \frac{m(m-1)(m-4)}{360}$$

ii) $f^*(v)$ における vu, vu^2 の係数は各々

$$\frac{n(m-1)}{12} \quad \frac{n(m-1)(m-4)}{360}$$

よって次の定理を得る。

定理 8.2.2 $S_p(2)$ 上の自己 A_3 写像 (i.e. ホモトピー結合性を保存する自己写像) は、その degree を (m, n) とすれば、 (m, n) は次の集合に含まれる。

$$\left\{ (n, m) \in \mathbb{Z} \times \mathbb{Z} \mid \begin{array}{l} \exists R \in \mathbb{Z} \quad m \equiv R^2 \pmod{360} \\ \exists L \in \mathbb{Z} \quad n = m + 12L \text{かつ } 3 \mid R \Rightarrow 3 \mid L \end{array} \right\}$$

参 考 文 献

- [1] M.F.Atiyah: K-Theory, Benjamin, New York (1967)
- [2] A.Borel: Sur la cohomologie des espaces fibrés principaux et des espaces homogènes des groupes de Lie compacts, Ann. of Math.57 (1953) 115-207.
- [3] W.Browder: Torsion in H-spaces, Ann. of Math.74 (1961) 24-51.
- [4] W.Browder and E.Thomas: On the Projective Plane of a H-space, Ill. J. Math. 7 (1963) 492-502.
- [5] L.Hodgkin: On the K-theory of Lie groups, Topology, 6 (1967) 1-36.
- [6] H.Hopf: Über die Topologie der Gruppen mannigfaltigkeiten und ihre Verallgemeinerungen, Ann. of Math. 42 (1941) 3-61.
- [7] J.R.Hubbuck: On homotopy commutative H-spaces, Topology,8 (1969) 119-126.
- [8] J.R.Hubbuck: Mod p associative H-spaces of given rank, Math. Proc. Camb. Phil. Soc. 88 (1980) 153-160.
- [9] I.M.James: Reduced product spaces, Ann. of Math. (2) 62 (1955) 170-197.
- [10] J.P.Lin: Torsion in H-spaces,I, Ann. of Math. 103 (1976) 457-487.
- [11] J.P.Lin: Torsion in H-spaces,II, Ann. of Math. 107 (1978) 41-88.
- [12] J.P.Lin: Two torsion and the loop space conjecture, Ann. of Math. 115 (1982) 35-91.

- [13] K.Maruyama and S.Oka: Self-H-maps of H-spaces of Type (3,7), Mem. of the Fac. of Sci., Kyushu Univ. Ser. A, 35, No.2 (1981) preprint.
- [14] M.Mimura, G.Nishida and H.Toda: Localization of CW-complexes and its applications, J. Math. Soc. Japan 23 No.4 (1971) 593-624.
- [15] J.D.Stasheff: Homotopy associativity of H-spaces, I, Trans. Amer. Math. Soc. 108 (1963) 275-292.
- [16] J.D.Stasheff: Homotopy associativity of H-spaces, II, Trans. Amer. Math. Soc. 108 (1963) 293-312.
- [17] J.D.Stasheff: H-spaces from a Homotopy Point of View, Lecture Notes in Math. 161 Springer-Verlag (1970)
- [18] E.Thomas: On functional cup-products and the transgression operator, Arch. Math. 12 (1961) 435-444.
- [19] G.W.Whitehead: Elements of Homotopy Theory, Springer-Verlag (1979)
- [20] A.Zabrodsky: Homotopy associativity and finite CW-complexes, Topology, 9 (1970) 121-128.
- [21] A.Zabrodsky: Hopf spaces, North Holland (1976)
- [22] I.M.James: On H-spaces and their homotopy groups, Quart. J. Math. Oxford Ser. (2) 11 (1960) 161-179.